# ELECOMUNICAZIONI E TELECOMUNICAZIONI

A CURA DELLA RAI E DELLA STET - EDIZIONI ERI - ANNO XX - NUMERO 1 - 1971 - L. 500



Antenna VLF/LF eretta dall'I.E.N. per segnali di tempo di alta precisione a banda stretta (art. a pag. 3).

## Supertester 680 🏲

Brevetti Internazionali - Sensibilità 20.000 ohms x

STRUMENTO A NUCLEO MAGNETICO schermato contro i campi magnetici esterni!!! Tutti i circuiti Voltmetrici e amperometrici di questo nuovissimo modello 680 R montano RESISTENZE A STRATO METALLICO di altissima stabilità con la PRECISIONE ECCEZIONALE DELLO 0,5%!!

IN QUESTA NUOVA SERIE IL CIRCUITO STAMPATO PUÒ ESSERE RIBALTATO SENZA ALCUNA DISSALDATURA E CIÒ PER FACILITARE L'EVENTUALE SOSTITUZIONE DI QUALSIASI COMPONENTE!



Record di ampiezza del quadrante e minimo ingombro (mm. 128x95x32) Record di precisione e stabilità di taratura! (1% in C.C. - 2% in C.A.!) Record di semplicità, facilità di impiego e rapidità di lettura! **Record di robustezza, compattezza e leggerezza!** (300 grammi) Record di accessori supplementari e complementari! (vedi sotto)

**Record** di protezioni, prestazioni e numero di portate:

## 10 CAMPI DI MISURA E

portate: da 2 V. a 2500 V. massimi. VOLTS C.C.: 13 portate: da 2 V. a 2000 V. massimi. VOLTS C.C.: 13 portate: da 100 mV. a 2000 V. AMP. C.C.: 12 portate: da  $50 \text{ } \mu\text{A}$  a 10 Amp. AMP. C.A.: 10 portate: da  $200 \text{ } \mu\text{A}$  a 5 Amp. 0HMS: 6 portate: da 1 decimo di ohm a 100 Megaohms. 1 portata: da 0 a 10 Megaohms REATTANZA: 6 portate: da 0 a 500 pF - da 0 a 0,5 µF e da 0 a 50.000 µF in quattro scale. FREQUENZA: 2 portate: da 0 a 500 e da 0 a 5000 Hz. 9 portate: da 10 V. a 2500 V. DECIBELS: 10 portate: da --- 24 a + 70 dB.

Inoltre vi è la possibilità di estendere ancora maggiormente le prestazioni del Supertester 680 R con accessori appositamente progettati dalla I.C.E. Vedi illustrazioni e descrizioni più sotto riportate. Circuito elettrico con speciale dispositivo per la compensazione degli errori dovuti agli sbalzi di temperatura.

Speciale bobina mobile studiata per un pronto smor zamento dell'indice e quindi una rapida lettura. Limitatore statico che permette allo strumento indicatore ed al raddrizzatore a lui accoppiato, di poter sopportare sovraccarichi accidentali od erronei anche mille volte superiori alla portata scelta!!!



#### IL TESTER PER I TECNICI VERAMENTE ESIGENTI!!!

Strumento antiurto con speciali sospensioni elastiche. Fusibile, con cento ricambi, a protezione errate inserzioni di tensioni dirette sul circuito ohmetrico. Il marchio « I.C.E. » è garanzia di superiorità ed avanguardia assoluta ed indiscussa nella progettazione e costruzione degli analizzatori più completi e perfetti. PREZZO SPECIALE propagandistico L. 14.850 franco nostro stabilimento completo di puntali, pila e manuale d'istruzione. Per pagamenti all'ordine, od alla consegna, omaggio del relativo astuccio antiurto ed antimacchia in resinpelle speciale resistente a qualsiasi strappo o lacerazione. Detto astuccio da noi BREVETTATO permette di adoperare il tester con un'inclinazione di 45 gradi senza doverlo estrarre da esso, ed un suo doppio fondo non visibile, può contenere oltre ai puntali di dotazione, anche molti altri accessori. Colore normale di serie del SUPERTESTER 680 R: amaranto; a richiesta: grigio.

#### ACCESSORI SUPPLEMENTARI DA USARSI UNITAMENTE AI NOSTRI "SUPERTESTER 680"



PROVA TRANSISTORS MOD. 662 I.C.E Esso può eseguire tut-te le seguenti misure: Icbo (Ico) - lebo

Minimo ingombro: 128 x 85 x 30 mm.

Prezzo L. 8.200 completo di astuccio



campo (FET) MOD. I.C.E. 660. Resistenza d'ingresso = 11 Mohm - Tensione C.C. da 100 mV, a 1000 V. - Tensione picco-picco: da 2.5 V. a

re eseguibili:
lcer - Vce sat - Vbe lcer - Vce sat - Vbe pedenza d'ingresso P.P = 1,6 Mohm con circa 10 pF lcer - Vce sat - Vbe pedenza d'ingresso P.P = 1,6 Mohm con circa 10 pF lcer - Vce sat - Vbe per i diodi. Minimo peso: 250 gr. - Vce per i diodi. Minimo peso: 250 gr. - Vce per i diodi. Minimo peso: 250 gr. - Vce per le seguenti commutazioni: V-C.C. V-Vce per le seguenti commutazioni commutazioni: V-C.C. V-Vce per le seguenti commutazioni: V-C.C. picco-picco; Ohm. Circuito elettronico con doppio stadio x 70 x 30 mm. - Peso 200 gr. differenziale. - Prezzo netto propagandistico L. 14.850 Prezzo netto L. 4.800 com-



SONDA PROVA TEMPERATURA

e da + 30 a + 200 °C

istantanea a due scale:

TORE I.C.E. MOD. 616 Amperclamp per misure am per misure amperoméperometriche

triche immediate in C.A. in C.A. Misusenza interrompere i circuiti da esaminare portate: 250 mA. -2,5-10-25-100-250 e 500 Amp. C.A. - Peso:



solo 290 grammi, Tascabile! - Prezzo L. 9.400 completo di astuccio, istrupila - puntali e manuale di istruzione. Completo di puntali - pila e manuale di istruzione. pleto di astuccio e istruzioni. zioni e riduttore a spina Mod. 29.

MOD. 32 I.C.E. per portate ampe-

rometriche: 25-50 e 100 Amp. C.C.

PUNTALE PER ALTE TENSIONI (25000 V. C.C.)



LUXMETRO MOD. 24 I.C.E. a due scale da 2 a 200 Lux e da 200 a 20.000 Lux. Ottimo pure co-



OGNI STRUMENTO I.C.E. È GARANTITO. RICHIEDERE CATALOGHI GRATUITI A:

Prezzo netto: L. 2.900 cad

VIA RUTILIA, 19/18 20141 MILANO - TEL. 531.554/5/6



Ing. S. & Dr. GUIDO PIAZZA TRENTO 8 **20135 MILANO** 

: 20135 MILANO

(Prefisso 02) 54.33.51 (5 linee)

Telex: 32481 BELOTTI Telegrammi: INGBELOTTI-MILANO

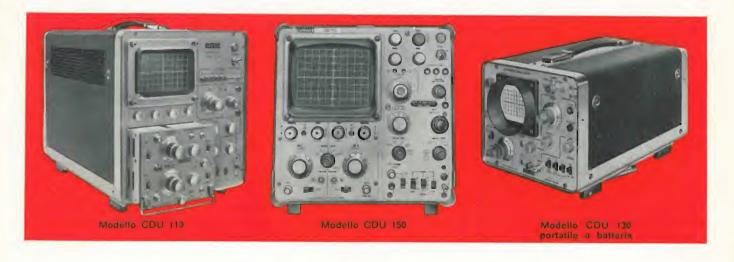
GENOVA - VIA G. D'ANNUNZIO 1/7 - TEL. 5.23.09 - 16121 R O M A - VIA LAZIO 6 - TELEFONI 46.00.53/4 - 00187

NAPOLI - VIA CERVANTES 55/14 - TEL. 32.32.79 - 80133

## OSCILLOSCOPI COSSOR

Oscilloscopi per laboratori radio e televisione. - Oscilloscopi d'applicazione generale - Oscilloscopi a raggio semplice e doppio ad elevata sensibilità per alternata e continua e ad ampia banda passante -Oscilloscopi per applicazioni speciali (fenomeni transitori e ricorrenti ultra-rapidi, per analisi segnali televisivi, per studi di impulsi di breve durata, per studi su apparecchiature meccaniche).

Accessori per oscilloscopi. - Monitori - Visori - Adattatori - Sonde -Carrelli - Pannelli per cassetti - Macchine fotografiche - Motorini a più velocità per macchine fotografiche - Graticole illuminate.



LABORATORI PER RIPARAZIONI E RITARATURE STRUMENTI ELETTRICI DI MISURA



#### Eimac supertetrodi super raffreddati

Questi rivoluzionari tetrodi della Eimac combinano le prestazioni elettriche del primo «supertetrodo» prodotto dall'industria con un singolare nuovo concetto di raffreddamento a vapore.

Il risultato è rappresentato da tetrodi da 50 KW e da 100 KW di prestazioni veramente superiori, in una configurazione notevolmente più piccola e leggera.

L'anodo rientrante rende possibile una notevole riduzione dell'induttanza del connettore

catodico ed una più bassa capacità d'ingresso. Il guadagno di potenza è tipicamente più alto di 4—5 dB e la capacità di feed back è inferiore alla metà di quella dei tubi convenzionali.

Questo nuovo concetto di raffreddamento a vapore dimezza il prezzo del sistema e permette che i tubi vengano impiegati con inclinazioni di 45 gradi. Il livello dell'acqua non è critico. Questi tubi rappresentano la scelta ideale per trasmettitori HF e VHF, per amplificatori distribuiti a banda larga e per applicazioni impulsive.

Per ulteriori informazioni vogliate rivolgerVi a:



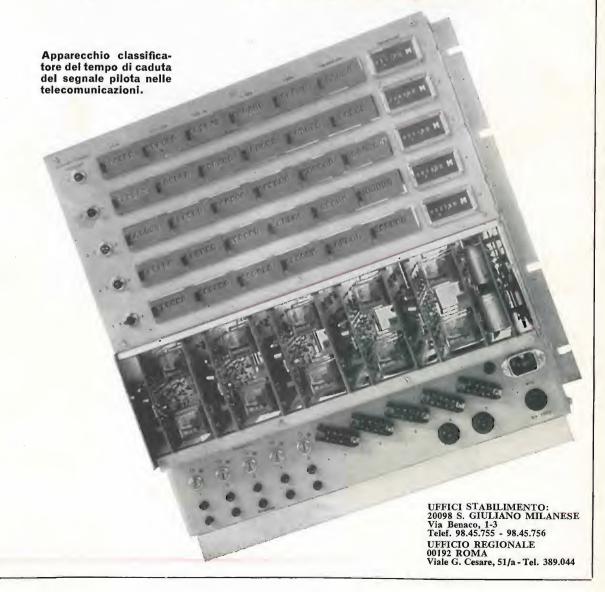
Varian S. p. A. Via Fratelli Varian 10040 Leini/Torino Tel.: 26.8086

Le telecomunicazioni stanno assumendo un'importanza sempre più determinante: i canali telefonici che sono in continuo aumento devono essere raggruppati in grandi fasci e collegati ad opportune linee di trasmissione multigramma che assorbiranno in un prossimo futuro una parte imponente del traffico telefonico così da costituire praticamente la spina dorsale di ogni rete interurbana. Un nuovo apparecchio può individuare l'origine delle interruzioni nei sistemi di telecomunicazione, rilevando e classificando i tempi di caduta del segnale pilota. Questo apparecchio classificatore si rivelerà estremamente utile per consentire conversazioni perfette evitando così anche quelle brevissime interruzioni di origine diversa che non si possono rilevare con le tecniche manuali e che possono andare da pochi millisecondi a qualche secondo disturbando non solo la normale telefonata, ma soprattutto la trasmissione a distanza dei dati.

classificare
il tempo di caduta
del segnale pilota
nelle
telecomunicazioni,
è per Voi
un problema?

## Zettler

l'ha risolto per Voi.





## decentramento interurbano

Le più avanzate tecniche al servizio della teleselezione nazionale: l'esigenza di decentrare i nodi di commutazione del traffico teleselettivo nelle grandi città soddisfatta dal nuovo sistema SMN-CC con organi centralizzati elettronici sviluppato dai Laboratori di Ricerca e Sviluppo della Società Italiana Telecomunicazioni Siemens.



## SOCIETA' ITALIANA TELECOMUNICAZIONI SIEMENS s.p.a.

Sede, direzione generale e uffici: 20149 Milano - P.le Zavattari,12 - tel. 4388

## **ELETTRONICA**E TELECOMUNICAZIONI



G E N N A I O FEBBRAIO 1971

> DA PAGINA 1 A PAGINA 40

RIVISTA BIMESTRALE A.CURA DELLA RAI E DELLA STET

DIRETTORE RESPONSABILE GIUSEPPE DILDA

COMITATO DIRETTIVO
G. CASTELNUOVO, D. FARO,
R. VAUDETTI, A. SARTORIO

DIREZIONE E AMMINISTRAZIONE
10121 TORINO
VIA ARSENALE, 41 - TELEF. 57-101

Concessionaria esclusiva della pubblicità:

COMPAGNIA INTERNAZIONALE

PUBBLICITÀ PERIODICI (CIPP)

MILANO, VIA PISONI, 2 - TEL. 652-814/15/16

TORINO, VIA BERTOLA, 34 - TELEFONO 57-53



Base dell'antenna VLF/LF e cabina di sintonia, erette dall'I.E.N. a Torino (zona Mirafiori) per trasmissioni di segnali di tempo di alta precisione a banda stretta; si notino i conduttori a raggera della presa di terra che in totale sono 240 (articolo a pag. 3).

Sommario:	7
Segnali di tempo di alta precisione trasmes onde VLF e LF (S. De Micheli)	
Viene descritto un sistema per trasmettere correttamente s tempo di alta precisione con onde miria e chilometriche; dette elimina le distorsioni e i ritardi dovuti all'elevato fattore di m sistemi irradianti VLF/LF.	egnali di sistema

Con un opportuno sistema di sintesi della voce, attuato per la lingua italiana, qualunque moderno elaboratore elettronico può trasmettere a viva voce per telefono i risultati delle sue elaborazioni.

La rivelazione sincrona (G. W. Horn, P. Rapizzi) 23 Principi della rivelazione sincrona la quale consente di ricevere, con elevata reiezione, assenza di responsi spuri e grande dinamica, segnali MA, SSB, DSB, ISB e MF a banda stretta. Il solo organo a RF è l'oscillatore locale che può essere un sintetizzatore di frequenza, per cui tale ricevitore è adatto per essere attuato in forma integrata.

gendone gli errori di esposizione e le forti distorsioni di contrasto.

#### Notiziario:

Scarti dei segnali di tempo dell'I.E.N.G.F
Rifinitura mediante laser • Video-cassette a colori registrate olograficamente
Incontro a Venezia con la « Computer Music » ● Voltmetro integratore a fase bloccata ● Modulazione audio-video abbinata
Mappe disegnate in prospettiva ● Altoparlante piatto ● Un calcolatore elettronico che indica la sezione guasta
Ricerca e presentazione di un documento, fra milioni, in 10 secondi • Registratore portatile a nastro di carta a quattro canali

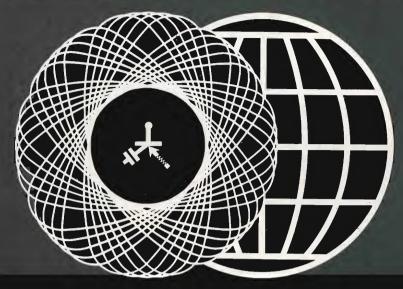
#### Libri e pubblicazioni:

Roubine E.: Introduction a la theorie de la communication	
Séguier G.: Les montages redresseur • Brownn W. F.: Prin-	
cipes de fenomagnétisme • Numerosi Autori: Exercices et	
problèmes	4

UNA COPIA L. 500 (ESTERO L. 600)
ABBONAMENTO ANNUALE L. 2500 (ESTERO L. 3500)
VERSAMENTI ALLA ERI - VIA ARSENALE, 41 - TORINO - C. C. POSTALE N. 2/37800
S PEDIZIONE IN ABBONAMENTO POSTALE - GRUPPO IV/70
REGISTRATO ALLA CANCELLERIA DEL TRIBUNALE C. P. DI TORINO AL N. 493 IN DATA 6-11-1951
TUTTI I DIRITTI RISERVATI
LA RESPONSABILITÀ DEGLI SCRITTI FIRMATI SPETTA AI SINGOLI AUTORI
© 1971 BY ERI . EDIZIONI RAI RADIOTELEVISIONE ITALIANA

INSERZIONI: APPEL - BELOTTI - DUCATI - EDITRICE ANTONELLIANA - FERISOL - GTE - ICE - LARIR - O.E.MIL. - ROJE OSCAR - SALON DES COMPOSANT - SIAE - SIEMENS - SILVESTAR - THOMSON - VARIAN - ZETTLER,

PARIGI, PORTA DI VERSAILLES, 31 MARZO, 1, 2, 3, 5, 6 APRILE 1971



PARIGI capitale dell'elettronica

i ricercatori, i fabbricanti, gli utilizzatori di 70 paesi al

## SALONE INTERNAZIONALE DEI COMPONENTI ELETTRONICI

Organizzazione S.D.S.A.

Per qualsiasi ulteriore informazione e per ricevere le tessere d'ingresso scrivere o telefonare alla Delegazione del Salone in Italia:

MOSTRE SPECIALIZZATE FRANCESI

Via Meravigli, 12 - 20123 - Milano - Tel.: 863.042



## COLLOQUIO INTERNAZIONALE "LO SPAZIO E LA COMUNICAZIONE"

Raccolta e trasmissione di dati nei sistemi spaziali d'applicazione. Parigi : 29 Marzo - 2 Aprile 1971

Informazioni e iscrizioni presso il Segretariato del Colloquio : 16, rue de Presles, Paris 15°. Tel. : 273-24-70

### SEGNALI DI TEMPO DI ALTA PRECISIONE

#### TRASMESSI CON ONDE VLF E LF

#### SPIRIDIONE DE MICHELI (\*)

SOMMARIO — Dopo un breve cenno di richiamo su un nuovo metodo per associare ad una portante VLF/LF un riferimento di tempo (questo, tra l'altro, consente di mantenere una elevata precisione anche a grandi distanze), si esaminano le cause che limitano la precisione durante l'irradiazione e si propone un sistema che elimina le distorsioni ed i ritardi introdotti dall'elevato fattore di merito dei sistemi irradianti VLF/LF. Vengono forniti i criteri di progetto mediante calcolatore.

SUMMARY — High precision VLF/LF time signals transmission. A new method to broadcast time signals over VLF/LF carriers, is here described with particular emphasis on the high accuracy that can be reached over very long paths. The causes limiting the system accuracy are then analyzed and a method is suggested to reduce the distortion and the delay introduced by the high-Q radiating antenna. Finally a criterion for the design with computer is proposed: some examples and results are given.

#### 1. Introduzione.

Nel piano di sviluppo della ricerca sulla trasmissione di segnali di tempo con onde miriametriche (VLF) e chilometriche (LF) (¹), questa nota descrive lo studio e l'attuazione di un metodo (²) che elimina i ritardi e le distorsioni introdotti dalla elevata selettività dei sistemi irradianti VLF-LF e rende possibile l'irradiazione corretta dei segnali di tempo ad alta precisione e a banda stretta studiati al-l'IEN (bibl. 1).

Secondo tale metodo, l'informazione del riferimento di tempo viene associata alle inversioni di fase presenti nel campo elettromagnetico irradiato da una antenna eccitata mediante un segnale ottenuto modulando la portante VLF-LF o con una sinusoide (fino ad ottenere il battimento puro) oppure con una forma d'onda rettangolare.

Nel caso di battimento puro, tra tutti i sottocasi possibili, sembrano offrire particolari vantaggi, all'atto della ricezione dell'informazione di tempo, le due condizioni estreme delle figure 1a) e b), nelle quali la portante e la modulante si trovano in particolari relazioni di fase.

Nel caso di modulazione con forme d'onda rettangolari, meglio conosciuta come portante invertita periodicamente, seguite da opportuni filtri per ottenere una banda stretta, hanno particolari vantaggi i cosiddetti frammenti di sinusoide o di cosinusoide indicati nelle figure 1c) e d).

Esistono ricerche analoghe. Una, iniziata negli U.S.A. dai ricercatori del NBS (bibl. 2), è basata sul cosiddetto metodo delle due

<sup>(2)</sup> Domanda di brevetto A/71 in corso.

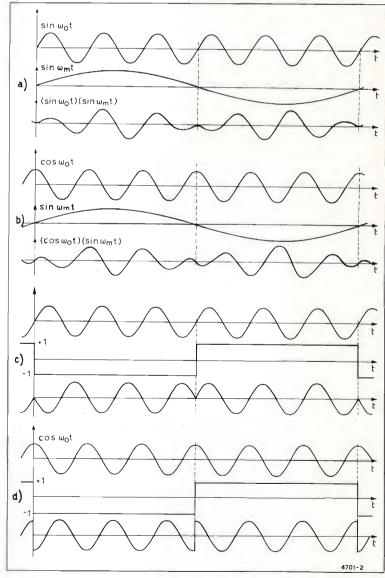


Fig. 1a), b). — Genesi dei segnali di tempo a banda stretta o battimento a), b) e ad inversione della portante c), d), proposti in bibl. 1. a) portante e modulante in fase; b) portante e modulante in quadratura; c) frammenti di sinusoide; d) frammenti di cosinusoide.

<sup>(\*)</sup> Dott. ing. Spiridione De Micheli dell'Istituto Elettrotecnico Nazionale « G. Ferraris » di Torino. Dattiloscritto pervenuto il 24 luglio 1970.

<sup>(1)</sup> Ricerca svolta nel Reparto Radiotecnica dell'IEN, con il finanziamento del CNR.

portanti; questo metodo consiste nell'irradiare alternativamente una portante campione non modulata ed un'altra portante campione pur essa non modulata. spostata in frequenza, avente la funzione di «marcare» un determinato ciclo della prima. Un'altra, più recentemente proposta (bibl. 3) ed ancora in fase di studio nei laboratori giapponesi del Radio Research Laboratory di Tokyo, nota anche come il metodo delle tre frequenze senza interruzione della portante, presenta analogie con i due sistemi di cui sopra.

Nel caso del segnale di tempo studiato all'IEN, il complesso trasmettitore-sistema irradiante deve essere tale da irradiare correttamente la forma dell'onda del segnale delle figure 1a) e b), mentre per il segnale delle figure 1c) e d) ci si accontenta di mantenere correttamente il solo riferimento di tempo, pur accettando le inevitabili deformazioni dell'inviluppo dovute alla necessità di restringere la banda del segnale irradiato. In entrambi i casi dunque è essenziale non alterare l'informazione di tempo: quindi l'istante in cui avviene l'inversione di fase della corrente d'antenna deve essere in relazione nota con l'inversione di fase del segnale campione a basso livello. Un eventuale ritardo residuo dev'essere in ogni caso piccolo e costante.

Per le esperienze già da tempo iniziate presso l'IEN vengono usate le frequenze di 25 kHz e 62,5 kHz, concordate con il Ministero delle Poste e Telecomunicazioni.

#### 2. Risposta del sistema irradiante al segnale di tempo del tipo a battimento.

Limitazioni economiche e fisiche impediscono ad un sistema irradiante LF-VLF di assumere dimensioni pari ad 1/4 di lunghezza d'onda; l'antenna risulta quindi fortemente reattiva (capacitiva). Un circuito equivalente per il sistema trasmettitore-circuito di accordo-antenna è riportato in figura 2.

La tensione v<sub>g</sub>, nel caso del segnale di tempo a banda stretta di figura 1a, è:

[1] 
$$v_{\rm g} = V \left( \sin \omega_{\rm m} t \right) \left( \sin \omega_{\rm o} t \right) =$$

$$= \frac{V}{2} \left[ \cos \left( \omega_{\rm o} - \omega_{\rm m} \right) t - \cos \left( \omega_{\rm o} + \omega_{\rm m} \right) t \right]$$

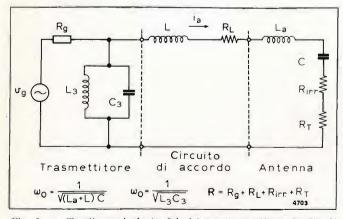


Fig. 2. — Circuito cquivalente del sistema trasmettitore-circuito di

Fig. 2. — Circuito equivalente del sistema trasmettitore-circuito di  $v_{\rm g}$  = tensione equivalente fornita dal trasmettitore;  $R_{\rm g}$  = resistenza equivalente del trasmettitore (non lineare); L = induttanza di accordo;  $L_{\rm a}$  = induttanza propria dell'antenna;  $R_{\rm L}$  = resistenza equivalente di perdita dell'induttanza alla frequenza  $f_0$ ; C = capacità dell'antenna alla frequenza  $f_0$ ;  $R_{\rm T}$  = resistenza di terra, resistenza del traliccio e dei fili che costituiscono la capacità posta sulla sommità, tutti alla frequenza  $f_0$ ;  $L_3$   $C_3$  = circuito risonante che offre al trasmettitore una bassa impedenza per  $f \neq f_0$ .

dove:  $\omega_m$  = pulsazione della modulante,

 $\omega_{\rm o}$  = pulsazione della portante.

Negli istanti in cui la fase della tensione si inverte, gli argomenti dei coseni che compaiono nella seconda della [1] sono uguali a meno di multipli interi di  $2\pi$ .

[2] 
$$t_{\text{linv}} = \frac{k \pi}{\omega_{\text{m}}}, k = 0, \pm 1, \pm 2 \dots$$

La corrente d'antenna ia di figura 2 si ricava facilmente applicando il principio di sovrapposizione a ciascuno degli addenti della [1]. Trascurando la corrente nel ramo derivato, di piccola entità:

[3] 
$$i_{a} = I_{a_{1}} \cos \left[ (\omega_{o} - \omega_{m})t + \varphi_{1} \right] - I_{a_{2}} \cos \left[ (\omega_{o} + \omega_{m})t - \varphi_{2} \right]$$

$$\varphi_{1,2} = - \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{\omega_{1,2} \cdot (L + L_{a}) - \frac{1}{\omega_{1,2} \cdot C}}{R}$$

dove: 
$$\omega_1 = \omega_0 - \omega_m$$
,  $\omega_2 = \omega_0 + \omega_m$ ,

$$R = R_{\rm g} + R_{\rm L} + R_{\rm irr} + R_{\rm T}$$
.

Gli istanti in cui la fase della corrente d'antenna

[4] 
$$t_{
m 2inv} = \frac{\varphi_1 + \varphi_2 + 2 \, k \, \pi}{2 \, \omega_{
m m}} \, , \, k = 0, \pm 1, \pm 2 \, \ldots$$

Per  $\omega_{\rm m} \ll \omega_{\rm o}$ , come usualmente avviene, si può confondere la tangente con l'arco corrispondente nell'espressione di  $\varphi_{1/2}$  nella seconda della [3]. Suppo-

$$\omega_{\mathrm{o}} = \frac{1}{\sqrt{(L + L_{\mathrm{a}}) C}}$$

nel circuito di figura 2, la [4] si trasforma in:

$$t_{ ext{2inv}} = Q \; rac{2 \; \omega_{ ext{m}} + 2 \; \omega_{ ext{m}}}{2 \; \omega_{ ext{m}} \; \omega_{ ext{o}}} + rac{k \; \pi}{\omega_{ ext{m}}} \cong t_{ ext{1inv}} + rac{2 \; Q}{\omega_{ ext{o}}}$$

con:

[5] 
$$Q = \frac{\omega_0 (L + L_a)}{R_g + R_L + R_m + R_T}.$$

Pertanto, con buona approssimazione, il ritardo rispetto alla tensione  $v_{\rm g}$  con cui si manifesta l'inversione di fase della corrente nella antenna, nel caso di  $\omega_{\rm m} \ll \omega_{\rm o}$ , è:

[6] 
$$t_{\rm 2inv} - t_{\rm 1inv} \simeq \frac{2 \ Q}{\omega_{\rm o}} \ .$$

Detto ritardo è variabile in quanto è variabile nel tempo il Q del circuito di figura 2, per diversi motivi più oltre indicati.

Si noti ora che al variare del Q per effetto del solo parametro reale (la reattanza rimanendo inalterata e quindi non variando la condizione di risonanza), mentre in un circuito accordato nel caso normale di una sola frequenza non varia la relazione di fase fra tensione e corrente, quando le frequenze sono due (battimento), il caratteristico salto di fase della corrente si sposta rispetto a quella dello tensione.

Per valutare l'importanza delle fluttuazioni del Q, si tenga presente che l'esecuzione pratica dei confronti di tempo verrà effettuata in due passi: identificazione del ciclo e confronto di fase entro un generico ciclo.

Mentre l'identificazione del ciclo è basata sul salto di fase caratteristico, la seconda operazione viene com-

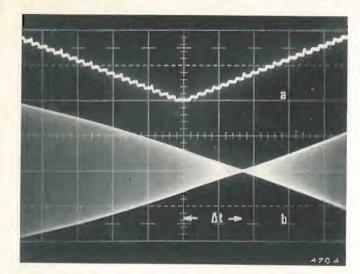


Fig. 3. - Ritardo della tensione ai capi dell'antenna (b) rispetto alla Fig. 3. — Ritardo della tensione al capi dell'antenna (b) rispetto alla modulante (a) della tensione  $v_{\rm g}$  di figura 2 (quest'ultima è a gradinata perché è ottenuta in forma quantizzata per assicurarne il sincronismo con l'istante in cui si comanda l'inversione di fase).  $f_0 = 62.5~{\rm kHz}; C = 2000~{\rm pF} = 4 \times 500~{\rm pF}$  sottovuoto (simula l'antenna);  $L = 3.24~{\rm mH}; Q_L = 1100; Q \cong 200; \Delta t_{\rm inv} = 1.02~{\rm ms}$  calcolato secondo la [6];  $\Delta t_{\rm inv} \cong 0.9~{\rm ms}$  misurato.

piuta in corrispondenza dei massimi del segnale, sia perché si ha un miglior rapporto « segnale/rumore » sia perché è ivi assicurata una buona costanza di fase.

È necessario quindi che all'origine la fluttuazione. nel tempo, del salto di fase sia minore del periodo della portante. Ad esempio per  $f_0 = 25$  kHz la fluttuazione del ritardo deve essere minore di 40 µs; ne consegue, in base alla [6], che le variazioni complessive del Q del sistema debbano essere necessariamente contenute entro qualche percento. Per  $f_0 = 62.5$  kHz la stabilità del Q deve essere circa dello stesso ordine di grandezza.

Tutte le cause che influenzano le resistenze del circuito di figura 2 influenzano anche il Q e quindi  $t_{\text{2inv}} - t_{\text{1inv}}$ . Alcune di queste hanno una influenza a breve termine, altre a medio termine ed altre ancora a lungo termine. Inoltre alcune dipendono dal tipo di trasmettitore usato e sono quindi relativamente dominabili (influenza su  $R_g$ ), altre invece non sono dominabili perché influenzano R<sub>L</sub> ed R<sub>T</sub>. Essendo il trasmettitore di tipo quantizzato a diodi controllati (SCR) (3),  $R_{\sigma}$  dipende anche dalla resistenza di conduzione del particolare diodo che sta conducendo; quindi Rg influenza il Q a breve termine con variazioni che possono raggiungere anche alcuni percento. Cause a medio termine possono essere ricercate nella temperatura, che influenza tutte le resistenze interessate, e nelle condizioni atmosferiche, che influenzano la R<sub>T</sub> con variazioni che possono arrivare anche al 10% (a lungo

Un circuito per la stabilizzazione del Q sarebbe oltremodo complicato a causa delle alte potenze in gioco e del numero di parametri che influenzano il

In figura 3 è riportata la tensione di modulazione. ottenuta anche essa in forma quantizzata, e la tensione

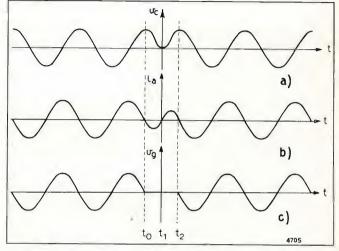


Fig. 4. — Tensione ai capi dell'antenna (a) e corrente nell'antenna (b) quando si variano nell'intervallo  $t_0 - t_2$  il valore dell'induttanza di accordo d'antenna dal valore L al valore L/2 e il valore della capacità dell'antenna dal valore C al valore C/2. c): Tensione che il trasmettitore quantizzato ad SCR è in grado di fornire.

ai capi dell'antenna fittizia (costituita da 4 capacità sotto vuoto in parallelo, ciascuna di 500 pF), ritardata rispetto alla prima secondo la [6].

#### 3. Circuito di accordo con parametri variabili.

Soltanto una discontinuità dei parametri del circuito di accordo permette di ottenere in maniera molto semplice l'inversione di fase della corrente nell'antenna nell'istante e nel modo desiderati (4).

Si suppongono infatti variabili l'induttanza L e la capacità  $\tilde{C}$  del circuito di figura 2. In figura 4c) è rappresentata la forma d'onda della tensione  $v_g$  che il trasmettitore quantizzato è in grado di fornire. All'istante to, in cui l'energia reattiva presente nel circuito di figura 2 è tutta accumulata nella antenna C, si varia l'induttanza dal valore L a L/2 (5) e la capacità dal valore C al valore C/2 (la variazione di capacità deve venir eseguita a tensione costante, come risulterà evidente in seguito; il metodo più semplice consiste, considerando la capacità C costituita da due capacità uguali in parallelo, nello staccare una delle due con-

<sup>(3)</sup> È stato scelto un trasmettitore anche con la parte di potenza quantizzata per poter assicurare l'inversione di fase dalla  $v_g$  di figura 2 all'istante desiderato, senza pertanto dover introdurre ulteriori ritardi dovuti al trasmettitore stesso. Lo schema di principio di tale trasmettitore è, tra i due proposti da Brainerd, Olson, Hooper in « Electronics » del 13 giugno 1966, pagg. 119 ÷ 126, quello che fa uso di due alimentatori di potenza e di due diodi SCR ed induttanze per ogni sezione; in tal modo la mancanza del trasformatore a presa centrale necessario nel tipo di pag. 126 per combinare le semisinusoidi di corrente con fase opportuna elimina ulteriori ritardi a spese di una relativa maggiore complicazione negli alimentatori di potenza. Le diverse modulazioni necessarie per irradiare i particolari segnali di tempo delle figure la), b), c), d) vengono ottenute variando contemporaneamente le tensioni dei due alimentatori di potenza

<sup>(4)</sup> Si è tentato anche di sostituire al circuito di accordo di figura 2 un doppio bipolo reattivo avente due zeri nell'impedenza di entrata, corrispondenti alle frequenze  $f_0+f_{\mathrm{m}}$  ed  $f_0-f_{\mathrm{m}}$ , quando viene chiuso sull'antenna. In tal caso  $t_{\mathrm{2inv}}=t_{\mathrm{1inv}}$  poiché verrebbero ad essere  $\varphi_1=\varphi_2=0$ , come deducibile dalla [4]. A parte eventuali difficoltà connesse con la stabilizzazione dei due zeri in corrispondenza delle due frequenze, detta soluzione è da scartare. I parametri della rete assumono infatti valori non fisicamente realizzabili a causa del basso valore di capacità che per ragioni economiche ha l'antenna.

<sup>(5)</sup> Nelle considerazioni che seguono si suppone trascurabile l'induttanza d'antenna La rispetto a quella d'accordo per semplicità nelle notazioni.

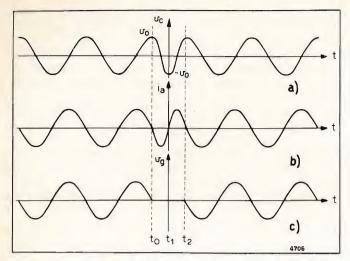


Fig. 5. — Tensione ai capi dell'antenna (a) e corrente nell'antenna (b) quando si varia, nell'intervallo  $t_0-t_2$ , il solo valore dell'induttanza di accordo d'antenna dal valore L al valore L/4, supponendo nullo lo smorzamento nel circuito di figura 2. c): Tensione che il trasmettitore quantizzato ad SCR è in grado di fornire.

servandola carica). Poiché la tensione  $v_{\rm g}$  che il trasmettitore fornisce (fig. 4c) è nulla nell'intervallo  $t_0-t_2$ , inizia nella maglia trasmettitore-circuito di accordo-antenna un regime di oscillazioni libere smorzate, con frequenza approssimativamente doppia rispetto ad  $f_0$ . In figura 4 vengono supposte trascurabili le perdite. All'istante  $t_2$ , in cui l'energia è di nuovo tutta accumulata nella capacità C/2, che costituisce l'antenna tra  $t_0$  e  $t_2$ , si ripristinano i valori dell'induttanza e della capacità. Quest'ultima operazione è possibile perché le tensioni alle quali si trovano cariche all'istante  $t_2$  la mezza capacità che è stata a riposo e quella che ha lavorato sono identiche; infatti la varia-

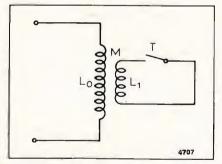


Fig. 6. — Schema di circuito che permette di variare a gradino il valore dell'induttanza di accordo quando l'interruttore T cortocircuita il secondario  $L_1$ . Una sua attuazione con diodi controllati in forma passiva era stata proposta da L. Monachesi: VLF High Speed Radio Telegraph Transmission «Alta frequenza n. 2» - Vol. XXIV. 1965. Pag. 39-51.

zione di capacità è stata eseguita a tensione costante secondo il metodo indicato precedentemente. Dall'istante  $t_2$  in poi il trasmettitore impone di nuovo le oscillazioni con il ritmo della frequenza  $f_0$  nel circuito, che si trova ora di nuovo accordato alla frequenza  $f_0$ .

L'inversione di fase avviene quindi nell'istante e nel modo desiderati, se si variano contemporaneamente i parametri L e C. In una più grossolana approssimazione, la inversione di fase della corrente d'antenna può avvenire sempre nell'istante desiderato, se nell'intervallo di tempo  $t_0 - t_2$  si varia soltanto l'induttanza dal valore L al valore L/4 (fig. 5). Le figure 5a) e c) rappresentano rispettivamente la tensione ai capi dell'antenna e la tensione che il trasmettitore fornisce.

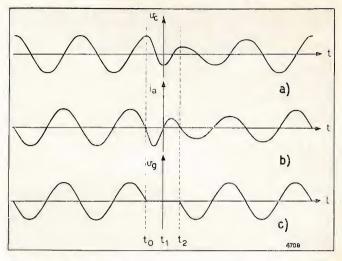


Fig. 7. — Tensione ai capi dell'antenna (a) e corrente nell'antenna (b) quando si varia, nell'intervallo  $t_0-t_2$ , il solo valore dell'induttanza di accordo dal valore L al valore L/4. c): Tensione che il trasmettitore quantizzato ad SCR è in grado di fornire. L=3.24 mH;  $Q_{\rm L}=1100$ ;  $Q\simeq 200$ ;  $R\simeq 7\Omega$  (interruttore secondario);  $t_0=62.5$  kHz.

Praticamente è stata scelta quest'ultima soluzione, perché più facile da attuare.

#### 4. Attuazione pratica.

L'induttanza L del circuito di figura 2 viene variata nell'intervallo di tempo  $t_0 - t_2$  cortocircuitando un avvolgimento accoppiato magneticamente con questa (fig. 6). I valori estremi che l'induttanza L deve assu-

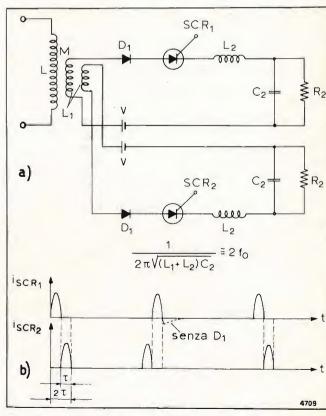


Fig. 8. — Circuito (a) e forme d'onda di corrente (b) che permettono di ottenere le forme d'onda di figure 5 e 10.  $\tau=4~\mu s$  per 62,5 kHz;  $\tau=10~\mu s$  per 25 kHz. SCR<sub>12</sub> = Diodi controllati con  $t_{00}<0.5~\mu s$ ; D<sub>I</sub> = Diodi con piccolo tempo di ripristino.

Centro of Trypiscino. Dati a 62,5 kHz: L=3,24 mH;  $L_1=15$  μH;  $L_2=20$  μH; M=270 μH;  $C_2=280$  nF; V=16 V;  $R_2=15$  kΩ per  $f_{\rm m}=\omega_{\rm m}/2\pi=50$  Hz;  $R_2=1,5$  kΩ per  $f_{\rm m}=500$  Hz;

mere qualora non venga variata la capacità C (fig. 5) sono:

$$\begin{cases} L = L_{\rm o} \ {\rm con \ secondario \ aperto \ per} \ t < t_{\rm o}, t > t_{\rm 2} \ ; \\ \\ \frac{L}{4} = L_{\rm o} - \frac{M^2}{L_{\rm 1}} = L_{\rm o} \ (1 - K^2) \ {\rm con \ secondario} \\ \\ {\rm in \ corto \ eircuito \ per} \ t_{\rm o} < t < t_{\rm 2}. \end{cases}$$

In pratica, allorché sia stata scelta la geometria del sistema, le resistenze dell'avvolgimento  $L_1$  e soprattutto dell'interruttore elettronico T di figura 6 (6) limitano il valore minimo del numero delle spire dell'avvolgimento  $L_1$ . Risulta pertanto fissato il valore massimo della tensione alla quale viene sottoposto l'interruttore T quando è aperto.

Si può facilmente verificare che, a causa dell'ampia variazione a cui deve essere sottoposta l'induttanza di accordo  $L_0$  (da 1 a 1/4), ed in base ai valori di resistenza del componente elettronico che funge da interruttore (in

genere un diodo controllato SCR), il numero di spire di  $L_1$  non può essere minore di 1/10 del numero di spire dell'induttanza  $L_0$ . Supponendo che la tensione massima ai capi di  $L_0$  durante i picchi di modulazione sia di 100 kV, l'interruttore T dovrebbe sopportare 10 kV, tensione evidentemente troppo elevata per un diodo SCR (7).

Un altro motivo, non meno grave di questo, è costituito dal fatto che nell'intervallo  $t_0 - t_2$  le oscillazioni libere che si hanno sono smorzate soprattutto a causa della elevata resistenza dell'interruttore T. Le forme d'onda, ricavate su un modello, sono riportate in figura 7.

Si ovvia a questi inconvenienti imponendo un passaggio di corrente sul secondario di figura 6 della stessa forma di quella che passerebbe nel caso di secondario chiuso su circuito passivo (ideale). In questo caso il circuito si avvicina molto di più alla condizione ideale per-

ché si può diminuire a piacere il numero di spire del secondario pur di aumentare conseguentemente la corrente che in esso s'introduce.

Nel caso in cui un valore eccessivo di corrente secondaria fosse necessario per ottenere la voluta variazione di induttanza, è possibile ottenere ancora rapporti di trasformazione elevatissimi, che consentono di ridurre la tensione massima a cui viene sottoposto l'interruttore, predisponendo più avvolgimenti secondari in ognuno dei quali venga immesso il massimo valore di corrente che possono sopportare gli interruttori.

La realizzazione pratica che permette di eliminare gli inconvenienti sopra citati, è rappresentata in figura 8. La presenza di due secondari è necessaria a causa della bidirezionalità del generatore di corrente; è stata ritenuta preferibile una relativa maggiore complicazione nella costruzione dell'induttanza di accordo che nella elettronica del sistema.

Il progetto è abbastanza complicato, in quanto nella espressione delle grandezze elettriche del circuito di figura 8 col metodo simbolico generalizzato interviene una equazione di

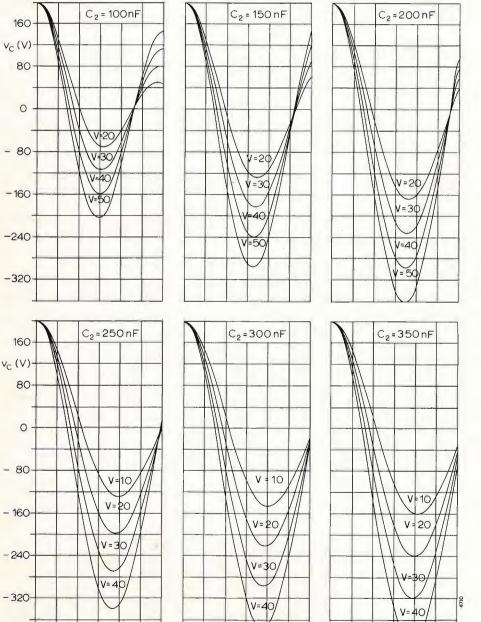


Fig. 9. — Famiglia di caratteristiche della tensione  $v_C$  ai capi dell'antenna al variare di V, avendo assunto come parametro  $C_2$  ( $t_0=62.5\,$  kHz), tracciate nell'intervallo  $t_0-t_1$  di figura 5.

t(µs)

<sup>(6)</sup> L'interruttore T bidirezionale deve essere elettronico, a causa della brevità dell'intervello di tempo  $t_0-t_2$  in cui questo deve rimanere chiuso: 8  $\mu$ s a 62,5 kHz e 20  $\mu$ s a 25 kHz.

<sup>(7)</sup> La soluzione consistente nel mettere più diodi controllati in serie offre pochi vantaggi perché così facendo si aumenta la resistenza e quindi per ottenere la riduzione di L ad un quarto bisogna aumentare ancora il numero di spire di L<sub>1</sub>.

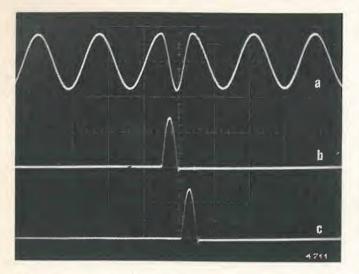


Fig. 10. — Tensione ai capi dell'antenna (a) c correnti (b) c (c) nei diodi controllati di figura 8.  $f_0=62.5$  kHz; C=2 nF; L=3.24 mH; rapporto di trasformazione tra primario e secondario 1/32.

quinto grado. Non essendo agevole antitrasformare letteralmente mediante calcolatore, la soluzione viene ottenuta per tentativi, tracciando le famiglie di tensione ai capi della capacità C in funzione del tempo, prendendo come parametri la tensione V e la capacità  $C_2$ , dopo aver fissati — in base a considerazioni fisiche — i valori degli altri parametri del circuito di figura 8.

I passi sono i seguenti: si conoscono  $f_o$ , C, L e la tensione massima ai capi di L; in base alla massima tensione sopportabile dai diodi SCR secondari (fig. 8), si sceglie il rapporto di trasformazione tra primario e secondario; risultano fissati quindi, scelta una certa geometria del sistema, i valori di  $L_1$  e di M. Va presa quella coppia di valori  $C_2 - V$  che nell'intervallo di tempo  $t_0 - t_1$  (10  $\mu$ s per 25 kHz e 4  $\mu$ s per 62,5 kHz) porta la tensione  $v_C$  ai capi dell'antenna esattamente da  $+v_O$  a  $-v_O$  (fig. 5).

Se la capacità  $C_2$  assume valori troppo elevati in base a considerazioni sul fattore di merito del circuito risonante serie che si ha su ciascun secondario, allora è conveniente aggiungere una induttanza  $L_2$  non accoppiata magneticamente col primario L; in tal modo si diminuisce il valore della capacità  $C_2$ . È necessario tracciare di nuovo la curva di  $v_c$  in funzione dei nuovi parametri. Si sceglie sempre la coppia  $V - C_2$  che, in  $10\mu s$  per 25 kHz e in 4  $\mu s$  per 62,5 kHz, porta la tensione ai capi dell'antenna da  $+v_0$  a  $-v_0$ .

Le resistenze  $R_2$  hanno il solo compito di scaricare le capacità  $C_2$  in modo che alla successiva inversione di fase il circuito si trovi nelle stesse condizioni precedenti.

In figura 9 è riportata una famiglia di caratteristiche della tensione ai capi dell'antenna,  $v_{\rm C}$ , al variare di V, avendo assunto come parametro  $C_2$  (per  $f_o=62,5$  kHz). Questi diagrammi vanno utilizzati soltanto nell'intervallo di tempo corrispondente al primo mezzo periodo (10  $\mu$ s per 25 kHz e 4  $\mu$ s per 62,5 kHz).

La figura 10 rappresenta le forme d'onda ottenute sul circuito sperimentale della figura 8: sono riportate la tensione ai capi dell'antenna e le due semisinusoidi di corrente  $i_{SCR_1}$  e  $i_{SCR_2}$ , che permettono l'inversione di fase della corrente nell'istante desiderato.

In figura 11 sono riportate le forme d'onda della modulante quantizzata della tensione  $v_g$  di figura 2 e della tensione ai capi dell'antenna; quest'ultima nel suo

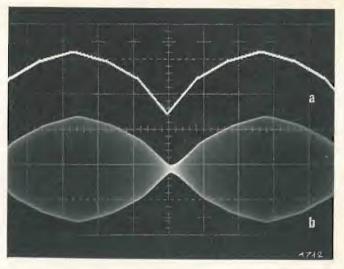


Fig. 11. — a) tensione di modulazione della tensione  $v_g$  di figura 12. b) tensione ai capi dell'antenna (scala 20 kV per quadretto).  $t_0=62.5\,$  kHz;  $C=2\,$  nF;  $L=3.24\,$  mH;  $Q_L=1100;$   $Q_0\cong 200.$ 

particolare molto dilatato della parte centrale, coincide con la figura 10a). Pur avendosi l'inversione di fase nell'istante voluto, si nota un ritardo dell'inviluppo della tensione ai capi dell'antenna [fig. 11b)] rispetto alla modulante [fig. 11a)]; esso è dovuto ancora al Q del sistema trasmettitore-circuito di accordo-antenna. Questo fatto non dà tuttavia alcun disturbo con la frequenza di modulazione ora usata (25 Hz) in quanto



Fig. 12. — Antenna VLF per le prove di trasmissione dei segnali di tempo ad alta precisione secondo il metodo proposto in bibl. 1. Altezza del traliccio centrale: 41 m: superficie della capacità posta sulla sommità del traliccio: 20.000 m²; lunghezza del filo interrato per costituire la presa di terra: 21 km; capacità: 6.15 nF.

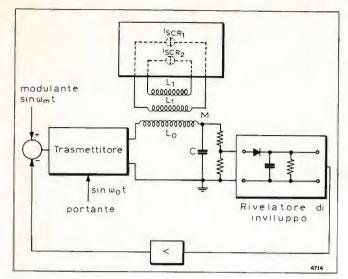


Fig. 13. — Schema di principio della reazione sulla tensione di modulazione per eliminare il ritardo di inviluppo.

in ricezione l'informazione del riferimento di tempo viene dedotta dall'istante in cui avviene l'inversione di fase e non dall'inviluppo (\*).

Nel caso in cui fosse necessario aumentare la frequenza di modulazione, allorché si avranno i primi risultati delle prove di trasmissione con l'antenna già costruita (fig. 12), si potrà ovviare all'inconveniente sopra descritto facendo una reazione sulla tensione di modulazione secondo lo schema di principio riportato in figura 13. Tuttavia il fatto ha scarsa importanza, ove come riferimento venga scelta la radiofrequenza modulata e non la bassa frequenza modulante.

#### 5. Segnale di tempo a inversione della portante.

Analoghi problemi di distorsione e di ritardo intervengono quando si alimenta il circuito di figura 2 con una tensione  $v_g$  sia del tipo indicato in figura 1c) (frammenti di sinusoide), sia del tipo di figura 1d) (frammenti di cosinusoide).

Tuttavia, mentre nel caso del battimento è possibile replicare fedelmente (fig. 4) la forma d'onda delle figure 1a), e b) e soltanto considerazioni di semplicità consigliano di produrre un segnale approssimato (fig. 5), nel caso di segnali di tempo a inversione della portante, semplici considerazioni fisiche mostrano la necessità di effettuare un'approssimazione delle forme d'onda delle figura 1c), e d).

(8) CCIR - Doc. of the XIth Plenary Assembly, Oslo, 1966, vol. III, p. 297, 3° capoverso.

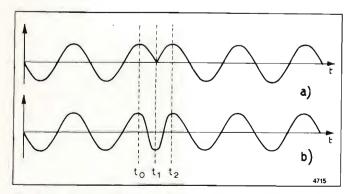


Fig. 14. — Segnale di tempo ad inversione della portante del tipo rrammenti di sinusoide » (a) e segnale di tempo approssimato con l'uso dei circuito di figura 8.

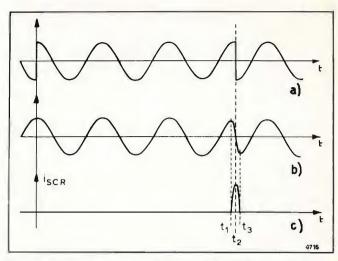


Fig. 15. — Segnale di tempo od inversione della portante (a) del tipo «frammenti di cosinusoide» e segnale di tempo approssimato (b) con l'uso di un circuito simile a quello di figura 8 in cui ad ogni inversione di fase si eccita un solo secondario, alternativamente (c).

Il caso di figura 1c) (frammenti di sinusoide) può essere approssimato, in maniera accettabile, ricorrendo ad un metodo simile a quello usato per i segnali di tempo a battimento. Le forme d'onda teorica e quella approssimata sono riportate in figura 14; il circuito che permette di realizzare la forma d'onda di figura 14b) è identico a quello di figura 8.

Se si eccita alternativamente un solo secondario di figura 8 ad ogni inversione di fase e negli istanti indicati in figura 15, si approssima il caso di figura 1d) (frammenti di cosinusoide). Diminuendo l'intervallo di tempo  $t_1 - t_3$  di figura 15 si migliora il grado di approssimazione; il limite inferiore di tale intervallo è imposto dal tempo di commutazione dei diodi controllati che eccitano i secondari di figura 8. Poiché esistono in commercio diodi SCR con un tempo di commutazione di circa 200 ns, il grado di approssimazione si può ritenere eccellente anche a 62,5 kHz.

Nel caso presente non si è ancora esaminato il problema della sagomatura della banda al fine di ridurre entro i prescritti limiti le emissioni fuori del canale. Esso verrà affrontato convenientemente con particolari forme di modulazione.

Si desidera ringraziare il Prof. C. Egidi, capo del Reparto Radiotecnica dell'IEN e direttore della ricerca sui segnali di tempo ad alta precisione e a banda stretta con onde miriametriche e chilometriche, il Prof. P. Soardo e l'Ing. S. Leschiutta, per l'opera di revisione.

#### BIBLIOGRAFIA

EGIDI C.: CCIR - Documents of the XIth Plenary Assembly, Oslo 1966, vol. III, pag. 297, 2nd, 3rd paragraphs.
 EGIDI C.: Narrow Band Time Signals on Myriametric Waves. VLF (Short report). Progress in Radio Science. 1963-1966. Proc. during XVth General Assembly of URSI, Munich, sept. 5-15-1966. Part I.

EGIDI C.: Narrow Band Time Signals. « Alta Frequenza », N. 5, vol. XXXVII, 1968, pagg. 129E-139E.

EGIDI C.: Narrow Band Time Signals for VLF and LF Standard Transmissions. Memorie dell'Accademia delle Scienze di Torino, Classe Sc. Fis., Mat. e Nat., Serie 4<sup>a</sup>, n. 8, Torino 1969.

EGIDI C.: Segnali di tempo a banda stretta sulle onde miriametriche. Colloquio sui problemi del tempo. Osservatorio Astronomico di Brera, Milano, 23-24 aprile 1968.

 MORGAN A. H.: Proposal for a New Metod of Time Signals Modulation of VLF carriers. NBS, Boulder, Colorado. Unpubl. Report, febbraio 1959.

WATT A. D., PLUSH R. W., BROWN W. W., MORGAN A. H.: World Wide VLF Standard Frequency and Time Broadacasting. J. Res. NBS (Radio Sci.), vol. 65D, 1961, n. 6, pagg. 617-627.

MORGAN A. H., BALTZER O. I.: A VLF Timing Expe-

Agosto

riment. J. Res. NBS (Radio Sci.), vol. 68D, novembre 1964, pagg. 1219-1222.

MORGAN A. H.: Distribution of Standard Frequency and Time Signals. « Proc. IEEE » 1967, 55th, n. 6, pagg.

Doc. VII/34: Standard Frequency and Time Signal Transmission on LF. CCIR Interim Meeting. Study Group VII. Boulder 1968.

#### SCARTI DEI SEGNALI DI TEMPO DELL'I.E.N.G.F.

Continua (v. « Elettronica e Telecomunicazioni » n. 6, 1969, p. 218) la pubblicazione degli scarti dei segnali orari emessi giornalmente dalle stazioni della RAI-TV e prodotti presso l'Istituto Elettrotecnico Nazionale « Galileo Ferraris » di Torino.

Gli scarti, espressi in millesimi di secondo, sono riferiti a due diverse scale di tempo, una uniforme, ricavata da campioni atomici, l'altra astronomica.

La prima è la scala TUC (tempo universale coordinato) costruità per usi civili e scientifici dal Bureau International de l'Heure (B.I.H.) a Parigi sulla base di rilievi giornalieri su oltre trenta

Luglio 1969

stazioni partecipanti al « Piano internazionale di coordinamento delle emissioni campione », cui l'I.E.N. aderisce.

I dati forniti nella colonna b della tabella sono le medie mensili dei rilievi fatti dal B.I.H. sulla emissione campione I.B.F. dell'I.E.N. (1).

La seconda scala di tempo denominata TU2(RGO) è di natura astronomica ed è determinata dall'Osservatorio di Greenwich (RGO). Le scale di tempo astronomico sono utili nei problemi di geodesia e di navigazione, oltre che per l'astronomia stessa. Gli scarti relativi sono forniti nella colonna c e le loro variazioni sono da imputare alle fluttua-

Ottobre

Settembre

zioni irregolari del periodo di rotazione della terra.

Il segno positivo degli scarti indica un anticipo, quello negativo un ritardo dei segnali orari rispetto al riferimento con-

Si deve osservare che gli scarti indicati valgono per il segnale di tempo all'origine, cioè presso l'I.E.N., ove vengono generati. Quindi i segnali ricevuti dall'utente, sono affetti da un ritardo che dipende in larga parte, dai tragitti dall'I.E.N. alle varie stazioni della RAI-TV e dai possibili instradamenti all'interno della rete RAI. I ritardi possono inoltre differire da un giorno all'altro, ma la variazione in genere non supera il valore di 2 ms (2). (1260)

Novembre Dicembre

Lugno 1969			Ago	Sto		Seriem	bre	Ottobre				Novembre				Dicembre			
a	b	c	a	b	<b>c</b>	a	b	c	a	b	c		ı	b	c	a	b	c	
2			6		-19,9	3		—18,9	1		—10	,1	5		+ 7,7	3		+ 8,9	
9		-21,3	13		-18,0	10		_	8		— 4	,6	2		+10,7	10		+ 5,9	
16	+ 0,8	_	20	+ 0,6	-17,1	17	+ 0,4	-17,4	15	+ 0,4	<b>—</b> 0	,5	9	+ 0,4	+11,7	17	+ 0,3	_	
23	- 1	_	27		17,9	24		—14,1	22	,	+ 3	,5	26			24		_	
30		22,3							29		+ 5	,5				31		+ 3,9	
	Gennai	o 1970		Febbraio				Marzo				Aprile					Maggio		
a	b	c		a	b	c	a	b		c	a	b		c	a		b	c	
7		+	3	4		+	6 4			+ 12	1			+:	25	3		+ 32	
14		+	2	11		+	7 11			+ 14	8			+:	27   13	3		+34	
21	+ 0,2	+	2	18	- 0,1	+ 1	.0 18	- 0,1		+ 18	15		0,1	+:	27 20	)   -	- 0,1	+34	
28		+	3	25		+ 1	.1 25			+ 22	22			+ :	28 27	7		+36	
								•			29			+:	31				
Giugno				Luglio				Agosto				Settembre				Ottobre			
a	b	c		a	b	c	a	b		c	a	b		c	а		b	c	
3		+	36	1		+ 3	5 5		_	+ 38	2			+ ;	38 7			$+ \ 42$	
10		+	35	8		+ 4	.0 12			+36	9			+ ;	37 14			+ 43	
17	0,1	+	34	15 -	-0,1	+4	.1 19	0,1		+37	16		),1	+ ;	37 21	_	-0,1	+ 43	
24		+:	38	22		+ 4	.1 26			+ 38	23			+ 5	39 28			+ 42	
				29		+ 4	.0				30			+ 4	41				

- Giorni del mese.
- b) Scarto di tempo TUC (IEN) TUC (BIH) in ms (media mensile).
  c) Scarto di tempo TUC (IEN) TU2 (RGO) in ms.
- (1) EGIDI C., LESCHIUTTA S.: Nuovo impianto della stazione campione IBF. « Elettronica e Telec. », 1968, XVII, pag. 125-130.

(2) GIACHINO G.: Ritardi e deformazioni nella trasmissione dei segnali cronometrici emessi dall'I.E.N.G.F. - Rendiconto della 63ª riunione dell'A.E.I. - Íschia - 1962. Memoria n. 75.

### SINTESI ELETTRONICA DELLA VOCE: ESPERIMENTI E PROSPETTIVE DI APPLICAZIONE NELLA TRASMISSIONE DATI

GIOVANNI BATTISTA DEBIASI (\*)

SOMMARIO. — Per favorire la trasmissione di dati da e per elaboratori elettronici, funzionanti in partizione di tempo, si avverte la necessità di ridurre fortemente il costo dei terminali. In taluni casi si cerca di utilizzare lo stesso apparecchio telefonico, sostituendo o aggiungendo al disco combinatore una tastiera per inviare al calcolatore i dati codificati in forma numerica, e dotando il calcolatore di un sistema di sintesi della voce che consente di trasmettere a viva voce i risultati delle elaborazioni al terminale telefonico. Nella presente nota si espongono le principali caratteristiche di un sistema adatto alla sintesi della lingua italiana; si riferisce sui risultati con esso ottenuti e si illustrano le vaste possibilità di applicazione ed il netto progresso del sistema di sintesi attuato rispetto ad altri sistemi impiegati per analoghe applicazioni.

SUMMARY — Electronic synthesis of the voice. In order to promote the data transmission from and to timesharing computers it is necessary to drop down the cost of terminals. In many cases it is possible to use a standard telephone set equipped with a small keyboard that sends numerically coded data to the computer. The computer is equipped with a voice synthesis system which allows spoken replies to the telephone terminal. In this paper the main characteristics of a system for the synthesis of Italian language are described; the results and the improvements obtained by such a system are reported and the opportunities of widespread applications are indicated.

Sono ormai numerosi i casi in cui un elaboratore elettronico può venire utilmente collegato a terminali più o meno remoti, e il servizio di trasmissione dati del terminale all'elaboratore e viceversa è destinato ad assumere proporzioni sempre più vaste e diffusione sempre più capillare.

Quest'ultimo aspetto in particolare è stato tenuto presente quando si è deciso di affidare alla SIP (Società Italiana per l'Esercizio Telefonico p.a.) il coordinamento del servizio italiano di trasmissione dati.

In effetti il telefono può oggi arrivare in ogni casa di ogni frazione di ciascun comune d'Italia, e ogni telefono può essere collegato, già quasi ovunque in teleselezione, con qualsiasi altro telefono della rete nazionale e con quelli delle reti straniere: quindi la capillarità del servizio è un dato di fatto ormai acquisito.

Quanto alla diffusione del collegamento con un elaboratore, essa è sicuramente destinata ad aumentare; tuttavia risente di un certo freno costituito dal costo di impianto e di affitto del terminale. Tale costo si giustifica solo quando l'impiego del terminale sia sufficientemente intenso. Esistono molti casi nei quali lo scambio di informazioni con un elaboratore centrale sarebbe desiderabile, a patto che il costo relativo al terminale non superasse quello di un comune telefono. Meglio ancora sarebbe se un comune apparecchio telefonico potesse costituire di per sé il mezzo che consente lo scambio di informazioni con l'elaboratore: in questo caso il costo di gestione del terminale risulterebbe assorbito nel canone di abbonamento telefonico e resterebbero solo da pagare gli addebiti per l'uso dell'elaboratore.

Relazione tenuta in occasione dell'« Incontro di informazione sulla Trasmissione Dati » organizzato da: S.I.P. (Società Italiana per l'Esercizio Telefonico p. a.) - Ente Autonomo Fiera di Padova - Padova, 3 giugno 1970.

Una soluzione di questo genere sarebbe senz'altro possibile se l'elaboratore centrale fosse in grado di riconoscere, e quindi codificare nella forma numerica che gli è propria, i «dati» trasmessigli a viva voce dall'utente tramite il proprio telefono, e se, nel corso e alla fine dell'elaborazione, l'elaboratore stesso potesse dettare a viva voce i risultati all'utente in ascolto. È chiaro che, per questa strada, la « trasmissione dati », che viene generalmente definita come « trasmissione a distanza, mediante segnali elettrici, di informazioni codificate che vanno ad alimentare un processo elaborativo automatico», nulla perderebbe delle caratteristiche insite nella sua definizione. Solo che il codice usato, anzi che essere di tipo binario, come di consueto accade, sarebbe costituito dai suoni usuali del linguaggio parlato, e si scavalcherebbe in pieno le necessità di impiego di un sistema modulatore-demodulatore (modem) o di altri analoghi congegni.

Un simile metodo di trasmissione dei dati comporta la soluzione di due distinti problemi da parte

- 1) il riconoscimento dei messaggi parlati in arrivo all'elaboratore:
  - 2) la sintesi di messaggi parlati in partenza.
- Il primo problema è estremamente complesso, e la sua difficoltà di soluzione è collegata alla natura dei messaggi parlati da analizzare. Attualmente esistono sistemi in grado di riconoscere, con ragionevole grado di affidabilità, un numero molto limitato di parole (per lo più i numeri da zero a nove), pronunciate da qualunque persona, purché in modo sufficientemente corretto. Oppure è possibile riconoscere qualsiasi parola, pronunciata però da un solo o da pochi annunciatori, eventualmente addestrati. Il problema del corretto riconoscimento di qualsiasi testo pronunciato da qualsiasi persona è ancora, praticamente, insoluto.

<sup>(\*)</sup> Prof. dott. ing. Giovanni B. Debiasi, Istituto di Elettrotecnica ed Elettronica dell'Università di Padova. Dattiloscritto pervenuto il 14 luglio 1970.

Il secondo problema, invece, è meno complesso del precedente e, per alcune lingue (l'inglese, il francese, il giapponese, l'italiano, ecc.) si hanno già soluzioni abbastanza soddisfacenti. Per l'italiano il problema è stato affrontato da alcuni gruppi di ricerca, tra i quali uno formato dalla collaborazione tra l'Istituto di Elettrotecnica e di Elettronica della Università di Padova e il Laboratorio per l'Elettronica Biomedica del Consiglio Nazionale delle Ricerche (C.N.R.) a Padova.

I risultati conseguiti presso questo Laboratorio appaiono assai soddisfacenti e suscettibili di pratiche applicazioni immediate nella trasmissione di informazioni da parte di un elaboratore elettronico. Per questo sembra opportuno accennare innanzitutto alla tecnica impiegata dal gruppo di ricerca di Padova per eseguire la sintesi parlata di qualsiasi messaggio scritto (cioè codificato) secondo la normale ortografia italiana.

La sintesi della voce si può effettuare seguendo due vie principali. Secondo la prima i suoni vengono generati simulando il meccanismo naturale della fonazione. Seguendo la seconda, invece, si estraggono da un dato linguaggio parlato, e poi si ricombinano in opportune successioni temporali, quelle che che possono definirsi « unità normali per la riproduzione della lingua », cioè « quegli elementi di un linguaggio, estratti dalla voce articolata, che, usati in successione uno all'altro, ne consentono la ricostruzione con un assegnato grado di intelligibilità e che posseggono determinate caratteristiche normali di altezza e durata atte a facilitare le operazioni di sintesi della voce ».

Da parte del gruppo di ricerca di Padova si è seguita questa seconda via, che consente di ottenere risultati di portata meno generale dell'altra, in quanto applicabili solo alla lingua da cui le « unità normali » sono derivate, ma che risulta più semplice e di più rapida attuazione.

La individuazione di un sistema di «unità normali» adeguato alla ricostruzione dell'italiano è stato il primo obbiettivo delle ricerche effettuate per la sintesi elettronica di questa lingua.

Attraverso un lavoro sistematico di analisi della struttura fonetica della lingua italiana si è formata una lista iniziale di 138 «unità normali» di eguale altezza e di due diverse durate; 125 ms per 31 unità e 250 ms per le restanti 107 unità (1). Queste unità sono state registrate su un comune nastro magnetico. Le tensioni elettriche corrispondenti alle diverse unità. ottenute in uscita dal registratore a nastro, sono state sottoposte ad un processo di conversione analogiconumerica: cioè, a opportuni intervalli di tempo, si è eseguita la misura di tali tensioni ed i numeri corrispondenti a tali misure sono stati memorizzati entro memorie di massa ad accesso casuale di un comune elaboratore elettronico. Alla fine di queste operazioni le 138 « unità normali » inizialmente scelte si trovavano tutte nella memoria dell'elaboratore, codificate in modo tale da consentirne un ulteriore studio e manipolazione mediante l'elaboratore elettronico stesso. A questo scopo si sono preparati i vari programmi che consentono di analizzare dettagliatamente, di modificare, di sezionare e ricomporre in diverse maniere le



Fig. 1. — Telefono a tastiera.

unità inizialmente memorizzate, nonché di sperimentare estensivamente l'intelligibilità della voce ottenuta dopo ciascun cambiamento apportato alle unità stesse (2).

Il lavoro compiuto con tali programmi ha permesso di ottenere un nuovo insieme di «unità normali» composto da 170 unità aventi un'unica durata di 125 ms. L'intelligibilità della voce sintetizzata con queste nuove unità è risultata migliore di quella relativa alle unità di partenza e, in prove appositamente eseguite, ha raggiunto un valore medio del 98%, con un minimo del 96% circa ed un massimo superiore al 99%. Questo risultato appare del tutto soddisfacente per gli usi pratici, e pertanto il nuovo insieme di Unità è stato definitivamente adottato.

Una volta memorizzato nell'elaboratore elettronico l'insieme di «unità normali» adatte alla sintesi di una data lingua (nel nostro caso l'italiano), il procedimento per ottenere la sintesi a viva voce di qualunque testo scritto passa attraverso le seguenti tappe fondamentali.

In primo luogo il messaggio da sintetizzare viene trascritto, usando i comuni simboli dell'alfabeto e seguendo le normali regole dell'ortografia, sulla tastiera di un dispositivo che ne esegue la codifica e l'introduzione nella memoria dell'elaboratore. Si può trattare di una telescrivente direttamente collegata all'elaboratore, o di un perforatore di schede, di banda o altro, che consente l'introduzione del messaggio in un tempo successivo o la sua incorporazione in un programma dell'elaboratore stesso. La trascrizione del messaggio può anche venire automatizzata qualora si disponga

di un riconoscitore dei simboli grafici con i quali è scritto il testo da sintetizzare; sono già disponibili, in molti casi, tali riconoscitori, direttamente collegabili ad un elaboratore.

Introdotto il messaggio, l'elaboratore ne compie una analisi fonetica, in modo da decidere quali sono le « unità normali » che debbono venire utilizzate in sequenza per eseguirne la sintesi. Alla fine di questa operazione si dispone di una lista di « indirizzi » relativi all'ubicazione delle « unità normali » nella memoria dell'elaboratore.

A questo punto si offrono due possibilità, a seconda della velocità di accesso alla memoria di massa dell'elaboratore.

Se il tempo massimo di accesso casuale e di trasferimento dell'informazione relativa a qualsiasi unità è inferiore alla durata dell'unità stessa, è possibile eseguire la ricerca nella memoria di massa ed il trasferimento alla memoria di lavoro di un'unità mentre è in corso la conversione numerico-analogica della unità precedente: quest'ultima operazione ricostruisce, dai dati codificati dell'elaboratore, le tensioni elettriche corrispondenti a ciascuna unità. Terminata la conversione numerico-analogica di un'unità, inizia immediatamente la conversione di quella successiva, già pronta (secondo quanto detto prima) nella memoria di lavoro dell'elaboratore, ed il tempo occorrente a tale conversione viene utilizzato per cercare nella memoria di massa e trasferire a quella centrale un'altra unità seguente, e così via. In definitiva le unità necessarie a sintetizzare il messaggio passano immediatamente, senza soluzione di continuità, e nell'ordine opportuno, dalla memoria di massa a quella di lavoro e di qui al convertitore numerico-analogico, dal quale si ottiene una tensione variabile con continuità secondo l'andamento dei suoni da riprodurre. In questo modo la sintesi può avvenire in tempo reale, in quanto le operazioni di introduzione e di analisi fonetica dei messaggi possono venire sempre sovrapposte, nei moderni elaboratori, a quelle di trasferimento e conversione delle unità.

Se invece il tempo necessario alla ricerca casuale ed al trasferimento delle unità dalla memoria di massa



Fig. 2. — Adattatore per l'uso di tastiera con comuni telefoni a disco combinatore.



Fig. 3. — Trasmissione di dati da un posto telefonico pubblico.

a quella di lavoro eccede la durata delle unità stesse, occorre prima memorizzare nell'ordine opportuno, in un'altra zona della memoria di massa, le unità necessarie a formare una data frase del messaggio, e poi trasferire sequenzialmente le informazioni relative alla frase stessa dalla seconda zona di memoria al convertitore numerico-analogico. Quest'ultima operazione risulta possibile in genere, con qualunque elaboratore, in quanto la ricerca sequenziale delle informazioni è notoriamente assai più veloce di quella casuale. In questo modo, però, le frasi risultano separate l'una dall'altra da intervalli di tempo più o meno lunghi, e se sono senz'altro utilizzabili in prove di intelligibilità (nelle quali anzi occorre lasciare agli ascoltatori il tempo necessario per trascrivere le frasi ascoltate), non sempre sono adatte per la trasmissione di dati, in quanto tale trasmissione può risultare troppo rallentata.

Presso il Laboratorio del C.N.R. di Padova sono state studiate entrambe le possibilità di sintesi della voce elaborando due diversi programmi: uno, da impiegarsi con memorie ad accesso lento e destinato a prove di intelligibilità; l'altro previsto per un elaboratore dotato di memorie ad accesso veloce e destinato alla trasmissione di dati.

Mediante quest'ultimo programma qualsiasi tipo moderno di elaboratore, dotato di memorie ad accesso veloce, può trasformarsi, quando necessario, in « unità di risposta audio ».

Esistono già in commercio apparecchiature denominate in tale modo e destinate ad effettuare la sintesi di un numero (piuttosto limitato) di parole. Si tratta, in genere, di parole pre-registrate, secondo

<sup>(1)</sup> Notizie più dettagliate in proposito si trovano in: G. L. Francini, G. B. Debiasi and R. D. Spinabelli, Study of a System of Minimal Speech-reproducing Units for Italian Speech, J. Acoust. Soc. Am. 43, 1282-1286 (1968).

<sup>(2)</sup> Un elenco di tali programmi e indicazioni circa le possibilità da essi offerte sono riportati in: G. B. Debiasi, G. L. Francini and G. A. Mian, *Programs for Experiments on Italian Speech Synthesis*, International Seminar on Digital Processing of Audio Signals, Zurich, 11-13 March 1970.

opportuni metodi di codificazione, in apposite memorie e destinate alla sintesi di alcune frasi di uso corrente presso banche, magazzini, ecc.

Collegando tali apparecchiature ad un adatto elaboratore, la trasmissione dati avviene per telefono secondo lo schema seguente. L'utente che desidera collegarsi con l'elaboratore è munito di un telefono a tastiera (fig. 1). Se questo tipo di telefono non è compatibile con i sistemi di commutazione esistenti, la tastiera viene aggiunta ad un telefono dotato di normale disco combinatore. Mediante la tastiera l'utente compone numeri che, in un dato codice, rappresentano le domande da porre o i dati da trasmettere all'elaboratore. Quest'ultimo comunica i risultati o fornisce informazioni di servizio a viva voce, attraverso il telefono stesso.

Sul mercato americano si fa una grande pubblicità a questo tipo di trasmissione dati. Esistono già anzi in commercio vari tipi di adattatori portatili (come quello di fig. 2), di prezzo limitato al centinaio di dollari, che consentono di utilizzare un telefono qualsiasi per trasmettere i dati al calcolatore mediante tastiera e per ricevere la risposta in altoparlante. Il collegamento tra telefono ed adattatore avviene mediante accoppiamento acustico effettuato entro un apposito alloggiamento dell'adattatore in cui va collocato il microtelefono dell'apparecchio telefonico. Quest'ultimo può trovarsi dovunque, anche in una cabina per uso pubblico, come mostra la fotografia di figura 3 tratta da materiale pubblicitario americano.

Quest'ultima fotografia testimonia in modo eloquente l'altissimo grado di diffusione verso cui punta questo tipo di trasmissione dati negli Stati Uniti d'America il cui mercato potenziale è vastissimo. La maggiore difficoltà attuale sta nel fatto che le unità di risposta audio oggi disponibili sono un accessorio costoso di determinati elaboratori, ed hanno, per ora, possibilità assai limitata. Al contrario, con il sistema di sintesi elettronica della voce messo a punto dal gruppo di ricerca di Padova, qualsiasi elaboratore moderno, anche di piccole dimensioni (3), può trasformarsi, quando necessario, in unità di risposta audio capace di sintetizzare senza restrizioni qualsiasi messaggio. Con elaboratori di maggiori dimensioni il programma di sintesi può funzionare in multiprogrammazione e in partizione di tempo, trattando più terminali contemporaneamente, con limitato ingombro della memoria di lavoro. È dunque evidente il netto progresso di questo sistema di sintesi rispetto a quello delle unità di risposta audio sinora attuate.

Per quanto concerne l'uso nella trasmissione dati della lingua italiana, sintetizzata elettronicamente, sembra dunque giustificata l'affermazione che i mezzi oggi disponibili in Italia sono decisamente superiori a quelli disponibili per l'inglese nei paesi di lingua anglosassone.

ELETTRONICA E TELECOMUNICAZIONI N. 1 - 1971



## TRASMISSIONE TELEVISIVA DIRETTA DA FILM NEGATIVI

GIANFRANCO BARBIERI e TRISTANO CALIA (\*)

SOMMARIO — L'articolo descrive un circuito realizzato presso il Laboratorio Ricerche della RAI che, inserito in un opportuno punto dell'amplificatore video di un telecinema, rende possibile la trasmissione televisiva diretta di filmati in bianco e nero realizzati su pellicola negativa. Vengono inoltre prese in esame le caratteristiche più salienti di una tipica pellicola negativa mettendone in particolare evidenza il comportamento in conseguenza di forti errori di esposizione. È infine descritto un correttore automatico di tali errori, mediante il quale è possibile migliorare la qualità di trasmissione dei filmati che comunemente vengono scartati a causa delle forti distorsioni di contrasto.

SUMMARY — Direct television trasmision of programes available on negative films. A description is given of a circuit built by the RAI Laboratorio Ricerche, which can be inserted in a suitable point of the video section of a telecinema to enable the direct television transmission of programes available on negative films. Consideration is also given to the characteristics of a typical negative film, particularly when great exposure errors occur. Finally an automatic corrector of these errors is described, by which it is possible to transmit also the programes that are usually rejected because of their strong contrast distortions.

#### 1. Introduzione.

I programmi filmati che vengono utilizzati in televisione sono generalmente realizzati con pellicola invertibile, oppure negativa stampata successivamente su positiva.

Scarsa applicazione ha finora ottenuto l'uso del negativo direttamente in trasmissione con inversione elettronica del segnale a causa di alcuni inconvenienti che ne caratterizzano le prestazioni. Infatti, le emulsioni negative hanno una grana molto appariscente. per cui, sia pure apparentemente, la definizione dell'immagine viene ridotta; inoltre le spuntinature della pellicola risultano bianche anziché nere in sede di riproduzione, il che le rende molto più visibili e fastidiose; lo stesso avviene per le interlinee; pertanto un leggero fuoriquadro arreca un disturbo notevole, mentre un simile disservizio con film positivo passerebbe quasi inosservato. Tuttavia, per ragioni di ristrettezza di tempo, si sta facendo sempre più sentire l'esigenza di usare pellicole non invertibili senza procedere alla stampa, e questo avviene principalmente nelle riprese di attualità, o meglio, in tutti quei casi in cui è richiesto di abbreviare ulteriormente il tempo, già ridotto, impiegato per lo sviluppo dell'invertibile.

Inoltre, per la maggior semplicità con cui sono realizzate le moderne sviluppatrici veloci per negativi, è possibile la installazione delle stesse sugli elicotteri o sugli aerei che trasportano il filmato dal luogo ove è avvenuta la ripresa allo studio televisivo in cui viene generato il programma.

Benché i telecinema oggi comunemente usati siano provvisti della possibilità di invertire elettronicamente il segnale, le prestazioni e la facilità di esercizio non risultano tuttavia sufficientemente adeguate. È stato quindi studiato e realizzato un circuito da inserire nel punto più opportuno della catena di amplificazione per ottenere una corretta riproduzione dei filmati ne-

gativi, escludibile ovviamente quando si tratta di analizzare pellicole positive.

Come è illustrato nello schema a blocchi di figura 1, il suddetto circuito provvede anche a compensare, in maniera totalmente automatica, eventuali difetti di

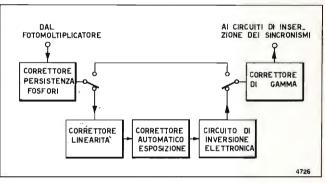


Fig. 1. — Schema a blocchi del circuito che effettua la inversione elettronica del segnale video.

ripresa tutt'altro che infrequenti nei filmati di attualità, i quali vengono spesso realizzati in condizioni ambientali sfavorevoli (illuminazione insufficiente o distribuita in maniera disuniforme) o avendo a disposizione un tempo così limitato, da permettere soltanto una affrettata regolazione del diaframma. Tali difetti non sono correggibili col procedimento a carattere fotografico in quanto, utilizzando direttamente il negativo, viene a mancare la fase di stampa nel corso della quale sarebbe possibile modificare le caratteristiche di trasduzione della pellicola intervenendo opportunamente sulle luci di stampa.

## 2. Problemi connessi con la trasmissione diretta delle pellicole negative.

Quando viene analizzata una pellicola negativa e l'inversione è effettuata con mezzi elettronici, ai fini di una corretta resa della scala dei grigi, non è sufficiente

<sup>(3)</sup> Il programma di sintesi della voce in tempo reale richiede una disponibilità in memoria di lavoro di circa 6000 parole.

<sup>(\*)</sup> Dott. ing. Gianfranco Barbieri, p. i. Tristano Calia della RAI. Dattiloscritto pervenuto il 26 agosto 1970.

una semplice inversione di polarità del segnale, poiché tale operazione comporta una forte alterazione della caratteristica di trasduzione globale del sistema. Alla determinazione dell'andamento di questa caratteristica concorrono infatti i seguenti elementi:

- a) caratteristica esposizione-trasparenza della pellicola impressionata (1);
- b) caratteristica del trasduttore ottico-elettrico;
- c) caratteristica del correttore elettronico posto nel canale di amplificazione;
- d) caratteristica di risposta tensione di comandobrillanza del cinescopio.

Ciascuna delle suddette caratteristiche segue, entro un tratto relativamente esteso, un andamento di tipo parabolico con esponente chiamato generalmente «gamma», in accordo con la terminologia fotografica, il cui valore è all'incirca 1,2 per le pellicole invertibili, 1,8 per i cinescopi, 1 per i telecinema a flying-spot e 0,6 per quelli a vidicon. Il gamma complessivo, ottenuto effettuando il prodotto dei vari esponenti della catena, risulta quindi pari a da 2,16 se si utilizza il telecinema a flying-spot e da 1,3 se si utilizza quello a vidicon.

Per i film realizzati su pellicola da stampa mediante il processo « negativo-positivo » si ottiene un risultato poco diverso. Il gamma della pellicola negativa è infatti, in valore assoluto, pari a 0,65, mentre quello della pellicola da stampa si aggira, sempre in valore assoluto, intorno a 2, per cui si ottiene complessivamente il valore di 1,3 che è assai vicino a quello della pellicola invertibile.

In definitiva il gamma del correttore elettronico deve avere il valore  $0,4 \div 0,6$  affinché quello globale del sistema sia unitario. Questa è la condizione che si deve rispettare affinché il contrasto dell'immagine riprodotta sia esente da distorsioni.

La situazione muta radicalmente quando si effettua la scansione diretta delle pellicole negative. La trasparenza T della pellicola è infatti legata, in tal caso, all'illuminamento L dalla scena della relazione:

$$T = k L^{-\gamma}$$
.

Il segnale che si ricava dal sistema di scansione è quindi, tenendo conto della caratteristica di trasduzione del telecinema, del tipo:

$$[1] \hspace{3cm} v_1 = k_1 \, \overline{L}^{-\gamma \gamma_1} \, .$$

Nella [1] si osserva che  $v_1$  decresce al crescere dell'illuminamento L, cioè si ha la massima corrente fotoelettrica in corrispondenza dei neri d'immagine, mentre la tensione da applicare al correttore di «gamma» deve essere del tipo:

$$[2] v_2 = k_2 L^{\gamma_2},$$

affinché sia possibile rendere linearmente crescente la relazione globale che intercorre tra illuminamento della scena e brillanza del cinescopio.

Appare chiaro che la [1] non può essere trasformata nella [2] mediante una semplice inversione di polarità del segnale elettrico; in pratica questa inversione equivale soltanto a sottrarre il segnale da una tensione costante, mentre è necessaria una operazione più complessa mediante la quale si ottiene un cambiamento di segno nell'esponente della parabola [1]. Ciò è possibile soltanto facendo seguire al trasduttore ottico-elettrico un circuito non lineare la cui tensione di uscita  $v_{\rm c}$  è legata alla tensione d'entrata  $v_{\rm l}$  da una relazione del tipo:

[3] 
$$v_{\rm c} = c - k_2 \exp\left(-\frac{1}{\gamma \gamma_1} \lg_{\rm e} \frac{v_1^{\gamma_2}}{k_1}\right)^{(2)},$$

ove c, e  $k_2$  sono altre due costanti opportune. Operando infatti l'inversione elettronica sul segnale  $v_c$  e sostituendo a  $v_1$  la sua espressione [1] si ha:

$$egin{align} v_2 &= c - v_{
m e} = k_2 \exp\left(-rac{1}{\gamma \, \gamma_1} \lg_{
m e} \, L^{-\gamma \, \gamma_1 \, \gamma_2}
ight) = \ &= k_2 \exp\left(-rac{\gamma \, \gamma_1}{\gamma \, \gamma_1} \lg_{
m e} \, L^{\gamma_2}
ight) = \ &= k_2 \, L^{\gamma_2}, \end{split}$$

che, come si voleva, coincide con la [2].

La [3] rappresenta una curva monotòna crescente, avente concavità verso il basso e il cui andamento è tale da introdurre una forte accentuazione sui bianchi onde compensare la corrispondente compressione che si ha nel segnale uscente dal trasduttore e che risulta dalla [1].

La suddetta compressione presenta due grosse limitazioni di cui occorre tener conto in fase di realizzazione pratica. La prima è costituita dalla complicazione circuitale assunta da una rete avente la caratteristica di trasferimento indicata nell'equazione [3], la seconda è rappresentata dall'inevitabile peggioramento del rapporto-segnale rumore (3) in corrispondenza delle superfici più chiare dell'immagine. Come è infatti dimostrato in appendice, una rete avente la caratteristica di trasferimento rappresentata dall'equazione [3], utilizzata tra i punti  $V_{e_1}$  e  $V_{e_2}$ , produce una diminuzione del rapporto segnale-rumore in corrispondenza dell'estremo inferiore, la cui entità, espressa in dB, vale:

[4] 
$$\Delta = 20 \lg \gamma + 20 \lg \frac{V_{e_2}}{V_{e_1}}.$$

## 3. Influenza del trasduttore ottico-elettrico sulla riproduzione diretta dei film negativi.

Le prestazioni di una moderna apparecchiatura per la riproduzione dei film ad uso televisivo sono fortemente influenzate dal sistema di analisi impiegato. Tra i due sistemi universalmente adottati, quello a flyingspot e quello a vidicon, il primo, sotto ogni aspetto, fornisce i migliori risultati e per questo motivo è montato negli impianti in cui sono richieste elevate caratteristiche di funzionamento. Tuttavia i telecinema a vidicon, con le loro discrete prestazioni, unite alla semplicità e al basso costo, sono ancora le macchine preferibilmente usate in quegli impianti di minori pretese, in cui la maneggevolezza e la praticità di esercizio costituiscono un'esigenza irrinunciabile.

ELETTRONICA E TELECOMUNICAZIONI N. 1 - 1971

Ai fini della trasmissione diretta dei film negativi, i tre elementi fondamentali di confronto tra i due sistemi sono: la risoluzione dell'immagine, il rapporto segnale-rumore e la caratteristica di trasduzione.

La risoluzione dell'immagine ha importanza principalmente per il passo a 16 mm, in cui la definizione già ridotta della pellicola negativa rispetto all'invertibile viene ulteriormente peggiorata dalla minor superficie occupata dal fotogramma. La risposta a 400 righe che si può ottenere da un flying-spot ben focalizzato a circa 80 % al centro dell'immagine e poco inferiore ai bordi, per cui è sufficiente una correzione d'apertura di  $2 \div 3$  dB.

La situazione peggiora con il vidicon e solo recentemente, usando una tensione di focalizzazione di 700 ÷ 800 volt, è stato possibile portare al 50% la risposta a 400 righe.

Nei telecinema a flying-spot il rapporto segnalerumore dipende soltanto dalle prestazioni dei dinodi del fotomoltiplicatore ed è proporzionale alla radice quadrata della corrente di segnale di uscita.

Con pellicole aventi densità di circa 0,3, si ottengono valori del rapporto segnale-rumore che si aggirano mediamente sui 40 dB per il passo a 16 mm e 42 dB per quello a 35 mm (valori non pesati).

Teoricamente, in virtù delle suddette relazioni tra corrente di uscita e rumore di fondo, supponendo a titolo di esempio che il massimo contrasto della pellicola sia pari a 25:1, tali valori dovrebbero migliorare di 14 dB nei punti di massima densità, cioè in corrispondenza dei bianchi dell'immagine. In pratica il miglioramento è meno evidente poiché, con piccole correnti di uscita del trasduttore, diviene rilevante il rumore legato alla emissione secondaria del fotocatodo bombardato da ioni positivi e quello proveniente dalla emissione termica dei dinodi sottoposti a forti campi elettrostatici.

Nei telecinema a vidicon, invece, il rumore di fondo deriva principalmente dalla resistenza di carico del tubo e dai primi stadi di amplificazione essendo molto basso il segnale video in uscita.

Considerando di lavorare con correnti di uscita pari a  $0.3 \div 0.4~\mu A$  si ottengono valori di rapporto segnale-rumore superiori a 40 dB.

È da tener presente, inoltre, che la distribuzione spettrale è fortemente crescente nelle alte frequenze a causa della elevata correzione di apertura, che è necessario introdurre nell'amplificatore, e pertanto l'effetto disturbante è meno fastidioso di quello prodotto da un rumore di pari valore efficace ma distribuito uniformemente nella banda video. Questo fatto costituisce un vantaggio soltanto apparente a favore del vidicon. Infatti, mentre il gamma del complesso flying-spot fotocellula è normalmente unitario, in quanto la corrente prodotta dal fotomoltiplicatore è direttamente proporzionale al flusso luminoso incidente e quindi alla trasparenza della pellicola, per un vidicon si ha invece un gamma di circa 0,6 entro un tratto sufficientemente esteso della caratteristica di trasduzione.

Tale valore, se da un lato permette di minimizzare l'azione del correttore di gamma durante l'analisi di film positivi, in quanto le caratteristiche del vidicon e del cinescopio si compensano reciprocamente, dall'altro rende critica l'utilizzazione del vidicon nella riproduzione diretta di pellicole negative per i motivi che sono stati indicati alla fine del paragrafo 2.

Si consideri, a titolo di esempio, una pellicola negativa impressionata con un rapporto di contrasto pari a 25 e avente gamma 0,65; in base alla formula [1] il peggioramento del rapporto segnale-rumore in corrispondenza dei bianchi, introdotto dalla rete non lineare che precede l'inversione elettronica, è pari a 31 dB se la rete è progettata per funzionare in un telecinema a flying-spot, mentre sale a 35,5 dB se il funzionamento della stessa è previsto per un telecinema a vidicon.

Tenendo presente l'effetto globale del trasduttore e della rete non lineare, il rapporto segnale-rumore all'entrata del circuito di inversione elettronica vale, sempre in corrispondenza dei bianchi, 23 dB per il telecinema a flying-spot e soltanto una decina di dB per quello a vidicon, valore insufficiente per la normale utilizzazione nelle trasmissioni televisive.

#### 4. Cenni sulle caratteristiche reali dei materiali sensibili usati.

La valutazione del gamma complessivo di un sistema televisivo di analisi dei film fatta al paragrafo 2 si basa essenzialmente sull'ipotesi che le caratteristiche di trasferimento su scale logaritmiche dei vari elementi, che costituiscono la catena, siano lineari in tutto il campo di utilizzazione. In pratica ciò avviene soltanto in una zona relativamente limitata per cui anche in condizioni corrette di utilizzazione si ha, soprattutto per quanto concerne la curva di risposta della pellicola, un comportamento che si discosta leggermente dalla linearità. Ciò appare chiaro osservando il diagramma di figura 2 in cui è riportato il sensitogramma della pellicola negativa Plus X, sviluppata alla temperatura di 19° C per una durata di 5' uti-

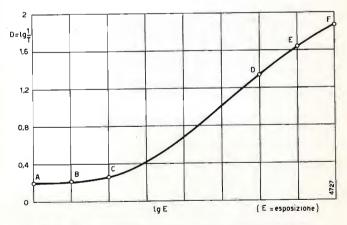


Fig. 2. — Sensitogramma della pellicola negativa Plus X.

lizzando il rivelatore D76D. Sull'asse delle ascisse è riportato, in unità arbitrarie, il logaritmo dei valori di esposizione, su quello delle ordinate compare la densità della pellicola. L'intervallo in cui la curva viene usualmente utilizzata si estende dal punto B al punto E; esso corrisponde ad un rapporto tra l'illuminamento massimo e quello minimo della scena ripresa pari a 64. Il gamma della pellicola, valutato sul tratto rettilineo della caratteristica, è circa 0,7; i valori di densità massima e minima sono rispettivamente 1,6 e 0,22, per cui il contrasto risultante è circa 25:1.

L'apertura di un punto del diaframma provoca lo spostamento del tratto di utilizzazione nell'intervallo

<sup>(1)</sup> Si sono quì definite le proprietà delle pellicole usando, per comodità di trattazione, il parametro trasparenza T anzichè il parametro densità D; tali parametri sono legati dalla relazione  $D=\lg{(1/T)}$ .

<sup>(2)</sup> Per semplicità di scrittura, secondo l'uso americano, si indica con expx la funzione ex.

<sup>(3)</sup> Definito come rapporto tra il salto bianco-nero e il valore efficace del rumore non pesato.

compreso tra i punti C ed F, mentre una chiusura della stessa entità porta la pellicola a lavorare tra i punti A e D.

Una sovraesposizione limitata non altera quindi in maniera sensibile la caratteristica, ma innalza il valore della densità massima, peggiorando, agli effetti del lapporto segnale-rumore sui bianchi dell'immagine, una situazione che, come già visto al paragrafo 3, si presenta critica a causa della successiva inversione elettronica del segnale.

Un discorso analogo non è ripetibile nel caso della sottoesposizione. È infatti evidente che uno spostamento, seppur piccolo, verso il ginocchio inferiore della curva di figura 2 comporta inevitabilmente una forte compressione dei neri dovuta essenzialmente alla densità del supporto che, nel caso preso qui in esame, vale 0,2.

A causa della non linearità della suddetta caratteristica non è possibile realizzare la rete di compressione che precede la inversione elettronica del segnale nel modo indicato al paragrafo 2; la sua funzione di trasferimento non si limita ad essere un tratto di esponenziale a gamma costante, secondo quanto è rappresentato dalla [3], ma presenta un tratto con concavità verso l'alto e un altro con la concavità verso il basso.

Per semplicità di progetto di tale rete è quindi consigliabile ricavare graficamente la funzione di trasferimento imponendo che il suo effetto sia quello di linearizzare la resa della scala dei grigi già prima di procedere all'inversione elettronica. È ovvio che ciò comporta di ritoccare la manopola del correttore di gamma ogni qualvolta si passa dalla riproduzione di filmati negativi a quelli positivi o viceversa.

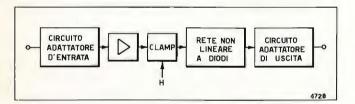


Fig. 3. — Schema a blocchi del correttore linearizzatore.

In figura 3 è riportato lo schema a blocchi del correttore linearizzatore previsto per funzionare con pellicole aventi una caratteristica simile a quella di figura 2; esso è realizzato mediante una rete a diodi alimentata da un circuito d'entrata che provvede a mantenere fisso il livello del nero del segnale.

Nel diagramma di figura 4 sono riportate, in scala lineare con unità arbitrarie rispettivamente: il tratto compreso tra i punti B ed E dalla caratteristica di figura 2 (curva a), la caratteristica di trasferimento della rete compensatrice (curva b) e l'effetto complessivo delle due (curva c).

#### 5. Correzione automatica degli errori di esposizione.

In base a quanto è stato trattato nei paragrafi precedenti, risulta evidente che una buona resa della scala dei grigi è strettamente legata ad una precisa scelta dei valori di esposizione della pellicola. Si è infatti visto che il sistema di compensazione è progettato in funzione di un ben determinato andamento della caratteristica di trasduzione, e che sono sufficienti piccoli errori di esposizione perché questa vari

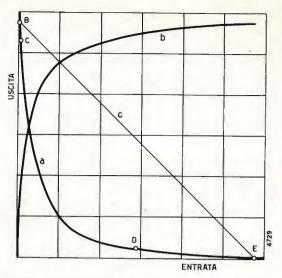


Fig. 4. — Caratteristiche di trasferimento della pellicola (curva a), del eorrettore linearizzatore (curva b) e caratteristica di trasferimento globale (curva c).

sensibilmente rendendo quindi la compensazione poco efficace. Inoltre, la suddetta caratteristica, rappresentata in coordinate bilogaritmiche, è lineare solo nell'ambito di un tratto relativamente limitato per cui la variazione di poche gradazioni di diaframma porta la pellicola a lavorare in una zona in cui le tonalità estreme della scala dei grigi vengono inevitabilmente saturate.

Benché gli errori che si possono commettere in questo senso siano assai infrequenti, è tuttavia necessario che il telecinema sia fornito di un circuito che automaticamente renda uniforme il contrasto dei vari particolari di immagine, soprattutto in funzione della trasmissione di filmati di attualità, i quali sono generalmente costituiti da vari spezzoni di pellicola girati da operatori diversi, sviluppati talvolta in condizioni diverse e montati insieme dopo un esame qualitativo che, per motivi d'urgenza, risulta spesso sommario.

Tale circuito deve agire indipendentemente dal correttore linearizzatore, descritto al paragrafo 4, che provvede a rendere unitario il gamma globale del complesso pellicola-trasduttore ottico-elettrico. Come sarà infatti chiarito più avanti, è necessario che il correttore degli errori di esposizione sia escludibile manualmente quando l'operatore addetto al telecinema lo ritiene opportuno, mentre la suddetta rete di compensazione deve sempre rimanere inserita nel canale di inversione elettronica.

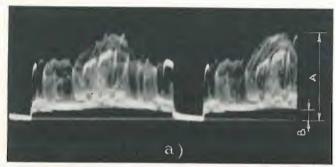
In definitiva, la correzione automatica degli errori di ripresa deve essere considerata alla stregua di una manipolazione supplementare della scala dei grigi da effettuarsi saltuariamente; inoltre, per semplicità di progetto del relativo circuito, è conveniente che esso venga inserito in un punto del canale ove il gamma complessivo è unitario.

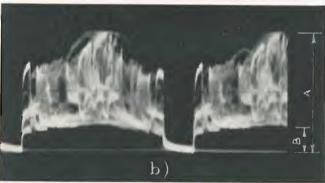
Il criterio con cui è possibile individuare automaticamente un errore di esposizione, sul quale si basa il funzionamento del correttore automatico, consiste nel valutare le variazioni di trasparenza media della pellicola che sono inevitabilmente associate ad una non corretta utilizzazione della sua caratteristica di trasferimento.

Si osservino infatti gli oscillogrammi di figura 5 (a, b, c). Essi si riferiscono al segnale video generato dall'analisi di tre spezzoni di pellicola in cui la stessa immagine è stata ripresa in condizioni di esposizione differenti; essi mettono in evidenza i rapporti tra le ampiezze del segnale in corrispondenza del bianco (A) e del nero (B) nei tre casi: a) esposizione corretta  $(\Lambda/B \simeq 9,5)$ , b) sottoesposizione di due gradazioni  $(\Lambda/B \simeq 4,8)$ , e c) sovraesposizione di due gradazioni  $(\Lambda/B \simeq 13)$ .

Si vede chiaramente che, a prescindere dai diversi valori di ampiezza picco-picco, l'alterazione del contrasto dell'immagine conseguente all'errore di esposizione è strettamente legata ad una variazione del valore medio del segnale.

Questa considerazione suggerisce il modo con cui conviene fare operare il correttore automatico il quale, nella versione che fornisce un miglior risultato pratico, è costituito essenzialmente da una rete non lineare la cui caratteristica di trasferimento ha l'andamento indicato nel diagramma di figura 6.





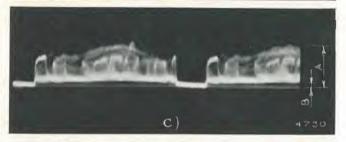


Fig. 5. — Segnale video generato durante l'analisi di tre spezzoni di pellicola riferenentesi alla stessa scena ripresa in condizioni di condizioni di esposizione differenti.

Il punto di lavoro su tale caratteristica è reso variabile con continuità mediante l'aggiunta di una tensione continua di polarizzazione. Scegliendo in maniera opportuna la posizione dei ginocchi superiore e inferiore in rapporto alla massima ampiezza picco-picco del segnale e alla curvatura degli stessi, è possibile variare entro vasti limiti la resa della scala dei grigi da parte del segnale.

Alla rete non lineare fa seguito un controllo automatico di guadagno, come indicato nello schema a blocchi di figura 7, che ha la funzione di rendere co-

stante l'ampiezza picco-picco del segnale indipendentemente dalla compressione più o meno abbondante che esso ha subito nel passaggio attraverso la rete stessa.

Il C.A.G. è costituito essenzialmente da un amplificatore a guadagno variabile, da un circuito di « clamp » comandato dall'impulso di sincronizzazione orizzontale, da un rivelatore di picco che fornisce in uscita una tensione continua proporzionale al massimo valore raggiunto dal segnale nella durata di un semi-quadro e da un amplificatore operazionale mediante il quale una tensione fissa di riferimento viene confrontata con la tensione di uscita del rivelatore.

La dinamica dell'amplificatore a guadagno variabile si aggira sui 18 dB, valore che non conviene superare per contenere il rapporto segnale-rumore entro limiti accettabili.

Particolare cura richiede la messa a punto del rivelatore di picco; alla prontezza con cui la sua tensione d'uscita segue le variazioni dell'ampiezza picco-picco del segnale è infatti legata la velocità con cui l'intero sistema va a regime durante i transitori.

Il posizionamento del segnale lungo la caratteristica di figura 6, avviene automaticamente mediante un anello di controllo che opera nel modo seguente: il segnale video prelevato all'uscita del C.A.G. (fig. 7) transita in un integratore dimensionato in modo che esso fornisca una tensione proporzionale al valor medio

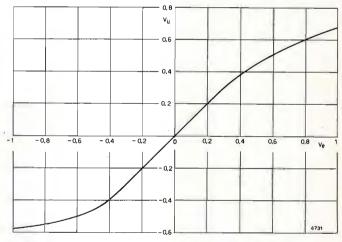


Fig. 6. — Caratteristica di trasferimento della rete non lincare.

del segnale stesso misurato in un semiquadro, tale tensione viene confrontata con una tensione fissa di riferimento tramite un amplificatore di errore la cui uscita viene infine utilizzata per polarizzare il segnale sulla rete non lineare.

E opportuno richiamare l'attenzione sul fatto che il valor medio del segnale viene rilevato in un punto del circuito in cui l'ampiezza picco-picco è tenuta costante, per cui esso fornisce una interessante indicazione sul modo in cui sono distribuite le tonalità di grigio dell'immagine.

La taratura del circuito viene effettuata utilizzando un segnale di prova opportuno, ad esempio quello corrispondente al monoscopio, e regolando la tensione fissa di confronto ad un valore tale da polarizzare il segnale nel tratto lineare della caratteristica.

Quando viene analizzata una pellicola sottoesposta o sovraesposta, il valor medio del segnale presenta una variazione la cui entità dipende, come si è visto, dal

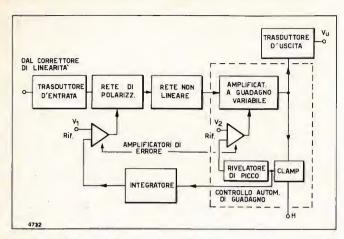


Fig. 7. — Schema a blochi del circuito di comando automatico di guadagno (CAG).

grado di alterazione che la scala dei grigi ha subito durante la ripresa. Questo fatto provoca uno sbilanciamento dell'amplificatore di errore con conseguente spostamento del punto di lavoro sulla rete non lineare finché la sua caratteristica di trasferimento non ha assunto una configurazione tale da ripristinare sull'immagine il corretto equilibrio dei grigi.

Si supponga, per fissare le idee, che durante l'analisi di un filmato negativo si presenti uno spezzone di pellicola impressionata con una quantità di luce eccessiva; si ha, in tal caso, una diminuzione della trasparenza media con diminuzione del contrasto in corrispondenza dei neri per cui la tensione all'uscita dell'integratore diviene inferiore a quella di riferimento. Lo sbilanciamento che si produce all'entrata dell'amplificatore di errore provoca lo spostamento del punto di lavoro verso il ginocchio superiore della caratteristica. La compressione dei bianchi che ne risulta, associata alla successiva amplificazione del segnale effettuata dal C.A.G., ottiene l'effetto complessivo di ridistribuire in maniera più uniforme il contrasto nelle zone a diversa intensità luminosa dell'immagine.

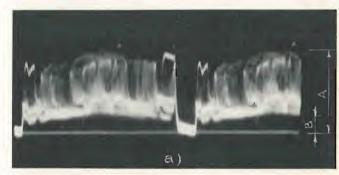
Nel caso della sottoesposizione si ha, da parte del correttore automatico, un analogo comportamento ma in senso opposto. La tensione d'uscita dell'integratore è infatti maggiore di quella di riferimento per cui lo spostamento dil avoro avviene verso il ginocchio inferiore, risultando in definitiva una enfasi del contrasto sulle zone chiare.

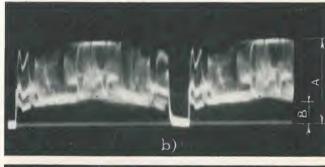
Negli oscillogrammi di figura 8 (a, b, c) sono riportate le forme d'onda del segnale all'uscita del correttore riferite nuovamente alle stesse immagini di figura 5. Dalle prime si riscontra un notevole miglioramento dei rapporti A/B. Tali rapporti risultano rispettivamente: 4,7, 3,9, 4,1, cioè si possono considerare all'incirca costanti. Si può così dire che i vari segnali vengono modificati e riportati come se fossero normalmente esposti.

Sul principio seguito per realizzare il correttore automatico è opportuno fare alcune osservazioni:

— La possibilità di rendere soggettivamente uguale il contrasto di immagini relative ad una stessa scena, ma provenienti dall'analisi di pellicole esposte in maniera differente, è limitata entro un campo ristretto di apertura del diaframma (tre o al massimo quattro) per non dover spingere la dinamica del C.A.G. a limiti intollerabili agli effetti del rapporto segnale-rumore.

- Tuttavia, il criterio di modificare la distribuzione delle tonalità di grigio, rendendo costante la luminosità media dell'immagine, a parità di ampiezza picco-picco del segnale che la genera, permette di ritoccare efficacemente immagini che altrimenti non sarebbero per nessun motivo utilizzabili nelle normali trasmissioni televisive. Ciò rappresenta un indubbio vantaggio quando il filmato è costituito, ad esempio, da vari spezzoni di pellicola, di cui solo alcuni presentano grossi difetti di esposizione: le transizioni da uno spezzone all'altro risultano generalmente molto meno fastidiose quando è in funzione il correttore.
- La prontezza con cui interviene il controllo automatico gioca ovviamente un ruolo assai importante e deve pertanto essere accuratamente conciliata in sede di progetto con la stabilità del sistema che, come si è visto, è costituito da una doppio anello di reazione.
- Il principio di funzionamento del circuito presenta una certa limitazione quando il segnale, pur essendo generato da una pellicola esposta correttamente, si riferisce ad una scena in cui zone chiare e zone scure non sono distribuite uniformemente, ma le une predominano nettamente sulle altre. In tal caso, la trasparenza media del fotogramma differisce da quella della pellicola impiegata in sede di taratura, per cui la tensione di uscita dell'integratore è diversa da quella di riferimento. L'amplificatore di errore del controllo automatico «inter-





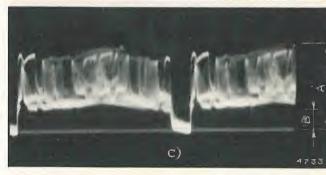


Fig. 8. — Forme d'onda del segnale video generato come in fig. 5,

preta » questo fatto come se la pellicola avesse un difetto di esposizione e sposta il punto di lavoro sulla caratteristica. Ciò, in generale, non rappresenta un inconveniente nel caso di filmati riguardanti avvenimenti di attualità, in quanto ne risulta al più una alterazione del contrasto che, dato il tipo di immagini riprodotte, non è mai fastidioso. Il fatto è invece intollerabile quando sono presenti nel filmato scene con superfici volutamente contrastate o con effetti artistici particolarmente elaborati e ricchi di chiaroscuri. Quest'ultimo caso esula però dal problema della trasmissione diretta dei negativi. È quindi utile fornire l'apparecchiatura di un comando manuale che permetta di bloccare l'automatismo quando l'operatore del telecinema lo ritiene opportuno.

Le prestazioni del correttore automatico sono state valutate soggettivamente da un certo numero di osservatori ai quali è stato posto in visione un filmato costituito da una quindicina di spezzoni, alcuni dei quali fortemente sovraesposti e sottoesposti, e susseguentisi con ordine casuale. La suddetta valutazione è stata compiuta giudicando, con l'ausilio di due monitori distinti, la qualità delle immagini relativa al segnale corretto rispetto a quella delle immagini generate dal segnale prelevato a monte del correttore stesso. I risultati conseguiti sono risultati nel complesso soddisfacenti.

#### 6. Conclusioni.

La trasmissione diretta delle pellicole negative non è in generale conveniente ai fini della qualità dell'immagine riprodotta, mentre rappresenta un indubbio vantaggio nel caso che la ripresa filmata venga utilizzata in programmi di carattere giornalistico, per i quali la rapidità di messa in onda costituisce una esigenza assai importante.

Il problema della inversione elettronica del segnale, senza rilevante distorsione del contrasto, è risolubile dotando il telecinema di un circuito opportuno il quale è indipendente dai normali comandi già predisposti sull'apparecchiatura ed è escludibile manualmente quando cessa la necessità di analizzare direttamente una pellicola negativa.

Dato il carattere particolare dei filmati di attualità, è inoltre possibile che questi ultimi siano costituiti da spezzoni di pellicola in cui intervengono saltuariamente errori di esposizione. È possibile utilizzare comunque tali filmati nelle normali trasmissioni televisive completando il suddetto circuito con un correttore automatico che provvede a rendere uniforme il contrasto dell'immagine prescindendo, entro certi limiti, dai valori di esposizione con cui la pellicola è stata impressionata.

#### APPENDICE

Comportamento di una rete non lineare agli effetti del rapporto segnale-rumore.

Si suppone che, all'entrata della rete, il rapporto segnale-rumore, definito come indicato nella nota (3) del paragrafo 2, sia sufficientemente elevato (almeno 26 dB).

Con riferimento ai simboli della figura 9 in cui  $V_{e_1}$  e  $V_{e_2}$  delimitano il campo di utilizzazione della

caratteristica di trasferimento, il rapporto segnalerumore all'uscita  $R_{ui}$  della rete valutato in corrispondenza del generico punto  $P_i$  vale:

[5] 
$$R_{\mathrm{ui}} = \frac{V_{\mathrm{u}}}{N_{\mathrm{ui}}} = \frac{a V_{\mathrm{e}}}{a_{\mathrm{i}} N_{\mathrm{e}}} = \frac{a}{a_{\mathrm{i}}} R_{\mathrm{e}}$$

ove:  $a=\operatorname{tg} a$ ,  $a_{\rm i}=\operatorname{tg} a_{\rm i}$ ,  $R_{\rm e}=\operatorname{rapporto}$  segnale-rumore all'entrata,  $N_{\rm e}$  e  $N_{\rm ui}$  valori efficaci del rumore rispettivamente all'entrata e all'uscita.

Esprimendo la [5] in dB si ha:

[6] 
$$R'_{\rm ui} = R'_{\rm e} + 20 \lg_{10} \frac{a}{a_1}$$
.

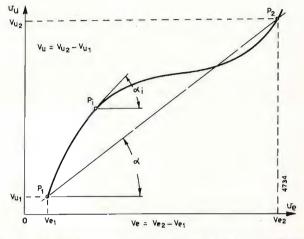


Fig. 9. — Caratteristica di trasferimento di una rete noo lineare generica.

Nel caso in cui la funzione di trasferimento sia esprimibile analiticamente, nel campo di utilizzazione, mediante una relazione del tipo:

$$V_{\rm u} = k V_{\rm e}^{\gamma}$$

si ha:

$$a = k \frac{V_{e_2}^{\gamma} - V_{e_1}^{\gamma}}{V_{e_2} - V_{e_1}} \simeq k V_{e_2}^{\gamma - 1}$$

(essendo generalmente  $V_{e2} \gg V_{e1}$ );

$$a_{i} = \gamma k V_{ei}^{\gamma - 1};$$

$$\frac{a}{a_{i}} = \frac{1}{\gamma} \left(\frac{V_{e2}}{V_{ei}}\right)^{\gamma - 1}.$$

La [6] diviene quindi:

[7] 
$$R'_{\text{ui}} = R'_{\text{e}} - 20 \lg_{10} \gamma + (\gamma - 1) 20 \lg_{10} \frac{V_{\text{e}_2}}{V_{\text{ei}}}$$
.

Con  $\gamma>1$  il minimo valore assunto da  $R'_{\rm ui}$  si trova in corrispondenza del punto  $P_2$  ed è:

[8] 
$$R'_{u_2} = R'_{e} - 20 \lg_{10} \gamma$$
.

Con  $\gamma < 1$ , caso che interessa particolarmente ai fini della trasmissione diretta delle pellicole negative, la condizione peggiore si verifica nel punto  $P_1$  in corrispodenza del quale il rapporto segnale-rumore in uscita della rete vale:

[9] 
$$R'_{u_1} = R'_{e} - 20 \lg_{10} \gamma - (1 - \gamma) 20 \lg_{10} \frac{V_{e_2}}{V_{e_1}}$$
.

Un risultato analogo si ottiene quando la caratteristica di trasferimento della rete segue l'andamento del tipo:

$$V_{\rm u} = c - h \exp(-\gamma \lg_{\rm e} v_{\rm e})$$
.

Si ha infatti:

$$a = \frac{h \left[ \exp \left( - \gamma \lg_{e} V_{e_{1}} \right) - \exp \left( - \gamma \lg_{e} V_{e_{2}} \right) \right]}{V_{e_{2}} - V_{e_{1}}} \simeq \frac{h \exp \left( - \gamma \lg_{e} V_{e_{1}} \right)}{V_{e_{2}}};$$

$$a_{i} = \gamma h \frac{\exp \left( - \gamma \lg_{e} V_{e_{i}} \right)}{V_{e_{i}}};$$

$$\frac{a}{a_{i}} = \frac{\exp \left( - \gamma \lg_{e} V_{e_{i}} \right)}{V_{e_{2}}} \cdot \frac{V_{e_{i}}}{\gamma \exp \left( - \gamma \lg_{e} V_{e_{i}} \right)}.$$

Il caso più sfavorevole si ha quando  $V_{ei} = V_{e1}$  a cui corrisponde:

[10] 
$$R'_{ui} = R'_{e} - 20 \lg_{10} \gamma - 20 \lg_{10} \frac{V_{e_2}}{V_{e_1}}.$$
(1223)

#### BIBLIOGRAFIA

Zaccarian P., Pineider G.: Registrazione su pellicola cinematografica di programmi televisivi. « Elettronica », 1964, n. 4, pag. 98.

HACKING K.: An analysis of film granularity in television reproduction. «Journal of the SMPTE». Dicembre 1964, pag. 1015 ÷ 1029.

Quinn S. F., Bowie Dickson J.: New CBC vidicon-telecine operating standards. «Journal of the SMPTE ». Dicembre 1964, pag.  $1009 \div 1015$ .

NEUHAUSER R. G.: Vidicon for film pick-up. «Journal of the SMPTE». Febbraio 1954, pag. 142 ÷ 152.

GOLDOUSKJI E. M.: The dimension of films and frame in common motion-picture systems. « Journal of the SMPTE ». Luglio 1964, pag. 544 ÷ 545.

KOICHI SADASHIGE: A study of noise in television camera preamplifiers. «Journal of the SMPTE». Marzo 1964, pag. 202 ÷ 206.

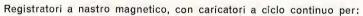
NEUHAUSER R. G.: Picture Characteristics of image-orthicon and vidicon camera tubes. « Journal of the SMPTE ». Settembre 1961, pag. 696 ÷ 698.

HARRISON N. J.: «RCA - Technical bulletin for vidicon 8134/VI». Marzo 1966.



## apparecchiature elettroniche

10142 - TORINO VIA LA THUILE 27 - TEL. 380.832 Apparecchiature elettroniche per stazioni Radio e TV, studi sonorizzazione, elettroacustica, cinematografia, applicazioni industriali, apparecchiature per audio-visuale.



- stazioni Radio e TV
- centrali telefoniche
- diffusione notiziari e informazioni
- comando cicli lavorazione

bollettini meteorologici

• studi musicali - effetti sonori - musei



Registratori a nastro magnetico per automazione industriale - controllo numerico - registratori monitori a lunga durata



REGISTRATORE MAGNETICO PROFESSIONALE PORTATILE AUTONOMO
STELLAVOX SP7 - Ing. G. QUELLET - Neuchâtel - Svizzera

- caratteristiche professionali per studio e applicazioni industriali
- velocità 9, 19, 38, 76 cm/sec. con controllo elettronico
- peso ridottissimo kg 3,800 lunga autonomia
- due ingressi miscelabili entrate e uscite a livello di linea ascolto in altoparlante
- versione monofonica, stereofonica, con traccia per sincronizzazione
- DISTRIBUTORE IN ESCLUSIVA PER L'ITALIA

### LA RIVELAZIONE SINCRONA

G. WALTER HORN, PIERO RAPIZZI (\*)

SOMMARIO — Struttando le caratteristiche peculiari della «rivelazione sincrona » è possibile realizzare un dispositivo capace di ricevere segnali MA, SSB, DSB, LSB, USB, ISB nonché MF a banda stretta, con un elevato grado di reiezione dei segnali interferenti. La rivelazione sincrona si presta, in modo particolare, alla realizzazione di radioricevitori a conversione diretta, caratterizzati da assenza di responsi spuri di conversione e da grande dinamica. Il ricevitore a conversione diretta, essendo privo di organi a RF, salvo l'oscillatore locale che può essere attuato sotto forma di un sintitizzatore di frequenza, è particolarmente adatto ad essere realizzato sotto forma di circuiti integrati a stato solido.

SUMMARY — The synchronous detection. The peculiar characteristics of the synchronous detection make it possible to realize receivers suitable for receiving AM, SSB, DSB, LSB, USB, ISB, as well as narrow band FM signals with a high degree of interferences rejection. The synchronous detection method is fit for realizing direct conversion receivers, which show a large dynamic, an extremely low intermodulation and are inherently free from spurious responses. The direct conversion receiver, which does not contain RF circuits, except the local oscillator, that may be a frequency synthetizer, is particularly suitable to be built by solid state integrated circuits.

#### 0. Abbreviazioni e sigle più frequentemente usate.

BF = bassa frequenza (frequenza acustica);

cc = corrente continua;

CW = onda non modulata - portante (Carrier Wave);

FI = frequenza intermedia;

RF = radio frequenza.

MA = modulazione di ampiezza;

MF = modulazione di frequenza;

MP = modulazione di fase (Phase Modulation).

OSB = modulazione a doppia banda laterale con portante soppressa (Double Side-Band);

ISB = modulazione a due bande laterali indipendenti e portante soppressa (Independent Side-Band);

LSB = modulazione a banda laterale inferiore e portante soppressa (Lower Side-Band);

SSB = modulazione a singola banda laterale e portante soppressa (Single Side-Band), per esempio: LSB o USB;

USB = modulazione a banda laterale superiore e portante soppressa (Upper Side-Band);

NBFM = modulazione di frequenza a banda stretta (Narrow-Band Frequency Modulation).

CAG = comando automatico di guadagno;

CAP = comando automatico di fase (Automatic Phase Control).

## (\*) Dott. G. Walter Horn della ENA - S. Giovanni Persiceto, Bologna. Dott. Piero Rapizzi della RAI. Dattiloscritto pervenuto il 18 novembre 1970.

#### 1. Generalità.

La «rivelazione sincrona» si basa sul seguente principio: quando un segnale a radio frequenza (RF) in Arrivo (ampiezza A pulsazione  $\Omega$ ), modulato in ampiezza (MA), viene applicato assieme ad un segnale Eterodina (della stessa pulsazione  $\Omega$  e di ampiezza E sufficiente) ad un demodulatore, da questo emerge un seganle rivelato la cui ampiezza dipende dalla relazione di fase esistente tra la portante del segnale in arrivo ed il segnale eterodina. Infatti, se:

[1] 
$$e = A (1 + K \operatorname{sen} \omega t) \operatorname{sen} \Omega t,$$

è il segnale in arrivo in cui K è la profondità di modulazione e  $\omega$  la pulsazione a bassa frequenza, e:

$$[2] e_1 = E \operatorname{sen} (\Omega t + \varphi) ,$$

è quello eterodina, la componente di bassa frequenza del segnale rivelato dal demodulatore risulta essere:

$$[3] e_{\rm r} = \frac{EAK}{2} \cos\varphi \cdot {\rm sen}\omega t .$$

Detta componente è ovviamente massima per  $\varphi = n \pi$  (n = 0, 1, 2, ... m), e nulla per  $\varphi = (2n + 1)\pi/2$ .

Se al medesimo demodulatore viene applicato, oltre ai segnali [1] e [2] anche un ulteriore segnale a frequenza qualsivoglia (disturbo, interferenza) nel processo di demodulazione si origina un segnale di battimento di ampiezza indipendente dallo sfasamento esistente tra e e  $e_1$ . Infatti, se i segnali concorrenti nel demodulatore sono:

$$e = A(1 + K \operatorname{sen}\omega t) \operatorname{sen}\Omega t,$$

$$e_1 = E \operatorname{sen}(\Omega t + \varphi)$$
 ,  $e_3 = B \operatorname{sen}\Omega' t$  ,  $\Omega' > \Omega$  ,

le componenti di bassa frequenza del segnale rivelato risultano:

$$[5] \quad e_{\rm r} = e_{\rm r_1} + e_{\rm r_2}$$

[5'] 
$$e_{\mathrm{r}_1} = \frac{EAK}{2} \cos \varphi \operatorname{sen}\omega t + \frac{BE}{2} \cos(\Delta \Omega t - \varphi)$$

$$[5''] e_{r_2} = \frac{AB}{2} \cos \Delta\Omega t + \frac{ABK}{4} \sin(\Delta\Omega + \omega) t - \frac{ABK}{4} \sin(\Delta\Omega - \omega) t ,$$

dove  $\Delta\Omega = \Omega - \Omega'$ .

Il segnale di battimento  $e_{r_1}$ , dovuto all'interazione fra  $e_1$  ed  $e_3$  nel demodulatore, ha un'ampiezza indipendente dallo sfasamento esistente tra e ed  $e_1$  ed ha una fase dipendente da quella del segnale eterodina  $e_1$  rispetto alla portante.

Le componenti di intermodulazione  $e_{r2}$ , dovute all'interazione di e,  $e_3$  hanno ampiezze dipendenti dall'entità dei segnali intermodulanti, cioè, in definitiva, dall'intensità del segnale interferente. Poiché si suppone  $E \gg A$ , le componenti di intermodulazione risultano trascurabili rispetto a quelle di battimento.

### 2. La rivelazione sincrona dei segnali modulati in ampiezza.

In base al principio suesposto, la rivelazione sincrona (bibl. 12) consiste nell'effettuare la rivelazione del segnale RF, modulato in ampiezza (MA), applicandolo simultaneamente a due demodulatori, nel seguito denominati demodulatore P (in fase - Phase) e demodulatore Q (in Quadratura); a questi sono applicati del pari i segnali eterodina locali, derivati da un unico generatore, ma sfasati tra loro di  $\pi/2$  radianti (fig. 1).

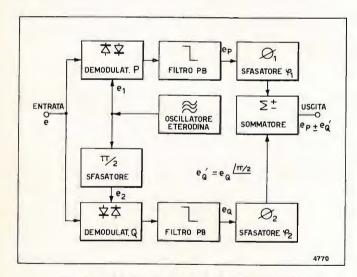


Fig. 1. — Schema di principio del rivelatore sincrono.

Dai due demodulatori usciranno quindi le componenti del segnale rivelato riproducenti l'informazione di bassa frequenza. Infatti, se i segnali eterodina sono:

[6] 
$$e_1=E_1\, {
m sen}(arOmega\,t+arphi) \;, \qquad e_2=E_2\, {
m cos}(arOmega\,t+arphi) \;,$$
 cnn:  $E_1=E_2=E \;,$ 

le componenti di bassa frequenza del segnale rivelate nei canali P e Q saranno, rispettivamente:

[7] 
$$e_{P} = \frac{EAK}{2} \cos \varphi \sin \omega t ,$$
 
$$e_{Q} = -\frac{EAK}{2} \sin \varphi \sin \omega t .$$

Altri eventuali segnali a RF, adiacenti a quello da ricevere (interferenze), con frequenza diversa dal segnale eterodina, danno pure luogo, all'uscita di entrambi i rivelatori, a segnali demodulati. Però il segnale uscente dal canale Q risulta sfasato di  $\pi/2$  radianti, in anticipo o in ritardo rispetto al segnale uscente dal canale P, a seconda che il segnale interferente sia di frequenza maggiore o minore di quella del segnale eterodina. Infatti, se:

[8] 
$$e = A(1 + K \operatorname{sen} \omega t) \operatorname{sen} \Omega t + B \operatorname{sen} \Omega' t$$

con:  $\Omega' > \Omega$ ,

sono i segnali captati (da rivelare + interferenza) ed  $e_1$ ,  $e_2$  dati dalla [6] i segnali eterodina, le componenti di bassa frequenza del segnale demodulato (trascurando le componenti di intermodulazione) uscenti dal rivelatore P sono:

$$[9'] \qquad e_P = \frac{EAK}{2} \cos \varphi \sin \omega t + \frac{EB}{2} \cos (\Delta \Omega t - \varphi) ,$$

$$\begin{array}{ll} [9^{\prime\prime}] & e_{\rm Q} = -\frac{EAK}{2} \, \, {\rm sen} \, \, \varphi \, {\rm sen} \, \, \omega \, t \, + \\ \\ & + \frac{EB}{2} \, \, {\rm sen} \, \, (\Delta \Omega \, t - \varphi) \, \, . \end{array}$$

Se invece  $\Omega' < \Omega$ , si ha:

$$[10'] \qquad e_P = \frac{EAK}{2} \cos \varphi \sin \omega t + \frac{EB}{2} \cos (\Delta \Omega t + \varphi) ,$$

$$[10''] \qquad e_Q = -\frac{EAK}{2} \sin \varphi \sin \omega t - \frac{EB}{2} \sin (\Delta \Omega t + \varphi) .$$

Dalle [9] e [10] risulta che i segnali di bassa frequenza relativi all'informazione, uscenti dai demodulatori P e Q sono in fase, laddove quelli relativi all'interferenza sono in quadratura tra loro. Se i segnali uscenti dai due demodulatori vengono sommati algebricamente, dopo aver introdotto in uno di essi uno sfasamento aggiuntivo di  $\pi/2$  radianti (1), le componenti relative all'informazione si sommano tra loro, mentre quelle relative all'interferenza si elidono: infatti per  $\Omega' < \Omega$  il segnale rivelato dal demodulatore Q sfasato di  $\pi/2$  vale:

[11] 
$$e'_{Q} = e_{Q} + \frac{\pi/2}{2} = \frac{EAK}{2} \operatorname{sen} \varphi \cos \omega t - \frac{EB}{2} \cos (\Delta \Omega t + \varphi)$$
.

La combinazione dei due canali dà allora, per somma:

[12'] 
$$\Sigma^{+} = e_{P} + e'_{Q} = \frac{EAK}{2} \operatorname{sen} (\omega t + \varphi) (^{1}),$$

e, per differenza:

(1) Si ricordi che si ha 
$$\frac{EAK}{2}$$
 sen  $\omega$   $t$  cos  $\varphi$  +  $+\frac{EAK}{2}$  cos  $\omega$   $t$  sen  $\varphi$  =  $\frac{EAK}{2}$  sen  $(\omega$   $t$  +  $\varphi)$ .

[12"] 
$$\Sigma^{-} = e_P - e'_Q = \frac{EAK}{2} \operatorname{sen} (\omega t - \varphi) + EB \cos (\Delta \Omega t - \varphi)$$
.

Similmente, per  $\Omega' > \Omega$ ,

[13] 
$$e'_{Q} = e_{Q} + \frac{\pi/2}{2} = \frac{EAK}{2} \operatorname{sen} \varphi \cos \omega t + \frac{EB}{2} \cos (\Delta \Omega t - \varphi)$$

e quindi:

[14] 
$$\begin{split} \Sigma^+ &= e_{\,\mathrm{P}} + e'_{\,\mathrm{Q}} = \frac{EAK}{2} \, \mathrm{sen} \, (\omega \, t + \varphi) \, + \\ &\quad + EB \, \cos \, (\Delta \Omega \, t + \varphi) \\ \Sigma^- &= e_{\,\mathrm{P}} - e'_{\,\mathrm{Q}} = \frac{EAK}{2} \, \mathrm{sen} \, (\omega \, t - \varphi) \, \, . \end{split}$$

Nel processo di somma algebrica, il segnale utile non subisce alterazione veruna, laddove quello di battimento, dovuto all'interferenza, viene soppresso. Il metodo permette perciò di eliminare l'effetto di segnali interferenti presenti entro una delle bande laterali del segnale da ricevere.

Nell'analisi riportata non si è fatta alcuna ipotesi circa lo sfasamento  $\varphi$  esistente tra la portante del segnale MA ed il segnale eterodina. Si è visto, anzi, che l'entità di detto sfasamento non altera il risultato finale. Tuttavia per ragioni connesse con il comando automatico di frequenza dell'eterodina locale, che verranno chiarite nel seguito, è opportuno far sì che detto sfasamento sia di  $n \pi$  (n=0,1,2,...m) radianti. Con ciò ad uno dei due demodulatori, ad esempio al P, risulterà applicato un segnale eterodina,  $e_1$ , in fase con la portante del segnale ricevuto, laddove all'altro, Q, risulterà applicato un segnale eterodina,  $e_2$ , in quadratura con la portante stessa.

I segnali uscenti dai due demodulatori in assenza di segnale interferente, per le [7], [9], [10] saranno allora:

[15] 
$$e_{P} = \frac{EAK}{2} - \operatorname{sen} \omega t , \qquad e_{Q} = 0 .$$

Se invece vi è un segnale interferente di ampiezza B e pulsazione  $\Omega' < \Omega$  ( $\Delta\Omega = \Omega - \Omega'$  positivo) si ha:

[16] 
$$e_P = \frac{EAK}{2} \operatorname{sen} \omega t + \frac{EB}{2} \cos \Delta \Omega t$$
  
 $e_Q = \frac{EB}{2} \operatorname{sen} \Delta \Omega t , \quad e'_Q = \frac{EB}{2} \cos \Delta \Omega t.$ 

Invece per  $\Omega' > \Omega$  cambiano solo i segni di  $e_Q$  e  $e'_Q$ . Di conseguenza si ha:

[17'] 
$$\Sigma^{+} = e_{P} + e'_{Q} = \frac{EAK}{2} \operatorname{sen} \omega t ,$$

$$\Sigma^{-} = e_{P} - e'_{Q} = \frac{EAK}{2} \operatorname{sen} \omega t + EB \operatorname{cos} \Delta \Omega t ;$$

mentre per  $\Omega' < \Omega$  si ha:

[17"] 
$$\Sigma^{+} = e_{P} + e'_{Q} = \frac{EAK}{2} \operatorname{sen} \omega t + EB \cos \Delta\Omega t$$
$$\Sigma^{-} = e_{P} - e'_{Q} = \frac{EAK}{2} \operatorname{sen} \omega t .$$

### 3. La rivelazione sincrona dei segnali a portante soppressa.

Col medesimo procedimento è possibile demodulare anche segnali a banda laterale unica, portante soppressa (SSB), con selezioni di banda laterale (LSB/USB) (bibl. 11). Nel caso della SSB, la frequenza dei segnali locali  $e_1$ ,  $e_2$  non coincide ovviamente con quella del segnale ricevuto, bensì con quella della portante, in parte o del tutto soppressa all'atto della trasmissione (bibl. 3).

Per quanto esposto più sopra, alle uscite dei due canali P e Q si presenteranno perciò due distinti segnali demodulati, in quadratura tra di loro in anticipo o ritardo a seconda della posizione della banda laterale ricevuta rispetto alla frequenza del segnale locale. Cioè, se:

[18] 
$$e = A \operatorname{sen}(\Omega + \omega) t$$

è il segnale da rivelare (USB) ed  $e_1$ ,  $e_2$  dati dalle [6] quelli locali, le componenti di bassa frequenza del segnale rivelato nei canali P e Q risultano:

[19] 
$$e_{P} = \frac{AE}{2} \cos (\omega t - \varphi) ,$$
 
$$e_{Q} = \frac{AE}{2} \sin (\omega t - \varphi) .$$

La combinazione dei medesimi, previa l'introduzione dello sfasamento aggiuntivo di  $\pi/2$  radianti tra  $e_P$  ed  $e_Q$ , fornisce pertanto:

[20] 
$$\Sigma^+ = 0$$
,  $\Sigma^- = AE \cos(\omega t - \varphi)$ .

Del pari, se il segnale ricevuto fosse a banda laterale inferiore (LSB) e = A sen  $(\Omega - \omega) t$  si otterrebbe:

[21] 
$$e_P = -\frac{AE}{2}\cos(\omega t + \varphi) ,$$
 
$$e_Q = -\frac{AE}{2}\sin(\omega t + \varphi) ,$$

e quindi:

[22] 
$$\Sigma^+ = AE \cos(\omega t + \varphi)$$
,  $\Sigma^- = 0$ .

Il metodo consente quindi di selezionare l'una o l'altra banda laterale. Questo procedimento è particolarmente vantaggioso nella ricezione di segnali a doppia banda laterale, con portante soppressa (DSB), o a bande laterali indipendenti (ISB).

Affinché il rivelatore sincrono fornisca un segnale di bassa frequenza che riproduca esattamente l'informazione contenuta nel segnale ricevuto è essenziale che il segnale locale abbia la stessa frequenza della portante del segnale da demodulare, sia essa presente (MA) o meno (MA a portante parzialmente soppressa, DSB, SSB) nel segnale stesso.

Se invece si ha uno scarto  $\Delta\Omega$  fra la portante e il segnale locale, nel caso della MA, le componenti di bassa frequenza del segnale rivelato risultano:

$$[23] e_{P} = \frac{AE}{2} \cos \Delta\Omega t + \frac{EAK}{4} \operatorname{sen}(\Delta\Omega + \omega) t - \frac{EAK}{4} \operatorname{sen}(\Delta\Omega - \omega) t ,$$

$$e_{Q} = -\frac{AE}{2} \operatorname{sen}\Delta\Omega t + \frac{EAK}{4} \cos(\Delta\Omega + \omega) t - \frac{EAK}{4} \cos(\Delta\Omega - \omega) t .$$

Di conseguenza, la somma algebrica di ep ed e'Q dà:

[24] 
$$\Sigma^{+} = e_{P} + e'_{Q} = AE \cos \Delta \Omega t + \frac{AKE}{2} \left[ \operatorname{sen} (\Delta \Omega + \omega) t - \operatorname{sen} (\Delta \Omega - \omega) t \right],$$

$$\Sigma^{-} = e_{P} - e'_{Q} = 0.$$

Il segnale utile risulta cioè modulato dal battimento dovuto alla disintonizzazione, senza alcuna ulteriore possibilità di eliminare tale inconveniente.

### 4. La rivelazione sincrona di segnali a modulazione

La rivelazione sincrona di segnali a modulazione di fase (PM) e a modulazione di frequenza a banda stretta (NBFM) avviene in modo analogo a quella dei segnali MA. Anche l'analisi matematica che se ne può fare si riconduce a quella.

[25] 
$$e = A \operatorname{sen} (\Omega t + m \operatorname{sen} \omega t)$$
,  $\operatorname{con} m = \frac{\Delta \Omega}{\omega}$ ,

il segnale da demodulare.

La [25], nell'ipotesi che l'indice di modulazione sia piccolo (m < 0.2), può anche scriversi (bibl. 19):

[26] 
$$e = A \operatorname{sen} \Omega t - A \frac{m}{2} \operatorname{sen} (\Omega + \omega) t + A \frac{m}{2} \operatorname{sen} (\Omega - \omega) t ;$$

di conseguenza, le componenti ad audio-frequenza del segnale rivelato risultano:

[27] 
$$e_P = \frac{EA m}{4} \cos (\omega t + \varphi) - \frac{EA m}{4} \cos (\omega t - \varphi)$$
,

$$e_{\rm Q} = -\frac{EA \, m}{4} \, {\rm sen} \, \left(\omega \, t + \varphi\right) - \frac{EA \, m}{4} \, {\rm sen} \, \left(\omega \, t - \varphi\right).$$

[27''] 
$$e'_{Q} = \frac{EA m}{4} \cos(\omega t + \varphi) + \frac{EA m}{4} \cos(\omega t - \varphi),$$

la combinazione  $\Sigma^+$  dei segnali  $e_P$ ,  $e'_Q$  fornisce:

[28] 
$$\Sigma^{+} = \frac{EA \ m}{2} \cos(\omega \ t + \varphi) \ ,$$
 
$$\Sigma^{-} = -\frac{EA \ m}{2} \cos(\omega \ t - \varphi) \ .$$

#### 5. La rivelazione sincrona dei segnali ad onda continua.

Per la rivelazione sincrona dei segnali ad onda continua (CW), vale quanto detto in merito alla demodulazione dei segnali a singola banda laterale, portante soppressa (SSB). Infatti, se il segnale da rivelare è:

[29] 
$$e = A \operatorname{sen} \Omega' t$$

e  $\Delta \Omega = \Omega' - \Omega$  è la sua disintonizzazione rispetto al segnale locale, di pulsazione  $\Omega$  ed ampiezza E, le componenti ad audio-frequenza del segnale rivelato ri-

$$[29'] \quad e_{P} = \frac{EA}{2} \cos \Delta \Omega t , \qquad e_{Q} = \frac{EA}{2} \sin \Delta \Omega t , \qquad [31] \quad E_{P} = \frac{AE}{2} \cos \varphi , \qquad \qquad E_{Q} = -\frac{AE}{2} \sin \varphi .$$

per cui, essendo:

$$e'_{\,\mathrm{Q}} = -\frac{EA}{2} \,\cos \,\Delta \mathcal{Q} \,t \ ,$$

la combinazione  $\Sigma_{-}^{+}$  dei segnali  $e_{\rm P}$ ,  $e'_{\rm O}$  fornisce:

[30] 
$$\Sigma^+=0$$
 ,  $\Sigma^-=EA\cos\Delta~\varOmega~t$  , per  $\varOmega'>\varOmega~e$ 

$$[30'] \quad \Sigma^+ = E A \, \cos\!\Delta \, \varOmega \, t \ , \quad \Sigma^- = 0 \ , \quad {\rm per} \, \varOmega' < \varOmega \ . \label{eq:sigma}$$

Il procedimento di rivelazione sincrona consente pertanto di eliminare il «battimento immagine» che si manifesta quando il segnale a RF di tipo CW viene applicato ad un demodulatore unitamente a segnale locale. Con ciò si ottiene la «ricezione a segnale unico» anche nel ricevitore a conversione diretta (bibl. 17).

#### 6. Il comando automatico di fase dell'eterodina locale.

Per il corretto funzionamento del rivelatore sincrono in MA, oltre all'isofrequenza tra eterodina e portante, occorre che sia mantenuta, nel tempo, la relazione di fase. Infatti, per  $\varphi \neq n \pi$ , le componenti di bassa frequenza dei segnali uscenti dai demodulatori P e Q sono:

$$e_{P} = \frac{EAK}{2} \cos\varphi \, \sec\omega \, t \; ,$$
 
$$e_{Q} = -\frac{EAK}{2} \, \sec\varphi \, \sec\omega \, t \; ,$$

e il canale Q fornisce un segnale di bassa frequenza non nullo. Inoltre, se  $\varphi$  varia nel tempo, con esso variano le ampiezze di ep, eq ed e'q, e, di conseguenza, l'ampiezza dei segnali compositi  $\Sigma^+$ ,  $\Sigma^-$ .

Da qui la necessità, in servizio MA, di asservire l'eterodina locale alla fase della portante (trasmessa o solo parzialmente soppressa) del segnale da demodulare.

Detto comando non è invece essenziale nella demodulazione di segnali a portante soppressa (SSB, DSB, ISB); un'eventuale disintonizzazione dell'eterodina rispetto alla portante soppressa non comporta infatti l'insorgere di battimenti disturbanti e si traduce unicamente in una laterazione dell'informazione, come del resto avviene nella ricezione convenzionale dei segnali a banda laterale unica.

Per il servizio SSB, DSB, ISB è comunque essenziale che la stabilità dell'eterodina locale sia dell'ordine di pochi Hz; ciò è ottenibile con un generatore locale a sintesi di frequenza (bibl. 20).

Il comando automatico di fase dell'eterodina, richiesto per il servizio a MA (e a MA con portante parzialmente soppressa) può ottenersi per due vie: tramite le componenti a cc dei segnali demodulati o per comparazione in fase dei segnali e<sub>P</sub> ed e<sub>Q</sub>.

#### 6.1 COMANDO OTTENUTO DALLE COMPONENTI CC DEL SEGNALE DEMODULATO.

L'informazione necessaria al comando automatico di fase dell'eterodina locale può venir derivata dalla portante del segnale MA, utilizzando le componenti cc di rivelazione (bibl. 11) secondo il circuito a blocchi di figura 2. Infatti, la portante del segnale a MA [1], interagisce con i segnali eterodina  $e_1$ ,  $e_2$  [6] nei demodulatori P e Q, dando origine alle componenti a cc:

[31] 
$$E_P = \frac{AE}{2} \cos \varphi$$
,  $E_Q = -\frac{AE}{2} \sin \varphi$ .

Per piccoli valori di sfasamento, la componente  $E_{P}$ risulta in pratica proporzionale all'ampiezza A del segnale ricevuto e può servire, pertanto, per il co-

ELETTRONICA E TELECOMUNICAZIONI N. 1 - 1971

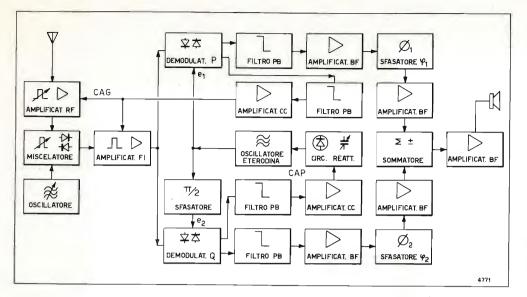


Fig. 2. — Schema a blocchi del rivelatore sincrono con comando automatico della fase (CAP) del-l'eterodina ottenuto dalle compo-nenti continue del segnale demo-

mando automatico di sensibilità del ricevitore; la componente  $E_{\mathbb{Q}}$ , invece, è proporzionale in ampiezza e segno all'errore di fase e può venir pertanto utilizzata per l'asservimento di fase del generatore eterodina.

L'applicabilità del metodo è però limitata dalla necessità di disporre di tensioni di comando di ampiezza sufficiente. Dato che, per le [31], Ep ed Ep sono proporzionali ad A, cioè all'ampiezza del segnale a MA applicato ai demodulatori, è evidente che il metodo richiede un segnale ad alto livello quale quello che si ha, ad esempio, a valle dell'amplificatore a frequenza intermedia (FI) di una supereterodina convenzionale (bibl. 1, 2).

#### 6.2 COMANDO PER DISCRIMINAZIONE DI FASE DEI SE-GNALI DEMODULATI

Per il funzionamento a basso livello di segnale, come richiesto nel ricevitore a conversione diretta (bibl. 12, 14, 16, 17, 18), l'informazione necessaria al comando automatico di fase dell'eterodina locale deve ricavarsi da un discriminatore di fase (bibl. 21) alimentato dalle componenti di audio-frequenza dei segnali uscenti dai demodulatori P e Q (fig. 3). Questi contengono infatti, per le [7] e le [9], un'informazione relativa alla fase del segnale eterodina rispetto a quella della portante (trasmessa o in parte soppressa) del segnale ricevuto.

Per verificare l'applicabilità del metodo è opportuno esaminare il funzionamento e le caratteristiche del comparatore di fase. Con riferimento allo schema di figura 4, se:

[32] 
$$e = A \operatorname{sen} \Omega t$$
,  $e_1 = E \operatorname{sen} (\Omega t + \varphi)$ 

sono le tensioni applicate al discriminatore, quella da esso uscente è:

[33] 
$$V_{\rm o} = \sqrt{A^2 + E^2 + 2 A E \cos \varphi} - \sqrt{A^2 + E^2 - 2 A E \cos \varphi}$$
.

Dividendo per A si ottiene il rapporto  $V_o/A$  cioè la tensione di uscita riferita all'ampiezza A della tensione agente su ciascuna sezione del secondario del trasformatore d'entrata. Si ha:

[34] 
$$\frac{V_{o}}{A} = \sqrt{1 + N^{2} + 2 N \cos \varphi} - \sqrt{1 + N^{2} - 2 N \cos \varphi},$$

in cui N = E/A = rapporto fra le ampiezze delle ten-

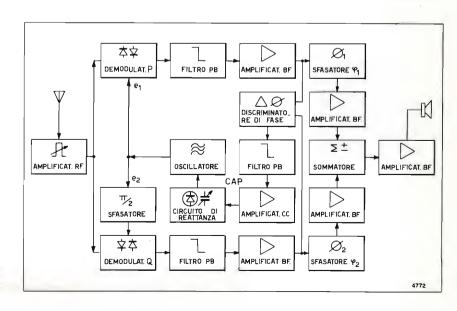


Fig. 3. — Schema come il precedente in cui il CAP dell'eterodina è ottenuto per comparazione dei segnali demodulati.

sioni di eterodina e di entrata (su metà secondario).

La funzione  $V_0 = f(\varphi)$  tende alla linearità se  $N \gg 1$ , il che è particolarmente vantaggioso nel comando automatico di fase dei generatori a RF (bibl. 13). Nel caso particolare in esame, invece, è N=1, per cui la [34] diviene:

[35] 
$$V_o = A \sqrt{2} \left[ \sqrt{1 + \cos \psi} - \sqrt{1 - \cos \psi} \right];$$
 allora:

Perciò affinché il discriminatore fornisca uscita nulla, lo sfasamento tra i segnali applicati dev'essere di  $\pi/2$  radianti. L'uscita del discriminatore è inoltre nulla se una o ambedue le tensioni applicate sono nulle. Tut-

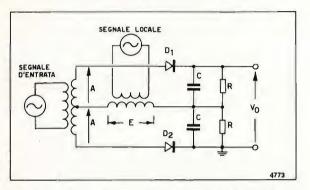


Fig. 4. — Schema di principio del discriminatore di fase.

tavia affinché ciò si verifichi è necessario che il circuito sia perfettamente bilanciato, condizione essenziale ai fini del corretto funzionamento del comparatore di fase.

Nel caso specifico del rivelatore sincrono per MA, i segnali applicati al discriminatore di fase in presenza di interferenza sono dati dalle [9] e [10] che riportiamo:

[9] 
$$e_{P} = \frac{EAK}{2} \cos \varphi \sin \omega t + \frac{EB}{2} \cos (\Delta \Omega t \mp \varphi),$$

[10] 
$$e_{\mathrm{Q}} = -\frac{EAK}{2} \operatorname{sen} \varphi \operatorname{sen} \omega t \pm \pm \frac{EB}{2} \operatorname{sen} (\Delta \Omega t \mp \varphi)$$
.

Si osservi che entrambi i segnali contengono due componenti (primo termine: informazione, secondo termine: interferenza); però, mentre le componenti d'interferenza sono in quadratura tra loro, quelle d'informazione sono in fase. Le prime danno quindi un'uscita nulla; le componenti d'informazione, invece, danno un'uscita diversa da zero.

Da ciò la necessità, già rilevata, che il segnale eterodina applicato al demodulatore P sia in fase con la portante del segnale da ricevere. In tali condizioni le [9] e [10] divengono:

[36] 
$$e_P = \frac{EAK}{2} \operatorname{sen}\omega t + \frac{EB}{2} \cos\Delta\Omega t ,$$

$$e_Q = \pm \frac{EB}{2} \operatorname{sen}\Delta\Omega t .$$

Ogni scostamento della fase dell'eterodina dal valore  $\varphi = 0$  fa quindi apparire, all'uscita del discriminatore, il segnale errore  $V_0$  che per la [7] risulta qui proporzionale all'ampiezza del segnale  $e_Q$ , infatti:

$$|E_{
m Q}| \, = \, rac{EAK}{2} \, {
m sen} \; arphi \, .$$

Nelle applicazioni tradizionali, invece, le ampiezze dei segnali applicati al comparatore sono costanti, laddove varia unicamente la loro relazione di fase (bibl. 13).

Si osservi inoltre che la variazione di fase, ancorché contenute nelle componenti d'interferenza delle [36], non alterano il segnale errore  $V_0$  in quanto dette componenti rimangono sempre in quadratura tra loro.

Il comparatore di fase agisce nello stesso modo in servizio DSB, a portante soppressa, nel quale si verifica l'isofase tra  $e_P$  ed  $e_Q$ . Fornisce inoltre segnale errore nullo nei servizi SSB e ISB, caratterizzati da quadratura tra  $e_P$  ed  $e_Q$ .

Il comando automatico di fase agisce unicamente quando l'eterodina locale è isofrequenziale con la portante del segnale ricevuto. Infatti, se vi è dissintonizzazione portante-eterodina, il battimento che ne deriva fa comparire, alle uscite dei due demodulatori, due componenti, di pulsazione  $\Delta\Omega$ , che sono in quadratura tra loro: applicate al discriminatore di fase tali componenti danno ancora un'uscita nulla.

Il filtro che segue il discriminatore può essere pertanto dimensionato per una frequenza di taglio molto bassa, compatibile cioè unicamente con la stabilità del servosistema, a prescindere dai fenomeni di aggancio che, a differenza di quanto avviene nei sistemi di comando automatico di fase (CAP) classici, sono assenti.

#### 7. L'effetto filtrante del rivelatore sincrono.

Il rivelatore sincrono, in quanto permette di sopprimere i segnali relativi ad una banda laterale, costituisce un «filtro attivo». Le caratteristiche di qualità di detto filtro dipendono dall'essere in pratica soddisfatte le premesse teoriche del metodo, cioè la quadratura di fase tra i due segnali eterodina  $e_1$  ed  $e_2$ , l'uguaglianza delle loro ampiezze ( $E_1=E_2=E$ ) secondo le [6], l'essere esattamente di  $\pi/2$  radianti lo sfasamento aggiunto al segnale uscente dal demodulatore Q secondo la [11]ed uguali le ampiezze dei segnali uscenti dai due modulatori.

Si supponga di applicare al rivelatore sincrono un segnale a RF di tipo ISB (o anche SSB con l'interferenza nella banda soppressa) ossia:

[37] 
$$e = A_1 \cos(\Omega - \omega_1) t - A_2 \cos(\Omega + \omega_2) t$$
,

in cui  $\omega_1$ ,  $\omega_2$  sono le pulsazioni delle informazioni contenute nelle due bande laterali ed  $A_1$ ,  $A_2$  le rispettive ampiezze. Ai demodulatori P e Q siano inoltre applicati i segnali eterodina:

$$[6'] \qquad \qquad e_1 \,=\, E_1 \,\, \mathrm{sen} \,\, \left( \varOmega \,\, t \,+\, \varphi \right) \,\, ,$$
 
$$e_2 \,=\, E_2 \,\, \mathrm{cos} \,\, \left( \varOmega \,\, t \,+\, \varphi \,+\, \Delta \,\, \varphi \right) \,\, ,$$

di ampiezze  $E_1$ ,  $E_2$  non necessariamente uguali, e sfasati di  $\pi/2 \pm \Delta \varphi$  radianti, con  $\Delta \varphi$  errore di fase rispetto alla quadratura teorica.

Dai demodulatori P e Q escono allora segnali rivelati, le cui componenti di bassa frequenza sono:

$$\begin{bmatrix} 38 \end{bmatrix}$$

$$e_{P} = \frac{E_{1}}{2} \left[ A_{1} \operatorname{sen}(\omega_{1} t + \varphi) + A_{2} \operatorname{sen}(\omega_{2} t + \varphi) \right],$$

$$e_{Q} = \frac{E_{2}}{2} \left[ A_{1} \cos(\omega_{1} t + \varphi + \Delta \varphi) - A_{2} \cos(\omega_{2} t - \varphi - \Delta \varphi) \right].$$

Introducendo in  $e_Q$  uno sfasamento aggiuntivo di  $\pi/2 + \delta \varphi$  radianti, con  $\delta \varphi$  errore di fase rispetto alla quadratura teorica, si ottiene:

[39] 
$$e'_{Q} = \frac{E_{2}}{2} \left[ -A_{1} \operatorname{sen} (\omega_{1} t + \varphi + \Delta \varphi + \delta \varphi) + A_{2} \operatorname{sen} (\omega_{2} t - \varphi - \Delta \varphi + \delta \varphi) \right].$$

La composizione  $\Sigma^+$  dei segnali di bassa frequenza uscenti dai canali P e Q fornisce pertano i valori:

$$\begin{split} \left[40'\right] \quad \Sigma^+ &= \frac{A_1}{2} \left[ E_1 \, \operatorname{sen} (\omega_1 \, t \, + \, \varphi) \, - \right. \\ &\left. - E_2 \, \operatorname{sen} (\omega_1 \, t \, + \, \varphi \, + \, \Delta \varphi \, + \, \delta \varphi) \right] \, + \\ &\left. + \frac{A_2}{2} \, \left[ E_1 \, \operatorname{sen} (\omega_2 \, t \, - \, \varphi) \, + \right. \\ &\left. + E_2 \, \operatorname{sen} (\omega_2 \, t \, - \, \varphi \, - \, \Delta \varphi \, + \, \delta \varphi) \right] \, , \end{split}$$

$$\begin{split} [40^{\prime\prime}] \quad \Sigma^- &= \frac{A_1}{2} \, \left[ E_1 \, \operatorname{sen}(\omega_1 \, t \, + \, \varphi) \, + \right. \\ & \left. + \, E_2 \, \operatorname{sen}(\omega_1 \, t \, + \, \varphi \, + \, \Delta \varphi \, + \, \delta \varphi) \right] \, + \\ & \left. + \, \frac{A_2}{2} \, \left[ E_1 \, \operatorname{sen}(\omega_2 \, t \, - \, \varphi) \, - \right. \\ & \left. - \, E_2 \, \operatorname{sen}(\omega_2 \, t \, - \, \varphi \, - \, \Delta \varphi \, + \, \delta \varphi) \right] \, . \end{split}$$

Le [40], messe sotto altra forma, danno rispettivamente per la banda utile e per la banda soppressa:

[41] 
$$e_{
m u}=E_{
m u}\sin(\omega_1\,t\,+\,lpha)\,, \qquad e_{
m s}=E_{
m s}\sin(\omega_2\,t\,-\!\!-\,eta)$$
 dove:

$$egin{align*} E_{\mathrm{u}} &= rac{A_1}{2} \left[ E_1^2 + E_2^2 + 2 \, E_1 \, E_2 \cos \left( \Delta arphi - \delta arphi 
ight)^{1/2}, \ E_{\mathrm{s}} &= rac{A_2}{2} \left[ E_1^2 + E_2^2 - 2 \, E_1 \, E_2 \cos \left( \Delta arphi + \delta arphi 
ight)^{1/2}, \ &lpha &= arphi + \Delta arphi + \delta arphi + rctg \, rac{-E_1 \sin \left( \Delta arphi + \delta arphi 
ight)}{E_1 \cos \left( \Delta arphi + \delta arphi 
ight) - E_2}, \ η &= arphi + \Delta arphi - \delta arphi - rctg \, rac{E_1 \sin \left( \Delta arphi - \delta arphi 
ight)}{E_1 \cos \left( \Delta arphi - \delta arphi 
ight) + E_2}. \end{split}$$

$$E_1\cos{(\Delta \varphi - \delta \varphi)} + E_2$$
  
Indicando con  $N' = E_{
m u}/E_{
m s}$  il  $rapporto$   $di$   $soppressione$ 

$$[42] \quad N' = \frac{E_{\rm u}}{E_{\rm s}} =$$

$$= \left(\frac{E_{\rm l}^2 + E_{\rm l}^2 + 2}{E_{\rm l}^2 + E_{\rm l}^2 - 2} \frac{E_{\rm l}}{E_{\rm l}} \frac{E_{\rm l} \cos (\Delta \varphi - \delta \varphi)}{E_{\rm l} - \delta \varphi}\right)^{1/2}.$$

Nell'ipotesi che sia  $A_1 = A_2$ ;  $E_1 = E_2$ , la [42] si riduce a:

$$[42'] \hspace{1cm} N' = \Big(\frac{1 + \cos{(\Delta \varphi - \delta \varphi)}}{1 - \cos{(\Delta \varphi + \delta \varphi)}}\Big)^{1/2} \; .$$

si ha:

Infine, poiché in considerazione della banda di frequenza interessata dai vari circuiti e per quanto esposto

più avanti, in genere è  $\Delta \varphi \ll \delta \varphi$ , la [42'] può venir ulteriormente semplificata nella:

$$[42^{\prime\prime}] \qquad N'_1 = \sqrt{\frac{1 + \cos \delta \varphi}{1 - \cos \delta \varphi}} = \operatorname{ctg} \frac{\delta \varphi}{2} .$$

Nell'ipotesi che sia, invece,  $\Delta \varphi = 0$ ,  $\delta \varphi = 0$ ,  $E_P \neq E'_Q$  il rapporto di soppressione risulta:

[43] 
$$N'_{2} = \frac{E_{P} + E'_{Q}}{E_{P} - E'_{Q}} = \frac{2 E}{\Delta E}.$$

Perciò se le ampiezze di  $e_P$ ,  $e'_Q$  rimangono rigorosamente uguali tra loro, entro tutto il campo di variabilità della frequenza, ma tra  $e_P$ ,  $e'_Q$  si manifesta un errore di fase massimo di 1°, il rapporto di soppressione, per la [42''] non può essere migliore di 41,2 dB. Se, invece, l'errore di fase è nullo, ma le ampiezze di  $e_P$ ,  $e'_Q$  differiscono, entro il campo di variabilità della frequenza, al massimo all'1%, il rapporto di soppressione, per la [43], non risulta migliore di 46 dB.

Ne consegue che l'efficacia del rivelatore sincrono come filtro attivo dipende dalla precisione con cui è possibile ottenere il segnale  $e'_{\mathbf{Q}}$  uguale in ampiezza ed in quadratura di fase rispetto a  $e_{\mathbf{P}}$ .

#### 8. I demodulatori P e Q.

I demodulatori P e Q debbono presentare particolari caratteristiche di linearità, come del resto è norma nella demodulazione dei segnali SSB, onde evitare la generazione di distorsioni e/o di prodotti di intermodulazione d'ordine superiore che degraderebbero in modo irreparabile l'effetto filtrante del rivelatore sincrono.

Affinché ciò si verifichi occorre che il rivelatore operi esattamente come già descritto, cioè che il segnale uscente dal demodulatore sia effettivamente il prodotto dei segnali che vi concorrono. Il segnale uscente da un rivelatore siffatto detto «rivelatore a prodotto» contiene solo componenti spurie a RF, cioè:

[44] 
$$e_{\mathrm{RF}} = \frac{EA}{2} \cos \left(2 \Omega + \omega\right) t - \frac{EA}{2} \cos \left(2 \Omega - \omega\right) t$$

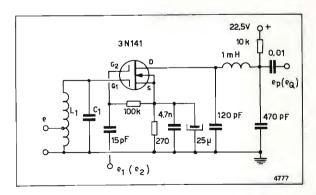


Fig. 5. — Discriminatore di fase aperiodico facente uso di un doppio transistore ad effetto di campo (FET).

che sono facilmente eliminabili a mezzo di semplici filtri: perciò tali componenti sono state trascurate nell'analisi che precede. Nella sua forma più semplice, il rivelatore a prodotto (fig. 5) è costituito da uno stadio amplificatore il cui guadagno viene fatto variare, da un minimo ad un massimo, con la frequenza del segnale eterodina locale. Tale processo è concettualmente identico a quello impiegato nella modulazione dei trasmettitori, ove da una portante a RF e da un'informazione di audio-frequenza (BF) si ottiene un segnale composto che è il prodotto dei medesimi, senza la comparsa di componenti di distorsione o di prodotti di intermodulazione (bibl. 21). In pratica, però, il rivelatore a prodotto si scosta dalla caratteristica teorica, sicché nel segnale demodulato compaiono prodotti di intermodulazione: il loro livello è pertanto un indice della bontà del demodulatore stesso.

Il rivelatore del segnale SSB può venir realizzato, peraltro, anche mediante elementi non lineari a caratteristica quadratica; infatti la loro caratteristica di trasferimento tende a quella del rivelatore a prodotto purché l'ampiezza del segnale eterodina sia molto maggiore di quella del segnale da demodulare. Si supponga che:

$$[45] e_{\rm u} = a e$$

sia la caratteristica di trasferimento del demodulatore; se secondo la [37] che riportiamo:

[37] 
$$e = A \cos(\Omega + \omega_1) t + A \cos(\Omega + \omega_2) t$$

è il segnale ISB a due toni da demodulare ed:

[46] 
$$e_1 = E \cos \Omega t$$

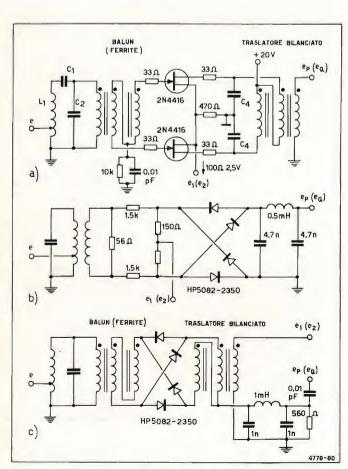


Fig. 6. — Rivelatori bilanciati: a) con transistori ad effetto di campo; b) a diodi; c) a diodi con traslatori bilanciati (balun).

il segnale eterodina in fase con la portante, le componenti ad audio frequenza del segnale demodulato risultano:

[47] 
$$e_2 = AE \cos \omega_1 t + AE \cos \omega_2 t + A^2 \cos(\omega_2 - \omega_1)t$$
.

Il primo ed il secondo termine della [47] rappresentano le due informazioni demodulate, il terzo termine la componente di intermodulazione (componenti di intermodulazione secondarie si formano per interazione degli altri termini, a RF, di e). Il loro rapporto vale pertanto:

$$[48] R = E/A$$

esso cresce al crescere di E, ossia il livello relativo dei prodotti di intermodulazione diminuisce all'aumentare dell'ampiezza del segnale eterodina E rispetto a quella del segnale ricevuto A.

Come demodulatori P, Q del rivelatore sincrono possono venir vantaggiosamente utilizzati anche i demodulatori bilanciati a transistore [fig. 6 a)] o a diodi (bibl. 21) del tipo illustrato in figura 6 b) e 6 c). Supposto che il circuito sia perfettamente bilanciato, il segnale da esso emergente contiene componenti a pulsazione  $n \Omega \pm m \ (\Omega - \omega)$  con n, m dispari  $(1, 3, 5 \ldots)$ ; evidentemente se n = m = 1, le componenti del segnale rivelato saranno di pulsazione  $\omega$  (informazione) e  $2 \Omega$  (termine RF da filtrare).

I termini d'ordine superiore, responsabili delle armoniche ad audio-frequenza possono venir minimizzati facendo sì che il segnale eterodina abbia un'ampiezza molto maggiore di quella del segnale da demodulare.

Il demodulatore bilanciato a diodi può venir realizzato in vari modi e con semiconduttori particolari (diodi hot carried, diodi schottky, ecc.) (bibl. 27) e consente di mantenere i prodotti di intermodulazione a livelli dell'ordine dei — 40 dB rispetto alle componenti di rivelazione desiderate, con dinamiche di 100 e più dB; risultati questi molto apprezzabili, anche se inferiori a quelli conseguibili con rivelatori a prodotto equipaggiati con tubi elettronici a deviazione di fascio (7360) (bibl. 26).

#### 9. Particolari circuitali.

Uno schema di principio del rivelatore sincrono è riportato in figura 7. Si osservi che il segnale a RF da demodulare, selezionato da un filtro d'entrata (bibl. 17, 28, 29), è applicato simultaneamente ai due demodulatori P e Q (bibl. 28); a questi sono applicati anche i segnali eterodina  $e_1$ ,  $e_2$  (bibl. 20) di pari ampiezza ma sfasati tra loro di  $\pi/2$  radianti. I segnali uscenti dai due demodulatori vengono applicati a due filtri passa basso a fronte ripido (bibl. 31); questi hanno il compito di eliminare, dai segnali demodulati, le componenti incompatibili con la banda passante delle successive reti sfasatrici (bibl. 5, 22, 23, 24, 30). I segnali demodulati, uscenti dagli sfasatori a larga banda, risultano pertanto sfasati tra loro di  $\pi/2$  radianti (bibl. 7, 11, 25).

Nell'apparecchio schematizzato in figura 7 è stato impiegato un sistema composito di reti sfasatrici, caratterizzato da errore di fase nullo. Per la banda passante

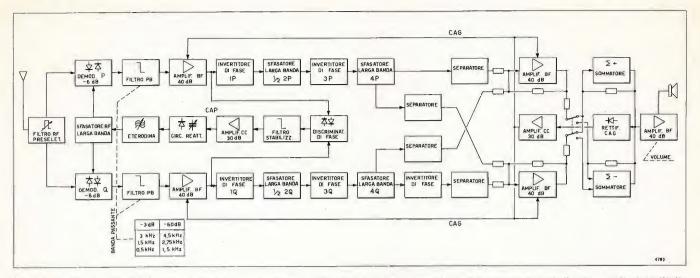


Fig. 7. — Schema a blocchi di un ricevitore a «conversione diretta» in cui, dopo il preselettore d'entrata (antenna), il primo stadio è costituito dal rivelatore sincrono e l'amplificazione è perciò ottenuta tutta nei circuiti di bassa frequenza (BF).

prevista 250-3000 Hz (n=12) si ottiene un rapporto di soppressione teorico di 67 dB, laddove l'errore di fase intrinseco alle singole reti risulta di 1° 20′.

Tenendo conto del responso dei filtri passa basso (bibl. 31) posti in uscita ai demodulatori, la banda passante del sistema risulta assai prossima a quella ideale; il suo andamento è riportato in figura 8. I due filtri passa-basso sono inoltre utilizzati per restringere la banda passante del ricevitore (0,5, 1,5, 3 kHz): a tale scopo è prevista un'apposita commutazione.

Le due sezioni M-derivate dalla rete sfasatrice 2 (costituita, in fig. 7 dai due blocchi  $2\frac{1}{2}$  P e  $2\frac{1}{2}$  Q) sono pilotate, separatamente, dai canali P e Q, tramite gli invertitori di fase 1P e 1Q. Le reti 4P e 4Q sono pilotate, attraverso gli invertitori di fase 3P e 3Q, dalle uscite della rete 2. I segnali uscenti dalle reti 4P e 4Q vengono sommati tra loro applicandoli, attraverso stadi separatori (a inseguitore di sorgente), a due amplificatori operazionali. Del pari un amplificatore operazionale effettua la combinazione  $\Sigma^+$  dei segnali  $e_P$ ,  $e'_Q$ , per la selezione di banda laterale LSB/USB.

L'apparecchio illustrato in figura 7 è munito di comando automatico di fase (CAP) del generatore locale eterodina, del tipo ad audio-frequenza, idoneo a funzionare anche a basso livello di segnale (bibl. 1, 2). Il sistema di comando (bibl. 3) è costituito da un discriminatore di fase seguito da un filtro stabilizzatore, da un amplificatore cc (operazionale) e da un circuito a reattanza (diodo a capacitanza variabile).

Il comando automatico di guadagno (CAG) è del tipo ad audio-frequenza, derivato direttamente dal segnale d'uscita, come del resto è d'uso negli apparati SSB. La sua costante di tempo, di attacco e di stacco, può venire variata con apposita commutaziome, onde adattarla al tipo di funzionamento.

Il rivelatore sincrono di figura 7 può pertanto demodulare segnali RF anche di piccolissima ampiezza, ad esempio segnali provenienti direttamente dall'antenna, pur mantenendo un'elevata dinamica. Se usato in tal guisa tale rivelatore sincrono costituisce un vero e proprio ricevitore: essendo privo di conversione di frequenza esso è detto anche a « conversione diretta » (bibl. 16).

Peculiarità essenziale del ricevitore a conversione diretta è l'assenza di qualsiasi circuito a RF, a parte quello selezionatore di entrata e quello dell'eterodina Tutto il guadagno e tutta la selettività viene ottenuta in audio-frequenza. Questa concezione si presta in modo egregio ad essere realizzata con circuiti integrati. La penalità che si deve pagare è costituita dalla relativa complessità circuitale (ma questa, se affrontata colla tecnica dei circuiti integrati, non costituisce un grosso problema) e dalla precisione con cui debbono essere realizzati i filtri sfasatori a larga banda (bibl. 11, 12).

#### 10. Conclusione.

La rivelazione sincrona applicata alla conversione diretta costituisce un metodo ideale per la ricezione dei segnali CW, SSB, ISB, DSB: l'apparato ricevente così concepito offre indubbi vantaggi sulla supereterodina classica, non ultimo dei quali la possibilità di venir realizzata mediante circuiti integrati (bibl. 28).

Gli organi RF sono limitati al generatore eterodina e la possibilità di formazione di segnali e responsi spuri è condizionata dalla purità spettrale del segnale da

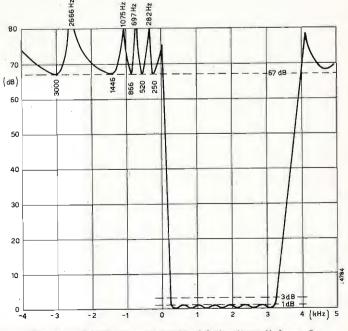


Fig. 8. — Banda passante teorica del ricevitore di figura 7.

questo generato. Ciò, d'altro canto, avviene comunque, e a maggior ragione, nell'apparato a combinamento di frequenza, le cui caratteristiche di stabilità, precisione e attenuazione dei segnali spuri, dipendono in ogni caso dalla qualità del generatore locale.

Per quanto concerne la linearità, cioè la sensibilità a fenomeni di modulazione incrociata, e la dinamica, cioè la capacità di accettare segnali anche intesi senza sovraccarico pur mantenendo un'elevata sensibilità ai segnali deboli, il ricevitore a conversione diretta con rivelatore sincrono è di gran lunga superiore alla supereterodina. La linearità e la dinamica del ricevitore a cambiamento di frequenza sono infatti limitate dalla o dalle successive conversioni che nel sistema proposto sono invece totalmente assenti.

Il ricevitore a conversione diretta con rivelatore sincrono si presta inoltre anche alla ricezione dei segnali MA (a portante trasmessa o parzialmente soppressa). Anzi non è inutile fare un raffronto tra i vantaggi e gli svantaggi della ricezione sincrona dei segnali MA (bibl. 30).

Di norma, la SSB è nettamente superiore alla MA; la situazione è però radicalmente diversa quando si consideri la ricezione di segnali MA demodulati in un rivelatore sincrono con asservimento di fase del generatore eterodina. Assumendo la medesima potenza media irradiata, il rapporto « segnale + disturbo / disturbo » che ne risulta al ricevitore è il medesimo per i segnali SSB ed MA. Il rumore addizionale che deriva dalla ricezione delle due bande laterali è compensato dalla addizione coerente dell'informazione.

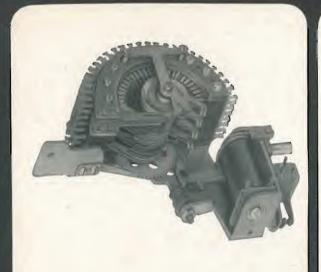
La superiorità di 9 dB generalmente attribuita alla SSB è basata su un raffronto con la MA convenzionale e sulla valutazione delle potenze di picco. Se però si prende in considerazione la possibilità di un servizio in MA a portante completamente o solo parzialmente soppressa (DSB) tenuto conto che un amplificatore di potenza fornisce la medesima potenza di picco a RF sia in SSB sia in DSB, la superiorità di 9 dB delle SSB svanisce. Se, poi, il fattore limitante l'intelleggibilità del segnale ricevuto è un'interferenza (jamming) anziché un rumore, il servizio in MA, portante soppressa, va in vantaggio rispetto a quello in SSB.

La rivelazione sincrona dei segnali MA (o DSB) è particolarmente vantaggiosa nelle comunicazioni a grande distanza, nelle quali l'affievolimento selettivo e la propagazione multipla tendono a far variare l'ampiezza e/o la fase di una banda laterale del segnale rispetto all'altra (bibl. 12). Così si nota, ad esempio, che il «flutter» che accompagna il segnale SSB non si manifesta, o si manifesta in modo decisamente minore, se la comunicazione avviene invece in MA o DSB. Ciò è probabilmente dovuto al fatto che la fase dell'oscillatore locale si modifica in accordo colle variazioni subite dal segnale nel mezzo di propagazione: infatti la fase del segnale eterodina è controllata dal contenuto informativo delle bande laterali. In presenza di distorsione selettiva del segnale, l'oscillatore si orienta automaticamente nel senso di annullare la distorsione provocata dagli sfasamenti provocati dai fenomeni di propagazione. In effetti, il rivelatore sincrono è, in se stesso, un sistema « diversity » (bibl. 12).

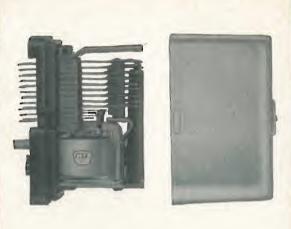
#### BIBLIOGRAFIA

- 1. NAGLE W.: The synchronous detection process. « 73 Magazine », settembre 1967.
- 2. Webb J. K.: A synchronous detection. « CQ », giugno 1967.
- 3. Norgaard D. E.: Single sideband reception by the phasing method. «Single Sideband for the Radio Amateur», ARRL Ed., 2ª edizione
- 4. TIBERIO U.: Amplificatore a sfasamento puro con risuonatore di tensione unico. « Alta Frequenza », 7, 1966.
- Klein G., Zaalberg van Zelst J. J.: Quelques filtres actif simple pour basses frequences. «Revue Tech. Philips», 11-12, 1963-64.
- 6. Norgaard D. E.: The phase-shift method of single-sideband signal generation. « PIRE », dicembre 1956.
- 7. Dome R. B.: Wide-band phase-shift networks. « Electronics », dicembre 1946.
- 8. Luck D. G. C.: Properties of some wide-band phasesplitting networks. « PIRE », febbraio 1949.
- 9. Orchard H. J.: Synthesis of wide-band two-phase networks. «Wireless Eng. », marzo 1950.
- 10. WILLARD O. G. G.: Cascade connection of 90-degrees phase-shift networks. «PIRE», marzo 1952.
- 11. Norgaard D. E.: The phase-shift method of single-sideband signal reception. «PIRE», dicembre 1956.
- 12. Costas J. P.: Synchronous communications. « PIRE », dicembre 1956.
- 13. Horn G. W.: Il controllo automatico di frequenza e di fase dei generatori RF. « Automazione e automatismi », 5-1969
- 14. White: Balanced detector in a TRF receiver. « QST », maggio 1961.
- 15. VILLARD: Selectivity in SSC reception. «QST», aprile 1948.
- 16. HAYWARD W.: Direct conversion, a neglected technique. « QST », novembre 1968.
- 17. Taylor R. S.: A direct-conversion SSB receiver. « QST », settembre 1969.
- HAWKER P.: Direct-conversion receivers. « Radio Communications », febbraio 1969.
- 19. Int. Telephone and Telegraph Corporation. « Reference Data for Radio Engineers ». IV Ed., pag. 534.
- 20. Horn G. W.: La sintesi di frequenza. « Automazione e Automatismi », 1-1970.
- 21. Pappenfus E. W., Bruene W. B., Schoenike E. O.: Single sideband principles and circuits, McGraw-Hill, 1964.
- 22. MITTELMAN J.: Active filters. « Electronics », maggio 1968.
- 23. Brent Welling: Active filters. « Electronics », febbraio 1969.
- 24. Girling F.E.J., Gound E. F.: Active filters. « Wireless World », agosto, settembre, ottobre 1969.
- GERKS I. H.: Synthesis of broadband phase networks.
   Collins Radio Company Report CTR ». 139A. gennaio 1958.
- 26. HAWKER P.: The double-balanced mixer. « Radio Communication », giugno 1970, pag. 376.
- Demaw D.: Some notes on solid-state product detectors.
   QST », aprile 1969.
- 28. Dorey C. F.: A direct conversion receiver for 14 MHz. « Radio Communication », maggio 1970, pag. 296.
- 29. DEMAW D.: The DC 80-10 receiver. « QST », maggio 1969.
- 30. Hawker P.: Assessing communication modes. « Radio Communication », settembre 1969, pag. 616.
- 31. Int. Telephone and Telegraph Corporation. « Reference Data for Radio Engineers », 5<sup>a</sup> Ed. 8-11.

CONDENSATORI PER IL RUPASAMENTO elle linee elettriche bassa tensione per uminazione rza motrice (M) DUCAT Delettrotecnica MICROFARAD (UF) Via M. E. Lepido, 178 - Bologna



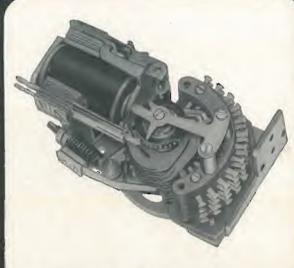
selettore rotativo 45



relé miniatura



relé correeds



selettore rotativo 44



#### **Divisione Commutazione**

Impianti telefonici automatici urbani e privati - Centrali telefoniche interurbane - Centralini telefonici manuali - Apparecchi telefonici normali ed amplificati - Impianti telefonici selettivi a codice - Telefonia domestica (citofoni, centralini citofonici, portieri elettrici) - Telecomandi - Relè reed.

SOCIETÀ GENERALE DI TELEFONIA ED ELETTRONICA S.p.A. 20060 Cassina de' Pecchi (Milano) - Telefoni: 9519201-301 20158 Milano - Via Bernina 12 - Telefoni: 600151-690500 00153 Roma - Piazza Albania, 10 - Telefoni 578.444/5/6/7 16121 Genova - Via Bartolomeo Bosco, 45 - Telef. 580.472

## NOTIZIARIO

RIFINITURA MEDIANTE LASER -Un nuovo impianto per la rifinitura di resistori e condensatori attuati mediante deposito su film spessi o sottili, od anche per il ritocco micrometrico di altre strutture analoghe, è stato messo a punto dalla Raytheon Co. ed è illustrato dalla fotografia riprodotta in figura.

Denominato Mod. SS-218 esso consiste di un laser a granata di ittioallumino (YAG = Yttrium Aluminium Garnet), dell'alimentatore, di un pannello di comando anche a distanza, di un sistema di raffreddamento a circuito chiuso, di un microscopio schermato, di un posizionatore micrometrico x ÷ y, di un ponte automatico per la misura delle resistenze ed infine dei circuiti sonda.

Il laser a cristallo YAG non richiede operazioni di allineamento, fornisce un fascio di raggi coerenti ad impulsi singoli, su comando o ripetuti a ritmo variabile da 1 a 20 al secondo, con energia variabile fino a 100 millijoule (a 10 impulsi al secondo) ed a 50 millijoule (a 20 impulsi al secondo).



La lunghezza d'onda è di 1,06 micron e il fascio può essere focalizzato su un diametro di circa 0,025 mm. Una completa schermatura protegge l'operatore.

La rifinitura dei resistori consente una taratura con precisione superiore allo 0,1% in un campo di valori compreso fra 1 ohm e 11 megahom.

La robustezza di costruzione rende l'apparecchiatura adatta non solo ai laboratori ma altresì alle fabbriche per la produzione anche perchè essa può essere automatizzata. (1233)

VIDEO-CASSETTE A COLORI REGI-STRATE OLOGRAFICAMENTE - All'inizio del 1972 la RCA Corporation lancerà commercialmente il nuovo sistema Selecta Vision di nastri per televisione a colori.

Una cassetta di basso costo (meno di 10 dollari) verrà inserita, analogamente a quanto si fa nelle « musicassette », in una apparecchiatura di piccole dimensioni che può essere collocata sopra al televisore (fig. 1). Tale apparecchiatura



Fig. 1. — Apparecchiatura per la produzione del segnale televisivo completo, registrato olograficamente, posta sopra un normale televisore usato per la riproduzione.

(che costerà circa 400 dollari) sarà in grado di fornire il segnale completo, da applicare all'antenna di un normale televisore, per un programma a colori della durata di 30 minuti. Il nastro potrà anche essere rallentato o addirittura arrestato su una data immagine.

Il nastro è ricavato da PVC trasparente (il materiale usato per confezioni di carni e verdure nei supermercati) e misura 13 mm di larghezza e 0,05 mm di spessore. Non ha rivestimenti chimici, emulsioni o fori e la riproduzione è scarsamente influenzata dalle rigature o dalla polvere; il nastro è quindi quasi indistruttibile in condizioni normali di

La registrazione è fatta col metodo della « olografia ».

Mentre nella fotografia l'immagine è registrata come variazione di densità dell'emulsione, prodotta dalla luce riflessa dal soggetto, nella olografia l'immagine è registrata come interferenza ottica.

Gli ologrammi richiedono l'uso di luce coerente (cioè con altissima purezza di colore) che è ottenibile solo con il laser. Perciò queste video cassette saranno il primo articolo di largo consumo a far uso dei raggi laser.

Per produrre un ologramma la luce emessa da un laser è scissa in due fasci; uno di essi, con l'uso di specchi e altri componenti ottici, è diretto sul soggetto da riprodurre e da questo riflesso sulla pellicola; l'altro fascio è inviato direttamente sulla pellicola; su questa risulta registrata l'interferenza fra i due fasci. Tale interferenza dipende dalla forma del soggetto e dall'intensità della luce riflessa da ogni suo punto e la sua registrazione costituisce un'immagine codificata di tale soggetto.

Nel caso del sistema Selecta Vision, la luce del laser che penetra nel materiale fotosensibile, di cui è formata una speciale pellicola madre, provoca una reazione d'indurimento che consente di ottenere un nastro campione; su questo risulta registrata l'immagine in forma di una serie di ondulazioni anche minutissime. Con il nastro campione si produce un'immagine negativa o « rovesciata » che può essere impiegata per « stampare » i nastri PVC.

La riproduzione dell'immagine originale sul televisore è ottenuta col procedimento inverso cioè convogliando



Fig. 2. — Apparecchiatura sperimentale a luce laser per la riproduzione di pellicole registrate olograficamente.

una parte di un fascio laser (al centro nell'apparecchiatura sperimentale di figura 2) attraverso la pellicola (in fig. 2 si vedono bene i rocchetti di supporto di questa) e facendo interferire la luce uscente dalla pellicola con il raggio diretto. L'immagine ottenuta è decifrata da una telecamera che produce il segnale per le immagini televisive a colori. Questo processo di ricostruzione del soggetto e della sua analisi televisiva mediante una telecamera, ha luogo nell'apparecchiatura di figura 1.

INCONTRO A VENEZIA CON LA o addirittura a dare vita a creazioni «COMPUTER MUSIC» - Si è svolto musicali originali. Ciò non implica a Venezia l'incontro con la « Computer Music » organizzato dalla Biennale di Venezia in collaborazione con la IBM Italia nell'ambito del 33º Festival Internazionale di Musica Contemporanea.

La manifestazione è stata aperta da una serie di relazioni tenute nelle Sale Apollinee del Teatro La Fenice da Pietro Grossi, Cesare Chignoli e Giorgio Sommi sulle esperienze e le ricerche fonologiche condotte presso il CNUCE (Centro Nazionale Universitario di Calcolo Elettronico) di Pisa dai tre ricercatori. In particolare il Mo Grossi, incaricato di musica elettronica presso il Conservatorio L. Cherubini di Firenze, ha illustrato i risultati delle ricerche condotte sottolineando come, in base a un particolare programma, il DCMP (Digital Computer Music Program), sia stato possibile ottenere, da un elaboratore elettronico, l'esecuzione di brani musicali, sia chiedendo l'esecuzione vera e propria dei pezzi, sia «invitandolo» a intervenire per apportare variazioni,

che l'utilizzatore del programma sia un esperto di elettronica, o che debba possedere delle cognizioni musicali classiche.

Cesare Chignoli e Giorgio Sommi del Centro Studi IBM di Pisa hanno, dal canto loro, illustrato l'insieme dei procedimenti necessari per ottenere dal calcolatore la trasformazione degli ordini impartiti in suono. Ad esemplificazione degli argomenti illustrati sono state inoltre presentate alcune registrazioni di musica generata dal calcolatore.

È seguita, presso il Centro di Ricerca IBM Italia a Palazzo Papadopoli, una dimostrazione condotta dal Mo Grossi (vedi figura) che, con l'ausilio del sistema / 360 Modello 44 in qualità di esecutore, ha fatto ascoltare in pratica una serie di brani classici e inediti e alcune variazioni apportate ai brani stessi. È stato così possibile rendersi conto delle infinite possibilità elaborative che un calcolatore riserva anche in campo musicale.

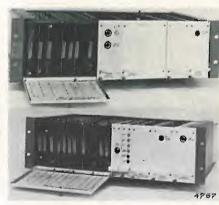
dotto dalla Automatic Syst. Lab. Ltd (Leighton Buzzard-Bedfordshire-Inghilterra), può essere impiegato come amplificatore del segnale d'errore ad elevata sensibilità, nei ponti di misura, in sistemi di servocomando, come un voltmetro vettore, per misurare le caratteristiche di trasferimento di sistemi por-

Lo strumento annulla il rumore di circuito ed altre interferenze fino a 1.000 volte l'ampiezza del segnale desiderato ed è possibile inserire un filtro per le frequenze della sorgente di alimentazione che mette in grado lo strumento



di escludere il ronzio che può essere 100.000 volte più grande del segnale utile. Gli strumenti sono in grado di indicare simultaneamente le componenti « in fase », « in quadratura » e il segnale risultante dalla somma vettoriale delle due. L'apparecchio ha una gamma di frequenza compresa fra 3 Hz e 30 kHz ed un'impedenza d'entrata di 10 megaohm sia per c.c. che per c.a. (1253)





L'apparecchiatura modulatrice o codificatrice (sopra) e quella demodulatrice o decodificatrice (sotto), attuate dalla Pye TVT di Cambridge (Gran Bretagna) su licenza della B.B.C., sono illustrate in figura. Il modulatore è provvisto di demodulatori per il controllo separato dei due segnali. Si prevede che il nuovo metodo di

modulazione possa trovare numerose applicazioni compresi i collegamenti via satellite e la televisione in circuito chiuso. (1247)



VOLTMETRO INTEGRATORE A FASE BLOCCATA- Un nuovo voltmetro integratore a fase bloccata, il modello 110 illustrato in figura, è in grado di rivelare segnali deboli fino a 0,4 nanovolt e fino a 60 dB al disotto del livello del rumore bianco. Lo strumento accetta un segnale di riferimento di frequenza ed ampiezza note la cui fase blocca la fase del segnale da misurare; due rivelatori sincronizzati con il segnale di riferimento danno segnali d'uscita in c.c. i cui livelli sono proporzionali alle componenti in fase e in quadratura del segnale che deve essere misurato. Tutti gli altri segnali (interferenze, ronzio, rumore di circuito, ecc.) che non sono correlati con il segnale di riferimento, non producono alcuna uscita dal rivelatore. Il voltmetro Modello 110 pro-

MAPPE DISEGNATE IN PROSPET-TIVA - Il tracciatore elettrostatico Statos-5 della Varian Ass., provvisto di ben 1400 stili e capace di segnare fino ad un massimo di 800.000 punti al secondo (vedi « Elettronica e Telecomunicaz. » n. 5, 1970, pag. 188) è usato dalla «Geometrics Inc. », specializzata in cartografia, per tracciare, con grande rapidità, mappe tridimensionali in prospettiva (fig. 1) o con le aree di livello ombreggiate (figura 2).

I dati provenienti dai sensori sono registrati su nastro magnetico e, dopo essere stati elaborati da un calcolatore elettronico, sono trasmessi al tracciatore

Le figure 1 e 2 mostrano due versioni. di mappe magnetiche prelevate da un aereo, provvisto di un sensibile magnetometro, sopra la zona della « Ungava Nickel Belt » nel Nord Canada. Altri impieghi nel quale lo Statos-5 può fornire molto più rapidamente ed economicamente e con maggior precisione, le mappe necessarie sono:

- esplorazione aeromagnetica o gravitazionale per ricerche petrolifere o di altri minerali;
- esplorazioni aeree di raggi gamma, raggi infrarossi o di altre onde elettromagnetiche;
- ricerche aeree sulla polluzione termica o termonucleare;
- ricerche geologiche, magnetiche, archeologiche, anche di monumenti sottomarini o sotterranei ecc.



ig. 1. — Mappa tridimensionale prospettica ella intensità del campo magnetico in un'area di 12 miglia × 12 miglia



Particolare di una mappa ad aree di livello ombreggiate.

Poiché i dati sono registrati su nastro magnetico è possibile duplicare a volontà il tracciamento delle mappe sullo stesso tracciatore. Questi originali hanno peraltro eccellenti caratteristiche di stabilità e durata e sono quindi a loro volta riproducibili sulle normali macchine duplicatrici.

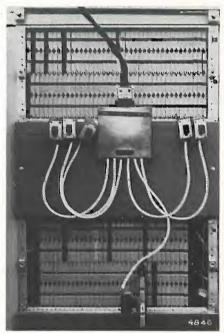
ALTOPARLANTE PIATTO - È realizzato in polistirene ed ha caratteristiche di elevata fedeltà. Infatti l'unità tipica da 20 cm di diametro e 2,7 cm di profondità, illustrata in figura, ha una risposta in frequenza da 40 Hz a 20 kHz, bassa distorsione, elevata sensibilità (90 dB/m per un watt di potenza elettrica) e sopporta una potenza media di 10 watt (20 W di picco); l'impedenza è di 8 ohm; il magnete è ceramico (Indox). La caratteristica di direttività è sostanzialmente una cardioide cioè l'altoparlante è bidirezionale. Il peso è di circa 320 grammi.



L'altoparlante suddetto, denominato Poly-Planar Mod. RP-8, è prodotto dalla ERA Acoustics Co. di Moonachic-New Jersey-USA. Esso è inoltre impermeabile all'umidità e regge a condizioni climatiche avverse, a temperature comprese fra — 20 e +  $175^{\circ}$ F (—29 ÷ + + 80° C), ad urti e vibrazioni. (1261)

UN CALCOLATORE ELETTRONICO CHE INDICA LA SEZIONE GUASTA Il costo, generalmente elevato dei calcolatori elettronici e l'impossibilità di sospendere per lungo tempo le elaborazioni impongono, in caso di guasto, che gli addetti alla loro manutenzione

che gli addetti alla toro manutenzione siano in grado di intervenire senza diffi-coltà e il più rapidamente possibile. Un procedimento messo a punto nei laboratori della General Electric Information Systems Italia a Pregnana Milanese permette di ottenere automaticamente, dallo stesso elaboratore, l'indicazione del circuito da sostituire. Chiamato SAFE (Simulation Aided Fault Evaluation) questo procedimento consente di ridurre a pochi minuti il tempo medio di intervento per guasti e di affidare la riparazione anche a personale non strettamente specializzato. La foto illustra l'apparecchiatura di simulazione fisica dei guasti utilizzata sugli elaboratori della serie GE-100.



Il metodo è stato studiato e messo a punto simulando sull'elaboratore, attraverso una apparecchiatura appositamente studiata, tutti i guasti possibili. Ad ogni simulazione di guasto un apposito programma diagnostico inviava « stimoli » ai vari organi interessati dal guasto e registrava i « sintomi » che tali organi prosentava». organi presentavano. Si è ottenuta così una completa lista di corrispondenza fra guasti e sintomi. Ordinando quindi per «sintomo» anziché per «guasto» tali corrispondenze è stato formato un «Dizionario dei sintomi», una copia del quale — insieme con una copia del programma diagnostico — viene fornita ad ogni utente del sistema.

Quando il sistema denuncia un malfunzionamento basta che il manutentore introduca il programma diagnostico. Questo si svolge regolarmente fino a che non si scoprono sintomi di guasto a carico di certi organi. A questo punto l'elaboratore si ferma e dà luogo alla stampa dei sintomi rilevati. La consultazione del «Dizionario dei sintomi» permette al manutentore di conoscere quale guasto è associato a quei sintomi e quindi di sostituire il componente difettoso.

RICERCA E PRESENTAZIONE DI UN DOCUMENTO, FRA MILIONI, IN 10 SECONDI - Un raffinato sistema di ricerca e presentazione di un determinato documento microfilmato fra milioni di essi in un tempo massimo di 10 secondi è stato sviluppato dalla Varian Ass. e chiamato ADCO 626 Microfilm Storage and Retrieval System.

La chiave del dispositivo è costituita da un circuito logico che riceve dall'utente l'indirizzo numerico del documento cercato. Il circuito guida una testa ottica cercatrice provvista di cellula a fotodiodo luminoso che esplora una fila di 1.000 supporti speciali di microfilm, contenuti in un adatto telaio. Ogni supporto è provvisto, in un angolo della sua cornice, di una particolare dentatura a codice binario che consente di individuare ciascuno dei 1.000 supporti mediante il raggio di luce della testa esploratrice collimato con una sonda sensibile.

Quando il voluto supporto è stato selezionato esso, mediante un convogliatore rapido, viene portato davanti ad una telecamera ad elevata risoluzione (1.225 righe) da cui l'immagine del documento è trasmessa ad un monitore della stazione terminale richiedente ove è anche possibile, mediante una elettrofotocopiatrice, produrre copie del documento richiesto a prezzo competitivo con i correnti sistemi di riproduzione.

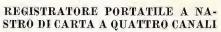
I microfilm sono immagazzinati secondo un preciso ordine, cioè: ogni telaio porta 1.000 microfilm, 10 telai sono sistemati su un piano, ogni modulo ha 5 piani e un massimo di 6 moduli forma un banco nel quale sono quindi contenuti 300.000 microfilm. Poiché ognuno di essi può contenere fino a 30 pagine, ogni banco ha una capacità di 9 milioni di pagine.

C'è una testa cercatrice con sistema convogliatore e telecamera, a funzionamento indipendente, per ogni piano. Il banco per l'immagazzinamento di 9 milioni di documenti, con tutte le sue attrezzature, occupa una superficie di circa 40 metri quadrati, meno del 5% della superficie richiesta per l'archiviazione di tipo tradizionale. Ovviamente il numero di banchi può essere comunque moltiplicato.

Fra gli altri vantaggi del sistema, oltre alla grande rapidità di ricerca e all'economia di spazio vengono segnalati:

- accesso contemporaneo da parte di numerosi utenti anche da località lontane mediante collegamenti di varia natura (telefonico - su cavo a microonde...);
- inserimento, eliminazione, aggiornamento dei documenti con sistema automatico;
- si può partire da una capacità minima di 300.000 pagine (1 piano) con un investimento iniziale, comprese tutte le apparecchiature, inferiore a 100.000 dollari;
- ampliamento del magazzino per incrementi da 30 mila (una fila) a 1,5 milioni di pagine (1 modulo);
- non è richiesto un elaboratore elettronico (evitando spese di noleggio, programmazione, addestramento), tuttavia il sistema può essere connesso ai moderni elaboratori di ufficio senza apparecchiature complesse;
- non sono richiesti « linguaggi » o codici speciali;
- i microfilm non vengono mai maneggiati;
- il sistema non richiede condizionamento d'aria e viene alimentato dalla normale rete a c.a. 220 V.

Si prevede che il Sistema Varian ADCO 626 sarà di grande ausilio a compagnie di assicurazione, banche, agenzie di ogni genere, ospedali, ecc. (1252)



— Concepito per offrire la massima versatilità a costo ridotto, l'ultimo registratore a nastro di carta a quattro canali mod. 440 della Brush Instr. Div., illustratro in figura, dispone anche di due marcatori di eventi e di otto velocità di scorrimento del nastro, comandate da pulsanti.

Adatto sia per il servizio esterno, sia negli impianti industriali e in laboratorio, il nuovo apparecchio pesa circa 20 kg ed è disponibile in due modelli, con cofanetto portatile.

Per il modello 15-6347-00 le velocità di scorrimento del nastro sono: 1, 5, 25 e 125 mm/sec e 1, 5, 25 e 125 mm/min,



mentre per il modello 15-6347-10 esse sono: 5, 10, 15 e 50 mm/sec e mm/min.

Come gli altri registratori della gamma Brush, il nuovo apparecchio è dotato del sistema brevettato di inchiostratura fluida a pressurizzazione che garantisce tracce esenti da sbavature. L'inchiostro è contenuto in ricariche di materia plastica non ricuperabili. In caso di perdita dell'inchiostro, di assenza di energia o di esaurimento del nastro il sistema scrivente si ferma immediatamente e l'inchiostro viene risucchiato dal pennino nel serbatoio. Sono così esclusi i rischi di macchiatura.

Il registratore 440 è dotato del servosistema di posizionamento della penna, unico del genere, basato su un trasduttore senza attrito che garantisce la massima accuratezza ed evita l'accavallamento delle penne (bloccaggi) anche alle massime velocità di registrazione. Il motore della penna e il trasduttore sono integralmente stagni, il che rende l'apparecchio adatto a funzionare nelle più impervie condizioni ambientali.

La risposta di frequenza sulla scala a 50 divisioni è uniforme entro  $\pm$  2% del fondo scala, dalla c.c. a 40 Hz. A 10 divisioni la risposta di frequenza è uniforme entro  $\pm$  2% del fondo scala, dalla c. c. a 100 Hz.

(1265)





#### LIBRI E PUBBLICAZIONI

Parigi, 1970.

Tre volumi, formato cm 16,5 x cm 24.

1º Vol.: Signaux non aléatoires; di pagine VI + 216 con 63 figure.

Prezzo 80 franchi francesi

2º Vol.: Signaux aléatoires; di 156 pagine con 31 figure.

Prezzo 64 franchi francesi

3º Vol.: Théorie de l'information; di 160 pagine con 33 figure.

Prezzo 64 franchi francesi

L'opera ha per origine un corso universitario tenuto dall'Autore. Tale origine ne definisce nettamente le caratteristiche: si tratta di un compendio chiaro, sistematico, didatticamente molto ben organizzato, dei fondamenti della teoria delle comunicazioni il cui scopo è di inquadrare bene gli argomenti ed i problemi e di dare con chiarezza tutte le definizioni e le relazioni importanti in questo campo. L'analisi dei tipi di utilizzazione e delle modalità applicative dei principi esposti esula dagli scopi

L'argomento è ben suddiviso nei tre volumi. La prima parte è dedicata alle proprietà temporali e spettrali dei segnali. La preminenza data alla trasformata di Fourier rispetto alla trasformata di Laplace riflette una tendenza che va sempre più diffondendosi. Manca però totalmente uno sviluppo dei metodi di trattamento dell'informazione di tipo numerico e degli strumenti analitici relativi (trasformata rapida di Fourier, trasformata di Hadamard).

La seconda parte è dedicata ai segnali aleatori e vengono dati tutti i fondamenti teorici per una completa analisi del problema del rumore.

La terza parte costituisce una pre-sentazione della teoria dell'informazione fatta in modo classico. Viene anche esaurientemente trattata la teoria della generazione dei codici, meno spazio è dedicato ai principi di codificazione e decodificazione.

Ecco i titoli dei capitoli: Vol. 10: Cap. 1º: Scopo della trasformata di Fourier nella teoria del segnale (p. 1); Cap. 20: Il segnale (p. 13); Cap. 30: Impiego delle « distribuzioni » (p. 23); Cap. 4º: Trasformata di Fourier (p. 53); Cap. 5º: Proprietà spettrali dei segnali (p. 86); Cap. 6°: Filtri (p. 112); Cap. 7°: Modulazione; App. I: Richiami d'analisi (p. 162); App. II: Complementi sulle « distribuzioni » (p. 183); App. III: Commenti sulla trasformata di Fourier (p. 197). Vol. 2º: Cap. 1º: Generalità (p. 1); Cap. 2º: Processi stocastici (p. 8); Cap. 3º: Processi del secondo ordine (p. 29); Cap. 4º: Processi stazionari (p. 50); Cap. 5º: Analisi armonica dei processi stazionari (p. 82); Cap. 6º: Filtraggio dei segnali aleatori (p. 100); Cap. 7º: Applicazioni al rumore (p. 121). Vol. 3°: Cap. 1°: Introduzione (p. 1); Cap. 2°: Sorgenti discrete (p. 11); Cap. 3°: Codificazione (p. 40); Cap. 4°:

ROUBINE E.: Introduction à la théorie de la communication. « Masson & Cie. ». Canali (p. 59); Cap. 5°: Codici di rivelazione e codici di correzione (p. 85); Cap. 6º: Caso continuo (p. 125).

> SÉGUIER G.: Les montages redresseurs. « Dunod ». Parigi, 1970.

Un volume di x + 218 pagine, formato cm 15,5 × cm 24, con 89

Prezzo 58 franchi francesi

Con questo volume l'Autore si propone di affrontare in modo nuovo ed in una prospettiva abbastanza generale il problema del raddrizzamento di tensioni alternate. Tutti i circuiti raddrizzatori sono qui ricondotti a tre tipi fondamentali a seconda di come la tensione da raddrizzare (con le fasi a stella o a poligono) viene collegata al carico tramite gli elementi raddrizzanti.

Per ciascun tipo viene svolto uno studio completo al fine di conoscere tensioni e correnti nel carico e rendimento sia in condizioni di funzionamento con commutazione spontanea, sia con commutazione ritardata. Viene inoltre affrontato lo studio delle prestazioni del complesso che si ottiene collegando insieme, in serie o in parallelo, due o più circuiti raddrizzatori.

Nella parte finale del volume viene fatto un esame comparativo dei vari circuiti e vengono illustrati i criteri da seguire nella scelta del circuito raddrizzatore da utilizzare.

L'Autore non fa mai riferimento alla tecnologia ed alle caratteristiche dei singoli componenti (diodi, tiristori, ecc.) che compongono un circuito raddrizzatore per non limitare la validità generale dell'opera ed anche perché una abbondante documentazione in merito viene fornita dalle varie case costruttrici.

Numerosi schemi di principio, grafici e tabelle contribuiscono a dare, dei vari argomenti affrontati, una trattazione chiara, completa ed ordinata. Il volume è rivolto agli insegnanti di elettronica e, dato l'impiego frequente dell'algoritmo matematico, a tutti quei tecnici elettronici ed elettrotecnici che abbiano conoscenza almeno dei fondamenti dell'analisi matematica.

Si riporta infine la suddivisione per capitoli del libro: Cap. 1º: I tre modi di commutazione (p. 1); Cap. 2º: Circuiti raddrizzatori con commutazione del tipo parallelo (p. 9); Cap. 3º: Circuiti raddrizzatori con commutazione del tipo parallelo doppio (p. 57); Cap. 4°: Circuiti raddrizzatori con commutazione del tipo serie (p. 91); Cap. 5º: Raggruppamenti di circuiti raddrizzatori (p. 153); Cap. 6°: Confronto generale dei circuiti raddrizzatori (p. 179).

Brown W. F.: Principes de ferromagnétisme. « Dunod », Parigi, 1970.

Un volume di XII + 252 pagine, formato cm 11,5 × cm 17 con 16

Prezzo 29 franchi francesi

Questo denso volume sulla teoria del ferromagnetismo è stato scritto da W. F. Brown, professore di elettrotecnica all'Università dello Stato di Minnesota. Il ferromagnetismo è stato studiato e presentato agli studenti, nel passato, in modi differenti di trattazione secondo diverse prospettive. È assai difficile quindi proporre oggi una trattazione completa ed unitaria che eviti e sorpassi difficoltà e possibilità di non perfetta comprensione. Lo scopo di questo volume è stato appunto questo, e si può dire senz'altro raggiunto dall'Autore.

Le definizioni di campo sono stabilite nel vuoto e successivamente estese alla materia magnetizzata, mostrando che, sia il vettore campo magnetico d'eccitazione, sia il vettore induzione, sono entrambi necessari alla completa descrizione fisica del mezzo magnetico. L'introduzione del vettore magnetizzazione per questa descrizione consente una trattazione matematica più elegante nel caso del ferromagnetismo. È sviluppato poi con grande ampiezza il punto di vista energetico e sono stabilite le connessioni con la termodinamica; tutto ciò consente di scrivere correttamente le equazioni di equilibrio.

A questo punto si introduce la teoria dei domini magnetici. Si parte dalla storica esperienza di Barkhausen e viene mostrato come si è raffinata questa teoria originante da questo dato sperimentale. Questa parte espone più aspetti critici che didattici in quanto l'Autore indica i limiti del concetto di dominio piuttosto che studiare, in modo esauriente, tutte le configurazioni pos-

Si tratta di un testo eccellente per studenti a livello universitario, come anche per i ricercatori specialisti del

Ecco l'elenco dei capitoli: Cap. 1º: Introduzione (p. 1); Cap. 2°: Concetti fondamentali della magnetostatica (p. 13); Cap. 3°: Teoremi generali (p. 52); Cap. 4º: Relazioni energetiche (p. 73); Cap. 5º: Proprietà convenzionali del ferromagnetismo (p. 101); Cap. 6°: Magnetizzazione spontanea uniforme (p. 118); Cap. 7º: Magnetizzazione spontanea non uniforme; micromagnetismo (p. 157); Cap. 8º: Teoria dei domini (p. 198); Cap. 9°: Problemi dinamici (p. 218).

NUMEROSI AUTORI: Exercices et problèmes. Fascicolo 2. « Dunod Université», Parigi, 1970.

Un volume di VIII + 112 pagine, formato cm  $15.5 \times \text{cm } 24. \text{con } 66 \text{ figure.}$ 

Prezzo 18 franchi francesi

Fa seguito al volume dello stesso titolo già recensito su « Elettronica e Telecomunicazioni » n. 4, p. 156, ha il medesimo indirizzo e gli stessi scopi.

È diviso in due parti intitolate rispettivamente:

- Principi generali della conversione d'energia (p. 1).
- I regimi transitori in elettrotecnica

APPARECCHI ELETTRONICI DI MISURA ...dalla Francia con precisione

### Generatore di segnale AM/FM Mod. LF 301

#### Descrizione

Il generatore LF 301 consiste in un oscillatore principale che opera nella banda da 30 MHz a 60 MHz. La gamma inferiore (2 MHz 30 MHz) si ottiene con la trasposizione della frequenza di un quarzo oscillatore. Le gamme superiori con diversi stadi duplicatori. Un comando sul pannello anteriore permette di spostare la frequenza di 4 valori fissi  $\Delta F_o$  (+ o -). I circuiti AM e FM sono indipendenti. È così possibile modulare il segnale in AM o in FM, separatamente o contemporaneamente, con segnale interno

Il generatore LF 301 è provvisto di un quarzo a 250 KHz che permette il controllo esatto delle frequenze all'interno di una banda.

Trova facile impiego nello studio, la regolazione, e la messa a punto dei ricevitori AM/FM.

#### Alcune caratteristiche

Gamma di frequenze: da 2 MHz a 960 MHz in 6 bande. Spostamenti fissi in frequenza ΔF<sub>o</sub>: ± 10 KHz, ± 30 KHz, ± 100 Kz,

± 300 KHz. Livello in uscita: regolabile da 0,223 V a

Livello scelto di segnale rigorosamente costante su tutta la banda di freguenza. Impedenza d'uscita 50  $\Omega$ . FM interna da 300 Hz a 607 KHz in 12 gamme. Escursione in frequenza da 0 a  $\pm$  300 KHz in 5 sottogamme.

FM esterna da 30 Hz a 600 KHz. AM interna a 1 KHz, esterna da 30 Hz a 20 KHz. Massima profondità di molulazione: 80%

Dimensioni: mm 540 x 340 x 465. Possibilità di montaggio a rack. Peso: Kg 40 circa:



### il successo IIII nel mondo è garanzia di precisione e qualità

indirizzo

Per ulteriori informazioni compilare e spedire l'unito tagliando a:

**FERISOL** 

UFFICIO TECNICO ITALIANO 20133 Milano via F.IIi Sangallo 51 - Tel. (02)7386538 Vi prego di spedirmi una documentazione più particolareggiata del Mod. LF 301 telefono



## TEKTRONIX

## Integrated Test System

Misura:

Frequenza

Silverstar, ltd

- Temperatura Tensione Corrente
- Tempo
- Resistenza

Con la presentazione dei due nuovi cassetti 7D13 e 7D14, per misure di frequenza fino a 500 MHz (senza prescaler) e di tensione, corrente, resistenza e temperatura, che utilizzano il generatore di caratteri contenuto nell'unità base, Tektronix mette in evidenza che un oscilloscopio della serie 7000 può divenire un "ITS", un sistema di misura integrato capace di coprire tutte le necessità del laboratorio elettronico.

"ITS": un modo nuovo di intendere la strumentazione.

La serie 7000 Tektronix comprende già cinque unità base e 17 cassetti, ma altre aggiunte sono attese a breve scadenza.



MILANO · Via del Gracchi, 20 · Tel. 4996 (5 linee) R O M A · Via Paisiello, 30 · Tel. 855366 · 869009





THOMSON-CSF TUBI ELETTRONICI S.R.L. ROMA/VIALE DEGLI AMMIRAGLI, 69/TEL. 63.80.143/TELEX 61173 TELONDE



## ROHDE & SCHWARZ · MÜNCHEN

## **CONTATORE DI FREQUENZA FINO A 800 MHz** TIPO FET 2

Strumento costruito secondo i moderni criteri della tecnica a cassetti intercambiabili.

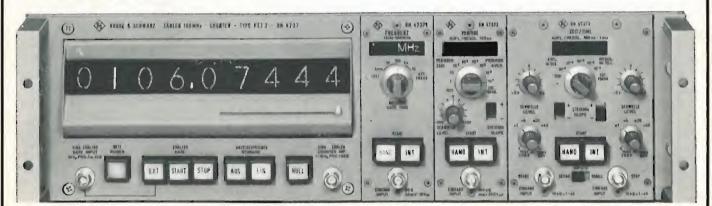
Permette misure di frequenza, numero di giri, distanza di impulsi di segnali di sincronismo televisivi, distanza temporale d'impulsi nella tecnica dei calcolatori, larghezza d'impulsi, fase ecc.

Indicazione diretta a 9 cifre con virgola e unità di misura. - Classe di precisione del quarzo 10-9.

Grande sensibilità riguardo cause di disturbo elettriche e meccaniche. Adatto per ingressi programmati ed uscita in codice (BCD).

Lo strumento base e i vari cassetti sono combinabili senza alcuna influenza reciproca. Il tempo di commutazione interno tra i vari cassetti, è < 1 ms.

Sono possibili misure singole o in successione con selezione a tasto. Indicazione stabile e quindi maggiore precisione di lettura.



Strumento base	<ul> <li>frequenza della base dei tempi 0,1 10<sup>7</sup> Hz (limiti di frequenza 5.10<sup>-10</sup> tra 15-35 °C)</li> </ul>
0 100 MHz	- risoluzione di un doppio impulso 10 ns. Ampiezza 1 V 5 Vp pos.
1/2 19''	<ul> <li>il conteggio avviene con tempo selezionabile a mano o mediante tensione di comando</li> </ul>
Cassetto per frequenze	- tempo di misura 1 ms 10 sec. (programmabile fino a 1 $\mu$ s)
1 kHz 160 MHz 1/8 19"	<ul> <li>risoluzione 0,1 Hz (con 10 sec.)</li> <li>tensione d'ingresso 20 mVeff 10 Veff</li> </ul>
Cassetto per frequenze	- tempo di misura 10 $\mu s$ 10 sec. (esternamente 1 $\mu s$ 10 sec.)
10 800 MHz	- grande sensibilità 10 mV per 50 600 MHz 50 mV per 10 800 MHz
1/4_19′′	- indicazione solo con tensione sufficiente
Cassetto per	- durata del periodo 0,5 $\mu s \dots$ 100 sec.
	- misura di conteggio dei periodi in decadi 1 10 <sup>7</sup>
1/8 19′′	- punto di lavoro a scelta tra + 10 V e — 10 Vp
Cassetto base dei tempi	- unità di tempo (risoluzione) 100 ns1 ms
	- campo di misura 200 ns 10 <sup>6</sup> sec.
1/4 19''	- ingressi separati per START e STOP
Cassetto base dei tempi	- unità di tempo (risoluzione) 10 ns
	- campo di misura 20 ns 10 sec.
1/4 19′′	- misure di distanza e ampiezza d'impulsi
	- ingressi separati per START e STOP
	- ulteriore terzo ingresso per uno START molto preciso
Cassetto rapporto di frequenze	- campo di frequenza f1/f2: 1 kHz 100 MHz/0 2 MHz
1/4 19''	- suddivisione di frequenza di f2: 1 107 in passi decadici



Nota: Lo strumento può essere fornito in esecuzione più econo-mica utilizzando un quarzo con classe di precisione di uno per

#### Rappresentanza Generale per l'Italia:

#### Ditta ING. OSCAR ROJE

20147 MILANO - Via S. Anatalone, 15 - Telef. 41.54.141/2/3 Telegr.: INGOROJE - MILANO + Telex: 33050 TELEROJE 00187 R O M A - VIa di Porta Pinciana, 4 - Telef. 480.029 - 465.630

PER IL CONTROLLO DI ASSEGNI BANCARI E

FINO A CHE PUNTO E' FACILE LA VERIFICA?

MODELLO CV-101A



AGENTI GENERALI PER L'ITALIA

Internationa S.p.a. - 20129 MILANO - YIALE PREMUDA. 38/A



# CLASSIFICATORE UNIVERSALE DEI TRANSISTORI



 OLTRE 20.000 TRANSISTORI DESCRITTI NELLE LORO ES-SENZIALI CARATTERISTICHE

GUIDA ALLA INTERCAMBIABILITÀ E ALLA SOSTITUZIONE DEI TRANSISTORI

L'OPERA COMPLETA IN TRE VOLUMI È IN VENDITA AL PREZZO DI L. 45.000. NON SI VENDONO SEPARATI

#### STRUTTURA DEL MANUALE

INDICE GENERALE ALFABETICO-NUMERICO DI TUTTI I 14.000 TIPI DI TRANSISTORI CORRISPONDENTI ALL'INTERA PRODUZIONE MONDIALE

Esso consente una rapidissima ricerca dei dati tecnici di un qualsiasi tipo di transistori. L'opera è composta da quattro grandi gruppi, a seconda della potenza dissipata (Tomo I - 1°, 2°, 3° gruppo; Tomo II - 4° gruppo).

La suddivisione per potenza dissipata è la seguente:

- 1° Gruppo PD = potenza dissipata maggiore di 90 W
- 2° Gruppo PD = potenza dissipata compresa tra 30 e 90 W
- 3º Gruppo PD = potenza dissipata compresa tra 5 e 30 W
- 4° Gruppo PD = potenza dissipata inferiore a 5 W.

All'interno di ciascun gruppo sono compresi i seguenti sottogruppi (Tomo I):

- A) Sottogruppo per contenitore meccanico (con disegno e dimensioni in mm)
- B) Sottogruppo per impiego
- C) Sottogruppo per potenza dissipata
- D) Sottogruppo per tensione.

Nel Tomo II, ossia nel 4º gruppo, vi sono 24 sottogruppi per impiego circuitale, che coprono la quasi totalità delle applicazioni pratiche.

Nell'indice generale, in corrispondenza a ciascuna sigla di ogni transistore, sono citate tutte le pagine in cui il componente è descritto nei diversi gruppi e sottogruppi.

Data la struttura molto articolata e flessibile del testo, si è inteso di offrire uno strumento di lavoro ossia valido per un vasto pubblico di tecnici.

IL CLASSIFICATORE UNIVERSALE DEI TRANSISTORI VI AIUTERÀ MOLTISSIMO NEI VOSTRI PROBLE-MI DI RIPARAZIONE FORNENDOVI SOSTITUZIONI IMMEDIATE DEI TIPI DI TRANSISTORI PIÙ USATI. SARÀ IL VOSTRO PIÙ FEDELE STRUMENTO PROFESSIONALE.

Gli aggiornamenti seguiranno con stretta periodicità, al fine di seguire tempestivamente l'intera produzione mondiale sempre in continuo aumento.



EDITRICE ANTONELLIANA - TORINO VIA LEGNANO, 27 - TELEF. 541.304 - 10128 TORINO